

STIHL RMI 422, RMI 422 P, RMI 422 PC

STIHL

- SR** Uputstvo za upotrebu
- HR** Upute za uporabu
- RO** Instrucțiuni de utilizare
- EL** Οδηγίες χρήσης
- BG** Инструкция за експлоатация



RMI 422.1

RMI 422.1 P

RMI 422.1 PC

A

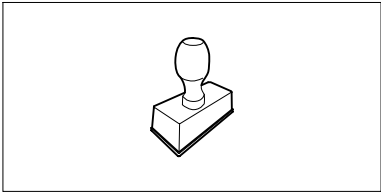


OST 3



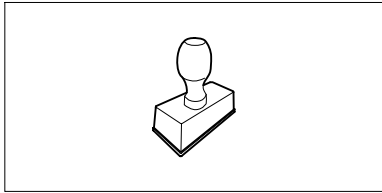


UU 2.0



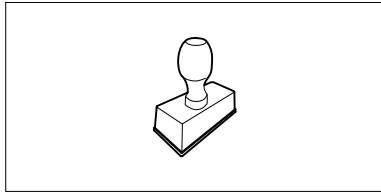
UU 2.0

UU 2.0



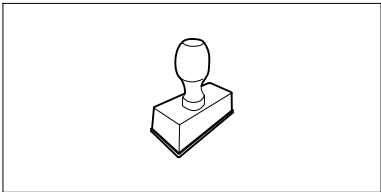
UU 2.0

UU 2.0



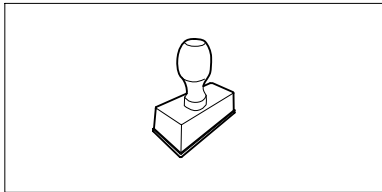
UU 2.0

UU 2.0



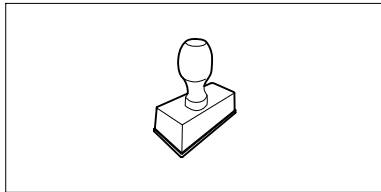
UU 2.0

UU 2.0



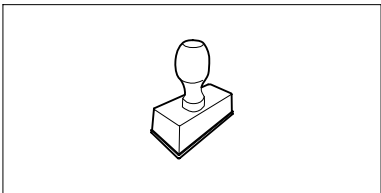
UU 2.0

UU 2.0



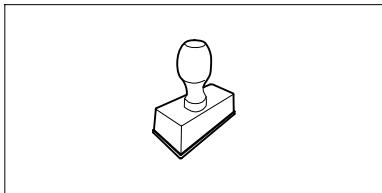
UU 2.0

UU 2.0



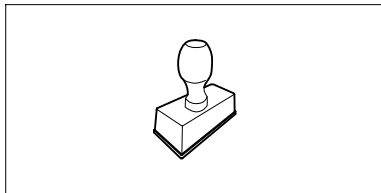
UU 2.0

UU 2.0



UU 2.0

UU 2.0



UU 2.0

Stimată clientă, stimată client,

ne bucurăm că ați ales STIHL. Dezvoltăm și executăm produsele noastre în calitate de vârf, conform nevoilor clienților noștri. În felul acesta iau naștere produse de mare fiabilitate chiar și în condiții de solicitare extremă.

STIHL înseamnă calitate de vârf și în domeniul de service. Atelierele noastre de specialitate oferă consiliere și instrucțiuni competente, ca și o îngrijire tehnică cuprinzătoare.

Vă mulțumim pentru încredere și vă dorim multă bucurie cu produsul STIHL pe care îl dețineți.



Dr. Nikolas Stihl

IMPORTANT! ÎNAINTE DE UTILIZARE, CITIȚI ȘI PĂSTRAȚI INSTRUCȚIUNILE.

1. Cuprins

Despre aceste instrucțiuni de utilizare	186
Generalități	186
Variante în funcție de țară	187
Indicații privind citirea instrucțiunilor de utilizare	187
Descrierea aparatului	188
Robot de tuns iarba	188
Post de andocare	189
Afișajul	190
Cum lucrează robotul de tuns iarba	191
Principiul de funcționare	191
Dispozitive de siguranță	192
Tasta STOP	192
Blocaj aparat	192
Capace de protecție	192
Senzorul de ciocnire	192
Protecția contra ridicării	193
Senzorul de înclinație	193
Iluminarea afișajului	193
Solicitare PIN	193
Protecția GPS	193
Pentru siguranța dvs.	193
Generalități	193
Îmbrăcămintea și echipamentul de lucru	194
Avertizare – Pericole din cauza curentului electric	195
Acumulator	195
Transportul aparatului	196
Înainte de punerea în funcțiune	196
Programarea	197
În timpul lucrului	197
Întreținerea și repararea	199
Depozitarea în cazul pauzelor de funcționare mai lungi	199
Evacuarea la deșeuri	200
Descrierea simbolurilor	200
Conținutul pachetului	201
Prima instalare	201
Indicații pentru postul de andocare	205
Conexiunile postului de andocare	207
Conectarea cablului de alimentare la postul de andocare	208
Material de instalare	209
Reglarea înălțimii de tăiere	209
Indicații pentru prima instalare	209
Setarea limbii, datei și orei	210
Instalarea postului de andocare	210
Așezarea firului de delimitare	211
Conectarea firului de delimitare	215
Cuplarea robotului de tuns iarba cu postul de andocare	219
Verificarea instalării	220
Programarea robotului de tuns iarba	221
Terminarea primei instalări	222
Prima operație de tundere după prima instalare	223
Aplicația iMOW®	223
Meniu	224
Indicații privind utilizarea	224
Indicatorul de stare	225
Zona info	226
Meniu principal	226
Start	227
Deplasarea acasă	227
Planul de tundere	227
Mai mult	228
Setări	228

iMOW® – Setările aparatului	229	Timpii activi	245	Robot de tuns iarba (RMI), electric, acționat de acumulator cu post de andocare (ADO)	258
Setarea senzorului de ploaie	229	Durata de cosire	245	Specificații tehnice	259
Setarea indicatorului de stare	229	Zonă de acasă (RMI 422 PC)	246	Mesaje	260
Instalarea	230	Punerea în funcțiune a aparatului	246	Identificarea cauzelor defecțiunilor	267
Stabilirea punctelor de pornire	231	Pregătirea	246	Planul de întreținere	272
Siguranță	231	Clapeta	246	Confirmare de predare	272
Service	233	Adaptarea programării	246	Confirmare de service	272
Informații	233	Tunderea în sistem automat	247	Exemple de instalare	273
Fir de delimitare	234	Tunderea independentă de timpii activi	247		
Stabilirea amplasării firului de delimitare	235	Andocarea robotului de tuns iarba	248		
Realizarea schiței suprafeței de cosit	235	Încărcarea acumulatorului	248		
Așezarea firului de delimitare	236	Întreținerea	249		
Conectarea firului de delimitare	236	Planul de întreținere	249		
Distanțe față de fir – utilizarea iMOW® Ruler	236	Curățarea aparatului	250		
Colțuri ascuțite	237	Verificarea limitelor de uzură ale cuțitului	250		
Locuri înguste	238	Demontarea și montarea cuțitului	251		
Instalarea traseelor de legătură	238	Ascuțirea cuțitului	252		
Suprafețele interzise	238	Demontarea și montarea discului de antrenare	252		
Suprafețele alăturate	239	Căutarea ruperii firului	253		
Drumuri	240	Depozitarea și pauza de iarnă	253		
Bucle de detecție pentru deplasarea decalată acasă	241	Demontarea postului de andocare	254		
Tunderea precisă pe margine	242	Piese de schimb cerute mai frecvent	255		
Teren în pantă descendentă de-a lungul firului de delimitare	242	Accesorii	255		
Instalarea rezervelor de fir	243	Reducerea uzurii și evitarea deteriorărilor	255		
Utilizarea conectoarelor de fir	243	Protecția mediului	256		
Distanțe reduse față de margine	244	Demontarea acumulatorului	256		
Post de andocare	244	Transportul	257		
Elementele de comandă ale postului de andocare	244	Ridicarea sau deplasarea aparatului	258		
Indicații referitoare la tundere	245	Ancorarea aparatului	258		
Generalități	245	Declarația de conformitate UE	258		
Răspândirea	245				

2. Despre aceste instrucțiuni de utilizare

2.1 Generalități

Aceste instrucțiuni de utilizare reprezintă **instrucțiuni de utilizare originale** ale producătorului în sensul directivei UE 2006/42/EC.

Firma STIHL lucrează permanent la dezvoltarea gamei sale de produse; de aceea ne rezervăm dreptul de a efectua modificări ale echipamentului livrat în ceea ce privește forma, tehnologia sau dotările. Din acest motiv, nu se pot solicita daune sau alte pretenții pe baza datelor și figurilor din această broșură.

În aceste instrucțiuni de utilizare pot fi descrise modele care nu sunt disponibile în fiecare țară.

Aceste instrucțiuni de utilizare sunt protejate conform dreptului de autor. Toate drepturile rămân rezervate, în special dreptul de multiplicare, traducere și prelucrare cu sisteme electronice.

2.2 Variante în funcție de țară

STIHL livrează aparatele cu ștecheri și comutatoare diferite, în funcție de țara de destinație.

În imagini sunt reprezentate aparatele cu ștecher Euro; racordul la rețea al aparatelor cu alte tipuri de ștecheri se face în același mod.

2.3 Indicații privind citirea instrucțiunilor de utilizare

Imaginile și textele descriu anumite operații.

Toate simbolurile aplicate pe aparat sunt explicate în aceste instrucțiuni de utilizare.

Direcția în care se privește:

Direcția privirii în timpul utilizării - „stânga” și „dreapta” în instrucțiunile de utilizare: utilizatorul se află în spatele aparatului și privește înainte, în direcția de deplasare.

Trimiteri la capitole:

Cu ajutorul unei săgeți se face trimitere la capitole și subcapitole pentru mai multe detalii. Exemplul următor face trimitere la un capitol: (⇒ 3.)

Marcarea pasajelor de text:

Instrucțiunile descrise pot fi marcate în următoarele moduri.

Operații care necesită intervenția utilizatorului:

- Se deșurubează șurubul (1) cu o șurubelniță, se acționează maneta (2) ...

Enumerări de ordin general:

- Utilizarea produsului la manifestări sportive sau concursuri

Texte cu semnificație suplimentară:

Pentru a le evidenția suplimentar în instrucțiunile de utilizare, pasajele de text cu semnificație suplimentară sunt marcate cu unul dintre simbolurile descrise în continuare.



Pericol!

Pericol de accidentare sau rănire gravă a persoanelor. Trebuie adoptat sau trebuie evitat un anumit comportament.



Avertizare!

Pericol de rănire a persoanelor. Printr-un anumit comportament se previn răniri posibile sau probabile.



Atenție!

Răniri ușoare sau daune materiale pot fi prevenite printr-un anumit comportament.



Indicație

Informații pentru o mai bună folosire a aparatului și pentru prevenirea posibilelor greșeli de utilizare.

Texte cu trimitere la figuri:

Unele figuri, care sunt necesare pentru utilizarea aparatului, le găsiți la începutul instrucțiunilor de utilizare.

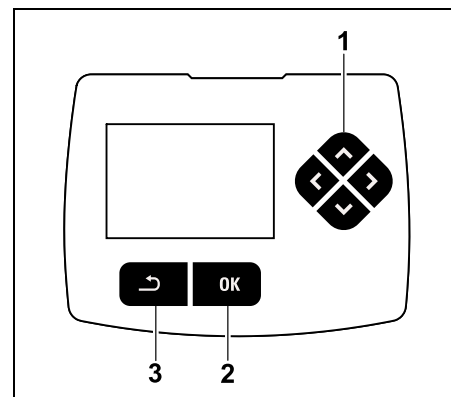
Simbolul aparat foto servește la asocierea figurilor de pe paginile cu figuri cu pasajele de text corespunzătoare din instrucțiunile de utilizare.



Imagini cu segmente de text:

Secvențele de operații cu referire directă la o figură le găsiți imediat după aceasta, cu numerele corespunzătoare de poziție.

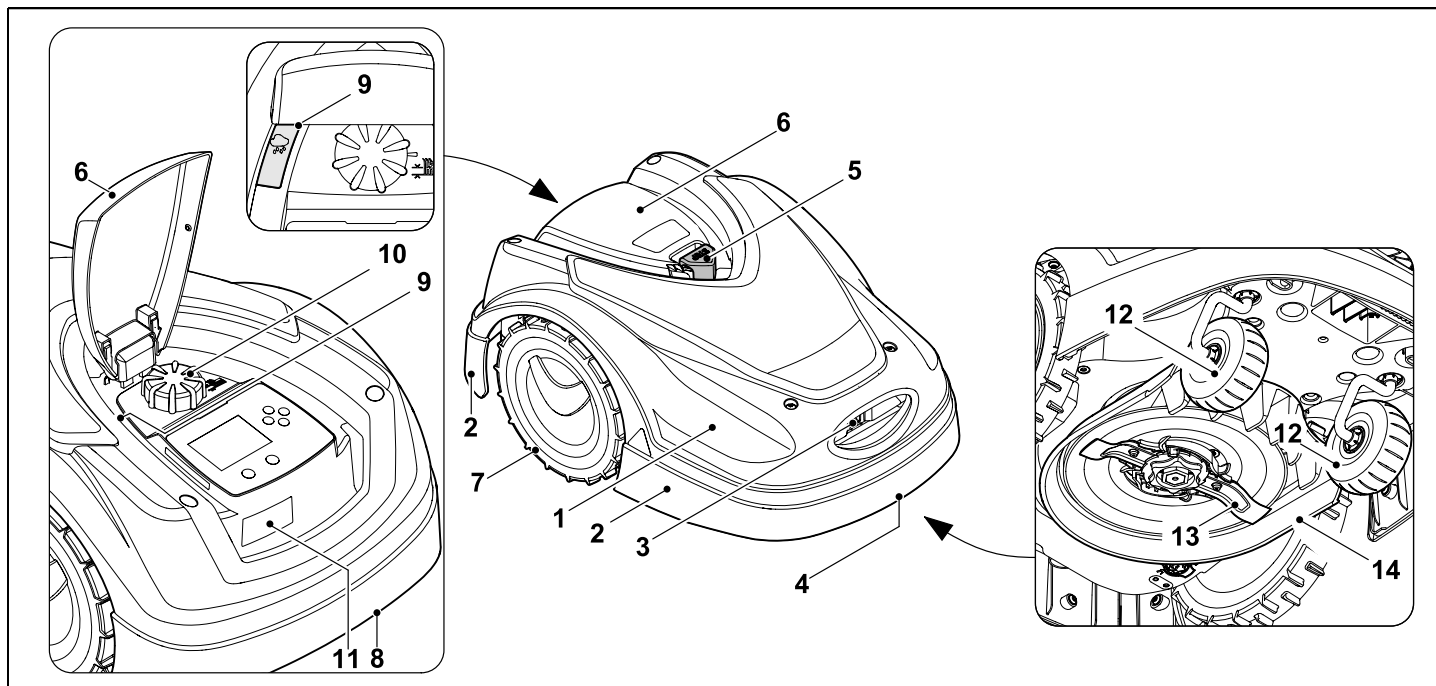
Exemplu:



Blocul de taste direcționale (1) servește la navigarea în meniuri; cu tasta OK (2) se confirmă setările și se deschid meniurile. Cu tasta înapoi (3) se pot părăsi din nou meniurile.

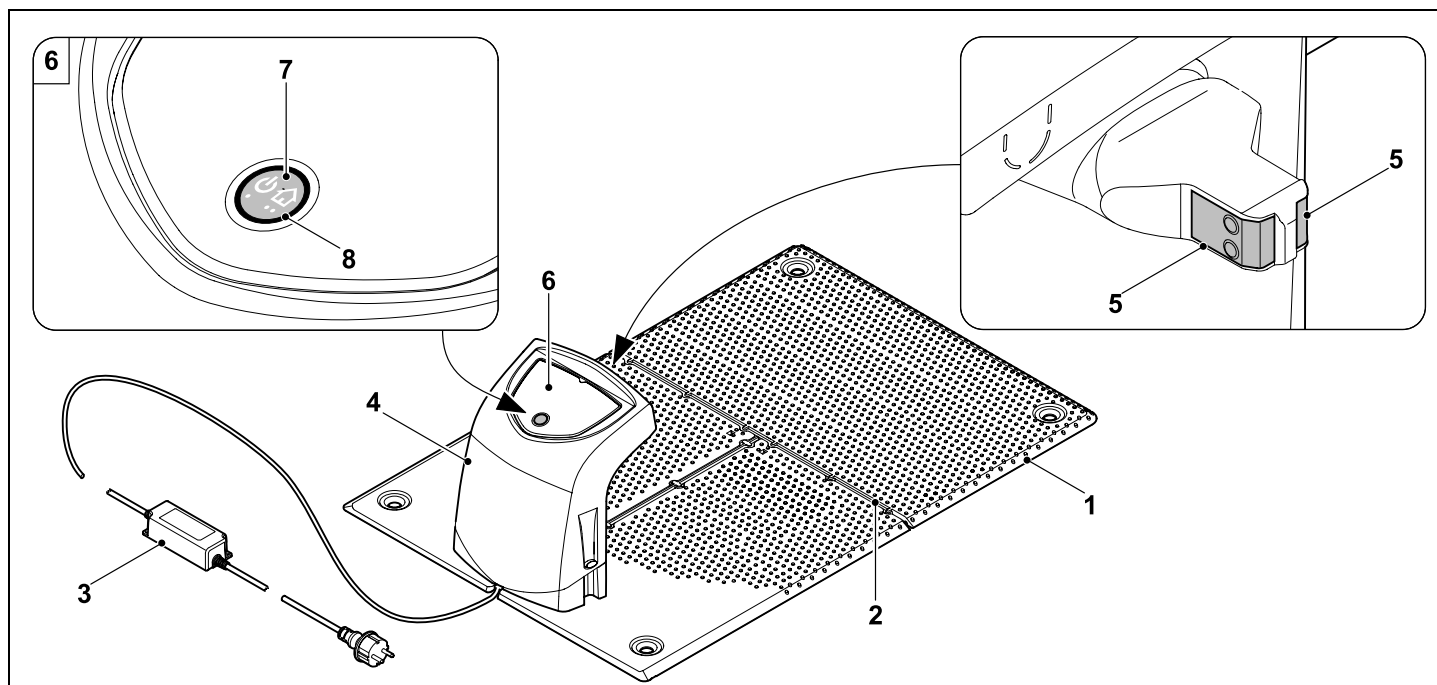
3. Descrierea aparatului

3.1 Robot de tuns iarba



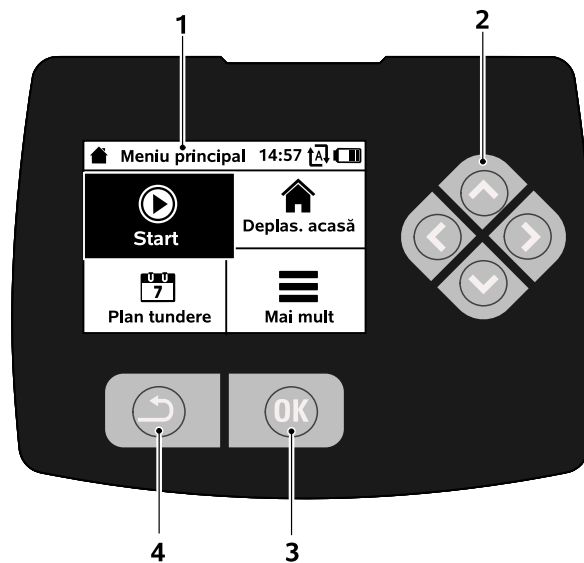
- | | | | |
|---|--|----|---|
| 1 | Capotă fixată mobil (⇒ 5.4), (⇒ 5.5) | 8 | Mâner de purtare spate (integrat în capota mobilă) (⇒ 21.1) |
| 2 | Bară de protecție | 9 | Senzor de ploaie (⇒ 11.11) |
| 3 | Contacte de încărcare:
Contacte de conectare la postul andocare | 10 | Buton rotativ de reglare a înălțimii de tăiere (⇒ 9.5) |
| 4 | Mâner de purtare față (integrat în capota mobilă) (⇒ 21.1) | 11 | Etichetă cu numărul mașinii |
| 5 | Tastă STOP (⇒ 5.1) | 12 | Roata față |
| 6 | Clapetă (⇒ 15.2) | 13 | Cuțit ascuțit pe ambele părți (⇒ 16.3) |
| 7 | Roată de acționare | 14 | Mecanism de cosire |

3.2 Post de andocare



- 1 Placă de bază
- 2 Ghidaje de cablu pentru introducerea firului de delimitare (⇒ 9.10)
- 3 Alimentator de rețea
- 4 Capac detașabil (⇒ 9.2)
- 5 Contacte de încărcare:
Contacte de conectare la robotul de tuns iarba
- 6 Panou de comandă cu tastă și LED (⇒ 13.1)
- 7 Tastă
- 8 Indicator LED

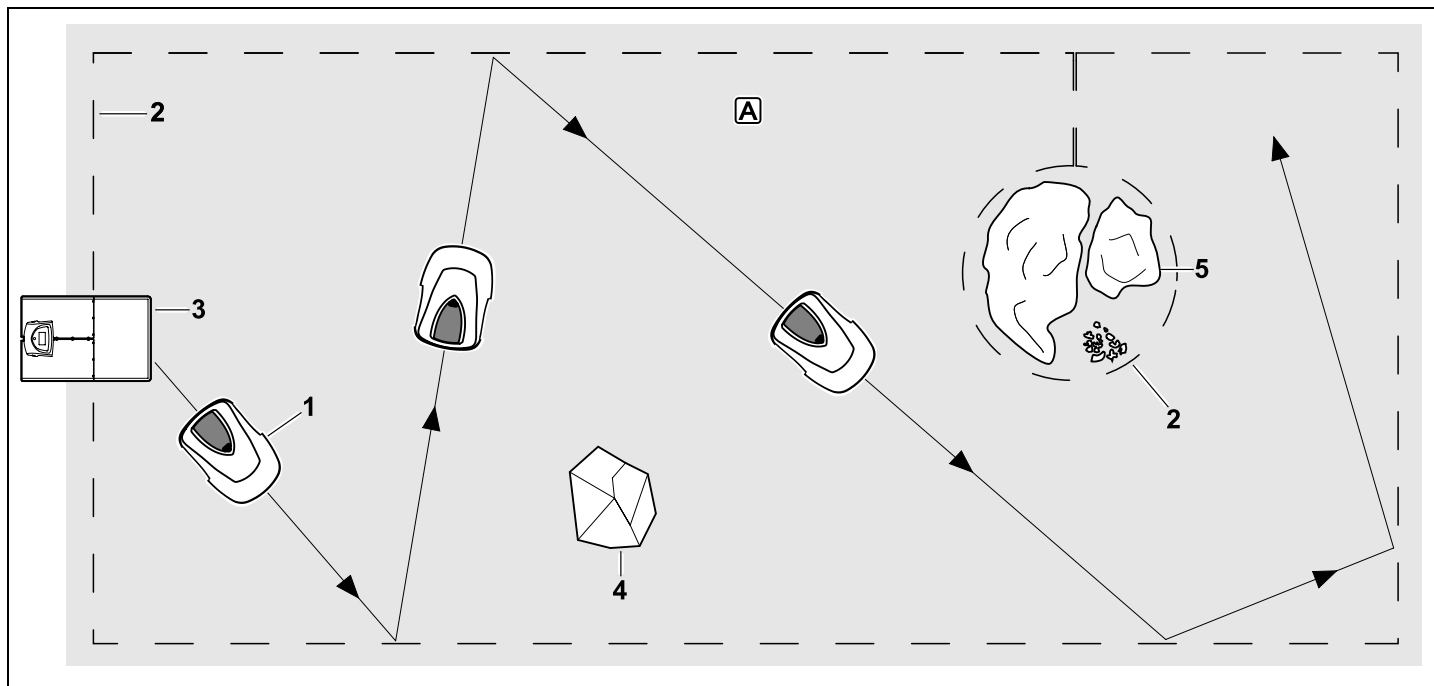
3.3 Afișajul



- 1 Afișaj cu capabilități grafice
- 2 Bloc de taste direcționale:
Navigare în meniuri (⇒ 11.1)
- 3 Tasta OK:
Navigare în meniuri (⇒ 11.1)
- 4 Tasta înapoi:
Navigare în meniuri

4. Cum lucrează robotul de tuns iarba

4.1 Principiul de funcționare



Robotul de tuns iarba (1) este conceput pentru prelucrarea automată a suprafețelor de gazon. El tunde gazonul în fâșii alese aleator.

Pentru ca robotul să poată recunoaște limitele suprafeței de cosit [A], trebuie amplasat un fir de delimitare (2) în jurul acestei suprafețe. Prin acesta circulă un semnal de fir, generat de postul de andocare (3).

Obstacolele fixe (4) de pe suprafața de cosit sunt detectate de robot cu ajutorul unui senzor de ciocnire. Zonele (5), pe care robotul nu trebuie să le parcurgă, precum și obstacolele de care nu trebuie să se ciocnească, trebuie delimitate de restul suprafeței de cosit cu ajutorul firului de delimitare.

Când sistemul automat este activat, robotul părăsește automat postul de andocare **pe durata timpilor activi** (⇒ 14.3) și tunde gazonul. Pentru

încărcarea acumulatorului, robotul de tuns iarba se deplasează automat la postul de andocare. Dacă s-a ales tipul de plan de cosire „Standard”, robotul de tuns iarba cosește și se încarcă pe durata întregului timp activ. Dacă s-a ales tipul de plan de cosire „Dinamic”, numărul și durata operațiilor de tundere și încărcare din cadrul timpilor activi sunt adaptate complet automat.

Când sistemul automat este dezactivat și pentru faze de tundere **independente de timpii activi** se poate activa o fază de tundere în meniul „Start”. (⇒ 11.5)



Robotul de tuns iarba STIHL poate fi utilizat sigur și fără interferențe în vecinătatea imediată a altor roboți de tuns iarba. Semnalul de fir îndeplinește condițiile

standardului EGMF (Uniunea producătorilor europeni de echipamente pentru grădină) în ceea ce privește emisiile electromagnetice.

5. Dispozitive de siguranță

Aparatul este echipat cu mai multe sisteme de siguranță pentru funcționarea sigură și pentru protecția împotriva utilizării necorespunzătoare.



Pericol de accidentare!

Dacă este identificat un defect la dispozitivele de siguranță, aparatul nu trebuie pus în funcțiune. Adresați-vă unui distribuitor autorizat; STIHL recomandă distribuitorii autorizați STIHL.

5.1 Tasta STOP

Prin apăsarea tastei STOP roșii de pe partea superioară a robotului de tuns iarba, funcționarea aparatului se oprește imediat. Cuțitul se oprește în câteva secunde și pe afișaj apare mesajul „Tasta STOP acționată”. Atât timp cât mesajul este activ, robotul nu poate fi pus în funcțiune și este într-o stare sigură. (⇒ 24.)

În cazul în care **sistemul automat este pornit**, după confirmarea mesajului cu OK, urmează întrebarea dacă se continuă regimul automat. Dacă se răspunde cu **Da**, robotul prelucurează în continuare suprafața de cosit conform planului de tundere. Dacă se răspunde cu **Nu**, robotul se oprește pe suprafața de cosit și sistemul automat este oprit. (⇒ 11.7)



O apăsare lungă a tastei STOP activează suplimentar blocajul aparatului. (⇒ 5.2)



5.2 Blocaj aparat

Înainte tuturor lucrărilor de întreținere și de curățare, înainte transportului, precum și înainte verificării, robotul de tuns iarba trebuie blocat. Robotul de tuns iarba nu mai poate fi pus în funcțiune, cu blocajul aparatului activat.



Activarea blocajului aparatului:

- Se apasă lung **tasta STOP**
- în meniul **Mai mult**,
- în meniul **Siguranță**.

Activarea blocajului aparatului prin meniul Mai mult:

- În meniul „Mai mult” se selectează articolul „Blocare iMOW®” și se confirmă cu tasta OK. (⇒ 11.8)

Activarea blocajului aparatului din meniul Siguranță:

- În meniul „Mai mult” se deschide submeniul „Setări” și „Siguranță”. (⇒ 11.15)

- Se selectează „Bloc. aparat” și se confirmă cu tasta OK.

Anularea blocajului aparatului:

- Dacă este necesar, se activează aparatul prin apăsarea oricărei taste.
- Se deblochează robotul de tuns iarba cu combinația de taste prezentată în figura alăturată. Pentru aceasta se apasă **tasta OK și tasta Înapoi** în ordinea prezentată pe afișaj.



5.3 Capace de protecție

Robotul de tuns iarba este echipat cu capace de protecție care nu permit contactul accidental cu cuțitul și cu materialul tăiat. Printre acestea se numără, în special, capota.

5.4 Senzorul de ciocnire

Robotul de tuns iarba este echipat cu o capotă mobilă, care servește ca senzor de ciocnire. Robotul se oprește imediat dacă în regim automat atinge un obstacol fix care are o anumită înălțime minimă (8 cm) și este bine fixat pe teren. În continuare, el își modifică direcția de deplasare și continuă operația de tundere. Dacă se declanșează prea frecvent senzorul de ciocnire, suplimentar se oprește și cuțitul.



Ciocnirea de un obstacol se efectuează cu o anumită forță. Obstacolele sensibile, respectiv obiectele ușoare, cum ar fi ghivecele mici de flori, pot fi răsturnate, respectiv deteriorate.

STIHL recomandă să se îndepărteze obstacolele sau să se excludă prin suprafețe interzise. (⇒ 12.9)

5.5 Protecția contra ridicării

Când robotul de tuns iarba se ridică de capotă, operația de tundere se întrerupe imediat. Cuțitul se oprește după câteva secunde.

5.6 Senzorul de înclinație

Dacă în timpul funcționării se depășește înclinația permisă a pantei, robotul de tuns iarba își modifică imediat direcția de deplasare. În caz de răsturnare, sistemul de acționare pentru deplasare și motorul de tundere se opresc.

5.7 Iluminarea afișajului

În timpul funcționării se activează iluminarea afișajului. Datorită luminii, robotul de tuns iarba se poate detecta chiar și în întuneric.

5.8 Solicitare PIN

Cu solicitarea PIN activată, după ridicarea robotului de tuns iarba se emite un semnal de alarmă dacă nu se introduce codul PIN într-un minut. (⇒ 11.15)

Robotul de tuns iarba poate funcționa numai împreună cu postul de andocare inclus în echipamentul livrat. Un alt post de andocare trebuie cuplat cu robotul de tuns iarba. (⇒ 9.11)



STIHL recomandă să se seteze una din **treptele de siguranță** „Redusă”, „Medie” sau „Mare”. În felul acesta se garantează că cei neautorizați nu pot pune în funcțiune robotul de tuns iarba cu alte posturi de andocare, respectiv nu pot modifica setările sau programarea.

5.9 Protecția GPS

Modelul **RMI 422 PC** este echipat cu un receptor GPS. În cazul protecției GPS activate, posesorului aparatului i se comunică dacă aparatul este pus în funcțiune în afara zonei de acasă. În afara de aceasta, pe afișaj se solicită un cod PIN. (⇒ 14.5)



Recomandare:

Activați întotdeauna protecția GPS. (⇒ 11.15)

6. Pentru siguranța dvs.

6.1 Generalități



În timpul lucrului cu aparatul se vor respecta neapărat următoarele instrucțiuni de prevenire a accidentelor.



Înainte primei puneri în funcțiune, instrucțiunile de utilizare trebuie citite cu atenție și integral. Păstrați cu grijă instrucțiunile de utilizare pentru a putea fi folosite ulterior.

Aceste măsuri de precauție sunt indispensabile pentru siguranța dvs., dar enumerarea lor nu este limitativă. Utilizați aparatul întotdeauna cu grijă și spirit de răspundere și aveți în vedere că utilizatorul aparatului este responsabil în cazul accidentării unor persoane sau al deteriorării bunurilor acestora.

Noțiunea de „utilizare” cuprinde toate lucrările la robotul de tuns iarba, la postul de andocare și la firul de delimitare.

Se definește ca „utilizator”:

- O persoană care reprogramează robotul de tuns iarba sau modifică programarea existentă.
- O persoană care efectuează lucrări la robotul de tuns iarba.
- O persoană care pune în funcțiune sau activează aparatul.
- O persoană care instalează sau dezinstalează firul de delimitare, respectiv postul de andocare.

Și folosirea aplicației **iMOW® App** este inclusă în noțiunea de „Utilizare” în sensul acestor instrucțiuni de utilizare.

Folosiiți aparatul numai dacă sunteți odihnit și vă aflați într-o stare fizică și psihică bună. În cazul în care sănătatea vă este afectată, întrebați medicul dvs. dacă lucrul cu aparatul este oportun. După consumul de alcool, de droguri sau de medicamente care diminuează capacitatea de reacție, nu este permis lucrul cu acest aparat.

Familiarizați-vă cu elementele de comandă și cu utilizarea aparatului.

Folosirea aparatului este permisă numai persoanelor care au citit instrucțiunile de utilizare și sunt familiarizate cu manevrarea acestuia. Înainte de prima punere în funcțiune, utilizatorul trebuie să se preocupe să-și însușească instrucțiunile practice și de specialitate. Utilizatorul va fi instruit de către vânzător sau de către un alt specialist asupra modului în care se lucrează în siguranță cu acest aparat.

Cu ocazia acestei instruirii, utilizatorul trebuie atenționat asupra faptului că, pentru utilizarea aparatului, este nevoie de atenție și concentrare deosebite.

Riscurile reziduale nu pot fi evitate, chiar și în cazul utilizării acestui aparat în mod corespunzător.



Pericol de moarte prin asfixiere!

Pericol de asfixiere pentru copii dacă se joacă cu materialul de ambalare. Materialul de ambalare nu se va ține în niciun caz la îndemâna copiilor.

Aparatul poate fi transmis, respectiv împrumutat, numai unor persoane care sunt familiarizate temeinic cu acest model și cu utilizarea lui. Instrucțiunile de utilizare constituie parte integrantă a aparatului și trebuie transmise întotdeauna împreună cu aparatul.

Asigurați-vă că utilizatorul este apt din punct de vedere fizic, senzorial și mental, să opereze și să lucreze cu aparatul. Dacă utilizatorul este doar parțial apt din punct de vedere fizic, senzorial sau mental, utilizatorul are voie să lucreze cu aparatul doar sub supraveghere sau după ce a fost instruit de o persoană responsabilă.

Asigurați-vă că utilizatorul este major și a fost format profesional sub supraveghere, conform reglementărilor naționale.



Atenție - pericol de accidentare!



În timpul lucrărilor de cosire, copiii trebuie ținuti la distanță de aparat și de suprafața de cosit.



În timpul lucrărilor de cosire, câinii și alte animale de casă trebuie ținute la distanță de aparat și de suprafața de cosit.

Din motive de siguranță, sunt interzise orice modificări ale aparatului, în afară de montarea corectă a accesoriilor și a aparatelor atașabile atestate de STIHL; în caz contrar se pierde garanția. Informații despre accesoriile și aparatele atașabile atestate obțineți de la distribuitorul dvs. autorizat STIHL.

Sunt interzise orice intervenții asupra aparatului care modifică puterea, respectiv turația motoarelor electrice.

Nu se permite efectuarea de modificări la aparat care pot provoca creșterea nivelului de zgomot.

Din motive de siguranță, softul aparatului nu trebuie modificat sau prelucrat în alt mod.

La utilizarea în spații publice, parcuri, terenuri de sport, pe drumuri și în întreprinderi agricole și forestiere, sunt necesare măsuri sporite de precauție.

Nu este permisă transportarea cu aparatul a obiectelor, animalelor sau persoanelor, în special a copiilor.

Nu permiteți persoanelor, în special copiilor, să se deplaseze împreună cu robotul sau să se așeze pe el.

Atenție – pericol de accidentare!

Robotul de tuns iarba este destinat pentru întreținerea automată a gazonului. Nu este permisă o altă utilizare, aceasta putând fi periculoasă sau de natură a produce deteriorări ale aparatului.

Din cauza pericolului de accidentare a utilizatorului, se interzice utilizarea aparatului pentru următoarele lucrări (enumerare incompletă):

- pentru tunderea tufelor, a gardurilor vii și a arbuștilor,
- pentru tăierea plantelor agățătoare,
- pentru îngrijirea gazonului de pe acoperișuri și din jardinierile balcoanelor,
- pentru tocarea și mărunțirea crengilor de la arbori și garduri vii,
- pentru curățarea drumurilor de acces (aspirare, suflare),
- pentru nivelarea ridicăturilor de pământ, cum ar fi, de exemplu, mușuroaiele de cârtiță.

6.2 Îmbrăcăminte și echipamentul de lucru



Purtați încălțăminte rezistentă cu talpă aderentă și nu lucrați niciodată desculț sau în sandale

- atunci când vă apropiați de robotul în funcțiune.



Purtați îmbrăcăminte de lucru adecvată la instalare, la lucrările de întreținere și la toate celelalte lucrări la aparat și la postul de andocare.

Nu se va purta niciodată îmbrăcăminte largă, care se poate prinde în piesele mobile – dar nici bijuterii, cravate sau fulare.

Purtați, în special, pantaloni lungi

- atunci când vă apropiați de robotul în funcțiune.



La lucrările de întreținere și de curățare, la lucrările de amplasare a firului (amplasarea și îndepărtarea firului), precum și la fixarea postului de andocare, se vor purta întotdeauna mănuși rezistente. Se vor proteja mâinile la toate lucrările la cuțitul de tundere și când se bat cuiele și țărșii postului de andocare.

În timpul tuturor lucrărilor efectuate la aparat, părul lung trebuie legat și asigurat (batic, șapcă etc.).



Când se bat cuiele de fixare și barele postului de andocare se vor purta ochelari de protecție adecvați.

6.3 Avertizare – Pericole din cauza curentului electric



Atenție! Pericol de electrocutare!

Deosebit de importante din punct de vedere al siguranței electrice sunt un cablu de rețea intact și un ștecher intact la alimentatorul de rețea. Pentru a nu se expune pericolului de electrocutare, nu este permisă utilizarea cablurilor de alimentare, a prizelor și a ștecherelor deteriorate sau care nu corespund reglementărilor.



Din acest motiv, cablul de alimentare va fi verificat periodic să nu prezinte semne de deteriorare sau îmbătrânire (fragilitate).

Se vor utiliza numai alimentatoare de rețea originale.

Alimentatorul de rețea nu trebuie utilizat

- când este deteriorat sau uzat,
- când cablurile sunt deteriorate sau uzate. Se va verifica în special cablul de rețea în privința unor eventuale deteriorări sau îmbătrâniri.

Lucrările de întreținere și reparații la cablurile de rețea și la alimentatorul de rețea pot fi efectuate numai de personal de specialitate, special instruit.

Pericol de electrocutare!

Un cablu de alimentare deteriorat nu se va conecta la priză și nu se va atinge înainte de a fi deconectat de la priză.

Cablurile de legătură la alimentatorul de rețea nu pot fi modificate (de ex. scurtate). Cablul dintre alimentatorul de rețea și postul de andocare nu poate fi prelungit.

Ștecherul alimentatorului de rețea trebuie conectat la sistemul electronic al postului de andocare numai în stare uscată și fără murdărie.

A nu se așeza mult timp alimentatorul de rețea și cablul pe sol umed.

Pericol de electrocutare!

Nu trebuie utilizate cabluri, conectori și ștechere deteriorate sau necorespunzătoare.

Asigurați-vă întotdeauna de protecția suficientă prin siguranțe a cablurilor de rețea utilizate.

Cablul de alimentare se va decupla ținând de priză și de ștecher, nu trăgând direct de cablu.

Aparatul se va conecta numai la o priză care dispune de un releu diferențial de protecție, cu un curent de declanșare de cel mult 30 mA. Indicații mai amănunțite vă va oferi electricianul.

Dacă alimentatorul de rețea se conectează la o sursă din afara clădirii, atunci priza trebuie să fie atestată pentru utilizare în exterior. Indicații mai detaliate cu privire la reglementările specifice țării le oferă electricianul.

Dacă aparatul este cuplat la un generator electric, trebuie avut în vedere că, datorită variațiilor de tensiune, el se poate defecta.

6.4 Acumulator

Se va utiliza numai un acumulator original.

Acumulatorul este destinat exclusiv pentru a fi montat fix într-un robot de tuns iarba STIHL. Acolo este protejat optim și se încarcă atunci când robotul de tuns iarba se află în postul de andocare. Nu se permite utilizarea altui aparat de încărcare.

Utilizarea unui aparat de încărcare inadecvat poate provoca pericol de electrocutare, supraîncălzire sau scurgere în exterior a lichidului iritant din acumulator.

Nu se va deschide niciodată acumulatorul.

Acumulatorul nu se va lăsa să cadă pe jos.

Nu se vor utiliza acumulatori defecti sau deformați.

Acumulatorul se va depozita în locuri inaccesibile copiilor.



Pericol de explozie!

Acumulatorul va fi protejat contra radiației solare directe, căldurii și focului – nu se va arunca niciodată în foc.



Acumulatorul se va utiliza și păstra numai la temperaturi cuprinse între -10°C și maximum +50°C.



Acumulatorul va fi protejat contra ploii și umezelii – nu se va scufunda în lichide.



Acumulatorul nu va fi introdus în cuptorul cu microunde și nu va fi supus la presiuni ridicate.

Contactele acumulatorului nu se vor lega între ele (nu se vor scurtcircuita) niciodată cu obiecte metalice. Prin scurtcircuitare, acumulatorul poate fi deteriorat.

Acumulatorul neutilizat va fi ținut la distanță de obiecte metalice (de exemplu, cuie, monede, bijuterii). Nu se vor utiliza containere de transport metalice – **pericol de explozie și incendiu!**

În cazul utilizării incorecte, se poate scurge lichid din acumulator – se va evita contactul cu acest lichid! În caz de contact accidental, locul afectat se va spăla cu

apă. Dacă lichidul ajunge la ochi, se va solicita suplimentar și ajutorul medicului. Lichidul scurs din acumulator poate provoca iritații, arsuri și alte afecțiuni ale pielii.

Nu se vor introduce obiecte în fantele de aerisire ale acumulatorului.

Pentru alte indicații privind siguranța, a se vedea <http://www.stihl.com/safety-data-sheets>

6.5 Transportul aparatului

Înainte oricărui transport, în special înainte ridicării robotului de tuns iarba, trebuie activat blocajul aparatului. (⇒ 5.2)

Înainte transportului se așteaptă să se răcească aparatul.

În cursul operațiilor de ridicare și transport se va evita contactul cu cuțitul. Robotul de tuns iarba trebuie ridicat numai de cele două mâner de purtare; nu se prinde niciodată de sub aparat.

Aveți în vedere greutatea aparatului și folosiți eventual accesorii de încărcare adecvate (dispozitive de ridicare).

Pe suprafața de încărcare, aparatul și componentele transportate împreună cu acesta (de exemplu postul de andocare) se vor asigura cu elemente de fixare dimensionate corespunzător (chingi, cabluri etc.), în punctele de fixare indicate în aceste instrucțiuni de utilizare. (⇒ 21.)

La transportul aparatului, aveți în vedere reglementările legale din zonă, în special cele referitoare la asigurarea încărcăturii și la transportul obiectelor pe suprafețe de încărcare.

Acumulatorul nu se lasă în autovehicul și nu se expune niciodată la radiația solară directă.

Acumulatorii litiu-ion trebuie manevrați cu deosebită grijă în timpul transportului; se va avea în vedere în special siguranța contra scurtcircuitelor. Acumulatorul se transportă numai în robotul de tuns iarba.

6.6 Înainte de punerea în funcțiune

Asigurați-vă că toate persoanele care folosesc aparatul cunosc instrucțiunile de utilizare.

Respectați indicațiile pentru instalarea postului de andocare (⇒ 9.1) și a firului de delimitare (⇒ 12.).

Firul de delimitare și cablul de rețea trebuie fixate bine pe sol, astfel încât să nu prezinte pericol de împiedicare. Se va evita amplasarea acestora peste muchii (de exemplu trotuare, muchii de pavele). La amplasarea în zone în care nu se pot bate cuiele de fixare incluse în echipamentul livrat (de exemplu pavele, trotuare), se va folosi un canal de cablu.

Se va controla cu regularitate amplasarea corectă a firului de delimitare și a cablului de rețea.

Se bat întotdeauna complet cuiele de fixare pentru a evita pericolul de împiedicare.

Postul de andocare nu se instalează într-un loc greu vizibil, unde poate produce împiedicări (de exemplu după colțuri de casă).

Postul de andocare se va instala pe cât posibil în afara zonei de acces a animalelor târătoare cum ar fi furnici sau melci – în special se va evita zona furnicării și a instalațiilor de compost.

Zonele pe care robotul de tuns iarba nu le poate parcurge fără riscuri (de exemplu, din cauza pericolului de cădere), se vor bloca printr-o așezare corespunzătoare a firului de delimitare.

STIHL recomandă punerea în funcțiune a robotului numai pe suprafețe de gazon și trasee stabile (de exemplu, intrări pavate).

Robotul de tuns iarba nu recunoaște locurile cu pericol de cădere, cum ar fi muchii, praguri, piscine sau iazuri. Dacă firul de delimitare se amplasează de-a lungul locurilor cu pericol potențial de cădere, din motive de siguranță, între firul de delimitare și locul periculos se va respecta o distanță mai mare de **1 m**.

Verificați regulat terenul pe care se va utiliza aparatul și îndepărtați toate pietrele, bețele, sârmele, oasele și toate celelalte corpuri străine care ar putea fi aruncate în sus de aparat.

După instalarea firului de delimitare, se vor îndepărta în special toate sculele de pe suprafața de cosire. Cuiele de fixare rupte sau deteriorate se vor scoate din brazda de iarbă și vor fi aruncate la deșeuri.

Verificați cu regularitate dacă suprafața care se va tunde nu prezintă denivelări și, în caz afirmativ, îndepărtați-le.

Nu utilizați niciodată aparatul dacă dispozitivele de protecție sunt deteriorate sau nu sunt montate.

Dispozitivele de cuplare și de siguranță montate pe aparat nu trebuie îndepărtate sau dezactivate.

Înainte de utilizarea aparatului, se vor înlocui toate piesele defecte precum și cele uzate sau deteriorate. Etichetele referitoare la pericole și la avertizări de pe aparat care sunt deteriorate sau care au devenit ilizibile vor fi înlocuite.

Distribuitorul dvs. STIHL vă poate pune la dispoziție etichete și toate celelalte piese de schimb.

Verificați înainte de pornire

- dacă aparatul este în stare sigură de funcționare. Aceasta înseamnă că dispozitivele de protecție, capacele și clapeta se află la locul lor și sunt în perfectă stare.
- dacă postul de andocare este în stare sigură de funcționare. Toate capacele trebuie să fie corect montate și în perfectă stare.
- dacă alimentatorul de rețea este conectat la o priză instalată conform reglementărilor.
- dacă izolația cablului și a ștecherului de rețea sunt în perfectă stare.
- dacă întregul aparat (carcasa, capota, clapeta, elementele de fixare, cuțitul, arborele cuțitului etc.) nu este uzat sau deteriorat.
- dacă cuțitul și sistemul său de fixare sunt în stare bună (poziție sigură, deteriorări, uzură). (⇒ 16.3)
- dacă sunt prezente, respectiv bine strânse, toate șuruburile, piulițele și celelalte elemente de fixare. Înainte de pornire, se vor strânge bine șuruburile și piulițele slăbite (atenție la cuplurile de strângere).

Dacă este cazul, se efectuează toate lucrările necesare, respectiv se apelează la un distribuitor autorizat. STIHL recomandă distribuitorii autorizați STIHL.

6.7 Programarea

Respectați reglementările locale referitoare la orele de utilizare a aparatelor de grădină acționate cu motor electric și programați corespunzător timpii activi. (⇒ 14.3)

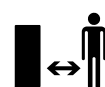
În special se va adapta programarea astfel ca în timpul regimului de tundere, pe suprafața care se va tunde să nu fie copii mici, alte persoane care privesc zona sau animale.

Modificarea programării cu ajutorul aplicației **iMOW®** la modelul **RMI 422 PC** poate provoca activități neașteptate de alte persoane. Din acest motiv, modificările din planul de tundere trebuie comunicate tuturor persoanelor ce pot fi afectate de acestea.

Robotul de tuns iarba nu poate fi utilizat simultan cu o instalație de irigare; programarea se va adapta în mod corespunzător.

Asigurați-vă că pe robot sunt setate data corectă și ora corectă. Eventual corecți setările. Valorile incorecte pot provoca plecarea accidentală a robotului de tuns iarba.

6.8 În timpul lucrului



Alte persoane, în special copii, dar și animalele, se vor ține la distanță de zona de pericol.

Nu permiteți copiilor să se apropie de robotul în funcțiune sau să se joace cu el.

Pornirea unei operații de tundere cu ajutorul aplicației **iMOW®** la modelul **RMI 422 PC** poate surprinde terțe persoane neavizate. Din acest motiv,

persoanele ce pot fi afectate trebuie informate întotdeauna în prealabil asupra unei posibile activități a robotului de tuns iarba.

Nu lăsați niciodată robotul de tuns iarba să lucreze fără supraveghere dacă știți că în apropiere se află animale sau persoane – în special copii.

La utilizarea robotului de tuns iarba în locuri publice trebuie montate de jur împrejurul suprafeței de cosit plăcuțe cu următoarele indicații:

„Avertizare! Mașină automată de tuns iarba! Păstrați distanța față de mașină! Copiii trebuie supravegheați!”



Atenție – pericol de accidentare!

Nu puneți niciodată mâinile sau picioarele pe sau sub piesele care se rotesc. Nu

atingeți niciodată cuțitul în mișcare.

Înainte de intemperii, respectiv în caz de pericol de trăsnet, se deconectează de la rețea alimentatorul de rețea. În aceste situații nu se pune în funcțiune robotul de tuns iarba.

Nu este permisă bascularea sau ridicarea robotului de tuns iarba cu motorul electric în funcțiune.

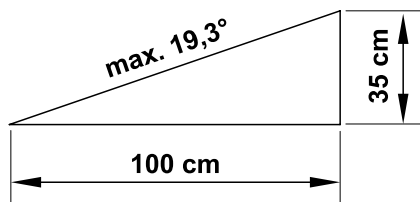
Nu încercați niciodată să efectuați reglaje la aparat în timp ce unul din motoarele electrice funcționează.

RMI 422:

Din motive de siguranță, aparatul (RMI 422) nu poate fi utilizat pe pante cu o înclinare mai mare de 19,3° (35 %).

Pericol de accidentare!

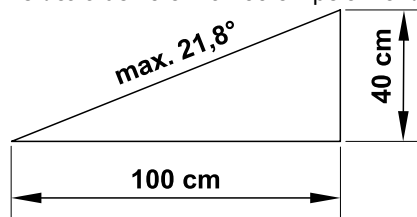
O înclinare a pantei de 19,3° corespunde unei urcări verticale de 35 cm la 100 cm pe orizontală.



RMI 422 P, RMI 422 PC:

Din motive de siguranță, aparatul (RMI 422 P, RMI 422 PC) nu poate fi utilizat pe pante cu o înclinare mai mare de 21,8° (40 %).

Pericol de accidentare! 21,8° Înclinarea pantei corespunde unei deplasări pe verticală de 40 cm la 100 cm pe orizontală.



STOP

Aveți în vedere că scula de tăiere continuă să se rotească mai multe secunde până la oprirea definitivă.

Apăsați în regimul curent de lucru **tasta STOP** (⇒ 5.1)

– înainte de a deschide clapeta.

Activați **blocajul aparatului** (⇒ 5.2)

– înainte de a ridica și a muta aparatul,

– înainte de a transporta aparatul,

– înainte de înlăturarea blocajelor și a înfundărilor,

– înainte de a executa lucrări la cuțit,

- înainte de verificarea sau curățarea aparatului,
- dacă s-a lovit un corp străin sau dacă robotul vibrează anormal de puternic. În aceste cazuri, verificați aparatul, în special unitatea de tăiere (cuțit, axul cuțitului, fixarea cuțitului), cu privire la eventuale deteriorări și efectuați reparațiile necesare înainte de a reporni aparatul și de a lucra cu el.



Pericol de accidentare!

Vibrațiile puternice indică, de regulă, o defecțiune.

Robotul de tuns iarba nu poate fi pus în funcțiune în special dacă axul cuțitului este deteriorat sau deformat sau cu un cuțit deteriorat, respectiv deformat.

Pentru reparațiile necesare, dacă nu dispuneți de cunoștințele necesare, apelați la un specialist – STIHL recomandă distribuitorii specializați STIHL.

Înainte de părăsirea aparatului, se vor adapta setările de siguranță ale robotului de tuns iarba în așa fel, încât acesta să nu poată fi pus în funcțiune de persoane neautorizate. (⇒ 5.)

La folosirea mașinii și a aparatelor sale periferice, nu vă întindeți înainte, aveți grijă întotdeauna la păstrarea echilibrului și a unei poziții sigure pe pante și mergeți la pas, nu alergați.

Nu folosiți niciodată aparatul în apropierea unei flăcări deschise.

6.9 Întreținerea și repararea

Înaintea lucrărilor de curățare, reparații și de întreținere, se activează blocajul aparatului și se poziționează robotul pe un teren stabil și plan.



Înaintea tuturor lucrărilor la postul de andocare și la firul de delimitare, se deconectează ștecherul alimentatorului de rețea.



Înaintea tuturor lucrărilor de întreținere, se va lăsa robotul de tuns iarba să se răcească timp de cca. 5 minute.

Cablul de rețea trebuie reparat sau înlocuit numai de electricieni autorizați.

După toate lucrările la aparat, înainte de repunerea în funcțiune, se verifică programarea robotului și, dacă este necesar, se corectează. În special trebuie setate data și ora.

Curățarea:

Întregul aparat trebuie curățat cu atenție la intervale regulate. (⇒ 16.2)

Nu se va îndrepta niciodată un jet de apă (în special aparatul de curățare sub presiune) spre piesele motorului, garniturile de etanșare, componentele electrice și lagăre. În caz contrar ar putea rezulta deteriorări, respectiv reparații costisitoare. Aparatul nu se va curăța sub apă curgătoare (de ex. cu un furtun de stropit grădina). Nu utilizați detergenți corozivi. Acești detergenți pot deteriora piesele din material plastic și din metal, fapt care poate influența funcționarea sigură a aparatului dvs. STIHL.

Lucrări de întreținere:

Trebuie efectuate numai acele lucrări de întreținere care sunt descrise în aceste instrucțiuni de utilizare; pentru toate celelalte lucrări trebuie să se apeleze la distribuitorul de specialitate.

În cazul în care vă lipsesc cunoștințele sau mijloacele auxiliare necesare, adresați-vă **întotdeauna** unui distribuitor de specialitate.

STIHL recomandă efectuarea de lucrări de întreținere și reparație numai de către distribuitorii autorizați STIHL.

Distribuitorii autorizați STIHL sunt instruiți în permanență și dispun de informațiile tehnice necesare.

Utilizați numai scule, accesorii sau aparate atașabile atestate de STIHL pentru acest aparat sau piese echivalente din punct de vedere tehnic deoarece, în caz contrar, există pericol de accidente cu periclitatea persoanelor sau cu deteriorări ale aparatului. Dacă aveți probleme sau întrebări, adresați-vă unui distribuitor autorizat.

Sculele, accesoriile și piesele de schimb originale STIHL sunt adaptate optim la aparat și la cerințele utilizatorului. Piesele de schimb originale STIHL pot fi recunoscute după numărul de piesă de schimb STIHL, după marcajul STIHL și, de asemenea, după marcajul caracteristic pieselor de schimb STIHL. Pe componentele mici, poate fi găsit numai marcajul.

Mențineți întotdeauna curate și lizibile etichetele autocolante de avertizare și indicatoare. Etichetele autocolante deteriorate sau pierdute trebuie înlocuite cu plăcuțe noi, originale, de la distribuitorul dvs. STIHL autorizat. Dacă o componentă

este înlocuită cu una nouă, asigurați-vă că noua componentă este prevăzută cu aceeași etichetă autocolantă.

La unitatea de tăiere se va lucra numai cu mănuși de lucru groase și cu o deosebită atenție.

Mențineți bine strânse toate șuruburile și piulițele, în special toate șuruburile și elementele de fixare ale unității de tăiere, pentru ca aparatul să se afle într-o stare de funcționare sigură.

Verificați cu regularitate întregul aparat, mai ales înaintea depozitării (de ex. înainte de pauza de iarnă), în ceea ce privește eventuale uzuri sau deteriorări. Din motive de siguranță, înlocuiți imediat componentele uzate sau deteriorate, astfel încât aparatul să se afle întotdeauna într-o stare sigură de funcționare.

Dacă, pentru lucrări de întreținere, se demontează componente sau dispozitive de protecție, acestea trebuie neapărat montate la loc în mod corect după finalizarea respectivelor lucrări.

6.10 Depozitarea în cazul pauzelor de funcționare mai lungi

Înainte de depozitare

- se încarcă acumulatorul, (⇒ 15.7)
- Se setează treapta cea mai înaltă de siguranță, (⇒ 11.15)
- Se trece robotul de tuns iarba în hibernare. (⇒ 11.16)

Asigurați-vă că aparatul este protejat împotriva utilizării neautorizate (de exemplu de către copii).

Depozitați aparatul în stare sigură de funcționare.

Înainte de depozitării (de ex. pentru pauza de iarnă), aparatul se va curăța temeinic.

Înainte de depunerii într-o încăpăre închisă, lăsați aparatul să se răcească cca. 5 minute.

Spațiul de depozitare trebuie să fie uscat, ferit de îngheț și să poată fi încuiat.

Aparatul nu se depozitează în apropiere de foc deschis, respectiv de surse puternice de căldură (de exemplu sobe).

6.11 Evacuarea la deșeuri

Deșeurile pot afecta negativ oamenii, animalele și mediul înconjurător și, din acest motiv, trebuie evacuate în mod corespunzător.

Adresați-vă unui centru de reciclare sau distribuitorului dvs. pentru a afla cum trebuie evacuate la deșeuri în mod corespunzător materialele respective. STIHL recomandă distribuitorii autorizați STIHL.

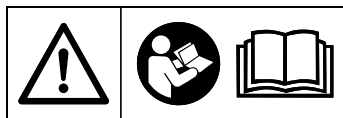
Asigurați-vă că un aparat scos definitiv din uz este evacuat la deșeuri conform reglementărilor în vigoare. Faceți aparatul inutilizabil înainte de a-l preda la centrul de colectare. Pentru a evita accidentele, îndepărtați în special cablul de rețea al alimentatorului de rețea și acumulatorul robotului de tuns iarba.

Pericol de rănire din cauza cuțitului!

Nu lăsați niciodată nesupravegheată mașina de tuns iarba, chiar dacă aceasta este scoasă din uz. Asigurați-vă că aparatul și, în special, cuțitul nu sunt depozitate în locuri accesibile copiilor.

Acumulatorul trebuie evacuat la deșeuri separat de aparat. Trebuie să se asigure faptul că acumulatorii sunt evacuați la deșeuri în siguranță și în mod ecologic.

7. Descrierea simbolurilor



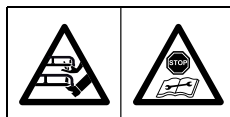
Avertizare!

Înainte de punerea în funcțiune, citiți instrucțiunile de utilizare.



Avertizare!

În timpul lucrului se va păstra o distanță sigură față de aparat. Se vor ține alte persoane la distanță de zona de pericol.



Avertizare!

Înainte de ridicarea aparatului și înainte de a efectua lucrări la el, aparatul trebuie blocat.



Avertizare!

Nu vă așezați sau nu vă urcați pe aparat.



Avertizare!

Nu atingeți niciodată cuțitul când acesta este în mișcare.



Avertizare!

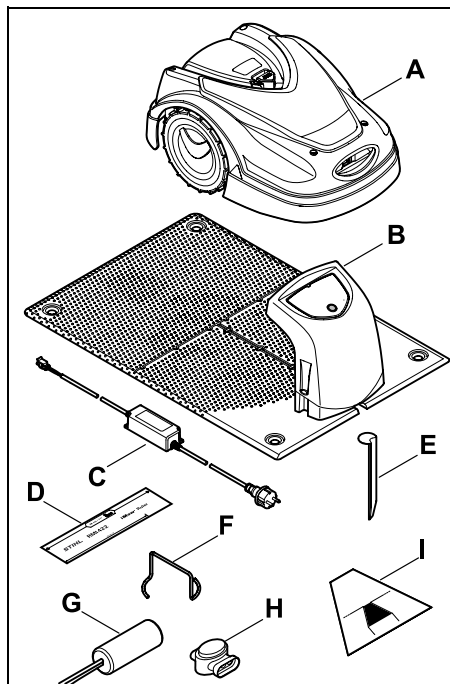
În timpul lucrărilor de cosire, copiii vor fi ținuti la distanță de aparat și de suprafața de cosit.



Avertizare!

În timpul lucrărilor de cosire, câinii și alte animale de casă vor fi ținute la distanță de aparat și de suprafața de cosit.

8. Conținutul pachetului



Poz.	Denumire	Buc.
A	Robot de tuns iarba	1
B	Post de andocare	1
C	Alimentator de rețea	1
D	iMOW® Ruler	2
E	Țăruș pentru postul de andocare	4
F	Extractor pentru discul de antrenare	1
G	AKM 100	1
H	Dispozitiv legare sârmă	2
I	Șablon pentru drum	1
–	Instrucțiuni de utilizare	1

9. Prima instalare

Pentru instalarea simplă, rapidă și robustă aveți în vedere și respectați indicațiile și instrucțiunile, în special distanța de 28 cm la așezarea firului. (⇒ 12.)

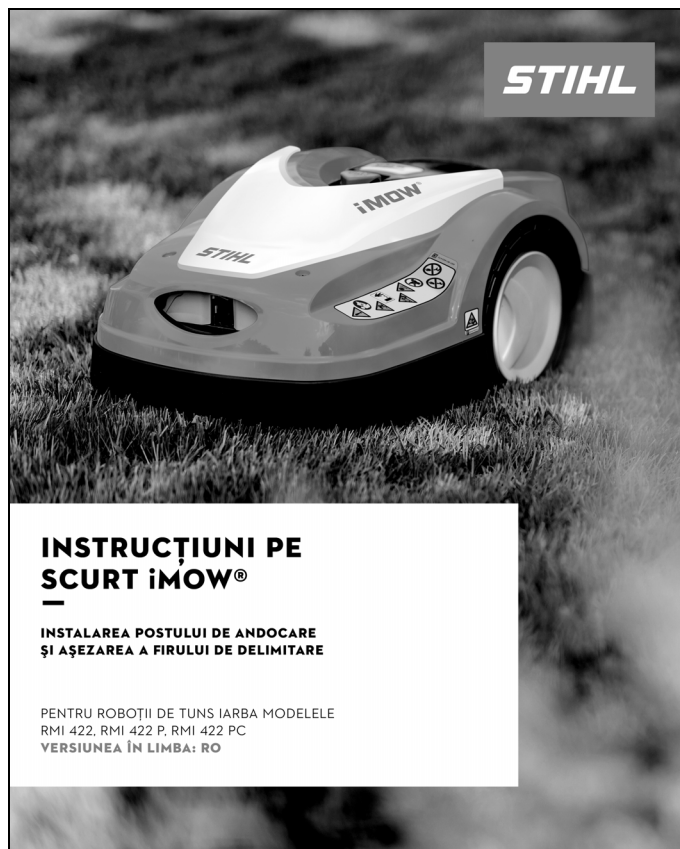
Există posibilitatea de a mări suprafața de cosit, prin așezarea mai aproape de margine a firului de delimitare. (⇒ 12.17)
Pentru o funcționare sigură trebuie adaptată distanța de așezare a firului de delimitare la condițiile de la fața locului.

Instrucțiuni de utilizare în rezumat iMOW®

La robotul de tuns iarba sunt alăturate ajutorător, separat instrucțiuni de utilizare în rezumat pentru instalarea postului de andocare și pentru așezarea firului de delimitare. Aveți la dispoziție informații detaliate în capitolele respective din instrucțiunile de utilizare. Instrucțiuni de utilizare în rezumat se folosesc mereu împreună cu instrucțiunile de utilizare ale robotului de tuns iarba.

Instrucțiuni de utilizare în rezumat iMOW®

Reprezentare micșorată a paginii 1:



INSTALAREA PRINCIPALĂ

POZIȚIONAREA POSTULUI INTERN DE ANDOCARE ȘI AȘEZAREA FIRULUI DE DELIMITARE

UTILIZAȚI ACESTE INSTRUCȚIUNI PE SCURT NUMAI ÎMPREUNĂ CU INSTRUCȚIUNILE PRINCIPALE DE UTILIZARE ALE ROBOTULUI DUMNEAVOASTRĂ DE TUNS IARBA.

1. Înainte de instalare vă întocmiți o schiță a grădinii.
2. Instalați postul de andocare într-un loc adecvat și încărcăți aparatul iMOW® în acesta.
3. Treziți aparatul iMOW® prin apăsarea tastei „OK” și urmați instrucțiunile până la punctul „Așezare fir”.
4. Pentru stabilirea distanțelor, folosiți iMOW® Ruler și șablonul pentru drumuri.
5. Continuați instalarea cu „Conectare fir” și urmați indicațiile până la sfârșit.

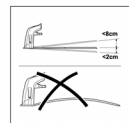
Măsurî pregătitoare pentru instalare:

- Înainte de lucru, se tunde suprafața de cosit la ≈ 6 cm cu o mașină de tuns iarba uzuală.
- Suprafețele de cosit n-au voie să se suprapună. Distanța minimă 1 m între firele de delimitare.
- Distanța mașină dintre robotul de tuns iarba iMOW® și firul de delimitare: 17 m.
- Se reglează înălțimea de tăiere la iMOW®. Recomandare: Treapta de tăiere 4.
- Se recomandă îndepărtarea surselor de perturbații, ca de ex. a metalor.

☐ 9/19/5/9/9

Accesorii AKM100 pentru grădini mici

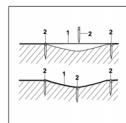
Lungimi ale firului de delimitare ≈ 80 m.
☐ 9/9



Poziția postului de andocare:

- În loc umbros, protejat, orizontal
- Distanță față de suprafața interzisă: ≈ 2 m
- Se recomandă o priză cu protecție la supratensiune.

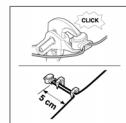
☐ 9/12/9



Amplasarea firului de delimitare:

Firul de delimitare (1) se așază pe suprafața pământului la distanțe regulate și se fixează cu cuie de fixare (2). În cazul unor denivelări se vor utiliza cuie suplimentare de fixare. Se așază firul fără a se intersecta.

☐ 12.3



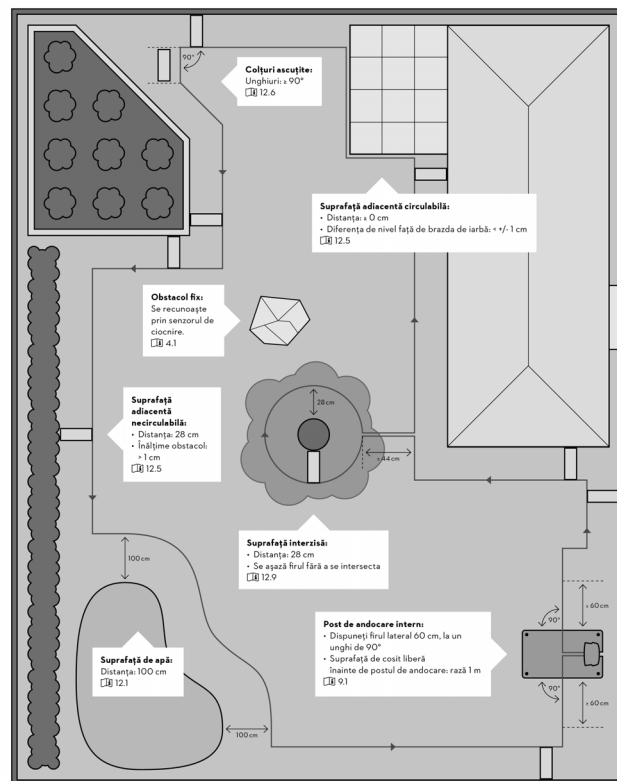
Instalarea corectă a conectoarelor de fir:

Capetele de fir libere nedezizolate se introduc la maximum în conectoarele de fir. Se strânge dispozitivul de legare a sârmei cu un clește adecvat, urmărindu-se înclășetarea corectă.

☐ 12.10



Robotul de tuns iarba iMOW® STIHL respectă toate standardele de siguranță în vigoare. Totuși, se aplică următorul principiu: Robotul de tuns iarba iMOW® nu este o jucărie. Pe durata timpilor activi al robotului iMOW® trebuie ținută la distanță de zona de lucru în special copii, spectatori și animalele.



Asistență: <https://support.stihl.com/>

Instrucțiuni de utilizare → Firul de delimitare iMOW® Ruler Șablon pentru drum

Instrucțiuni de utilizare în rezumat
iMOW®

Reprezentare micșorată a paginii 4:

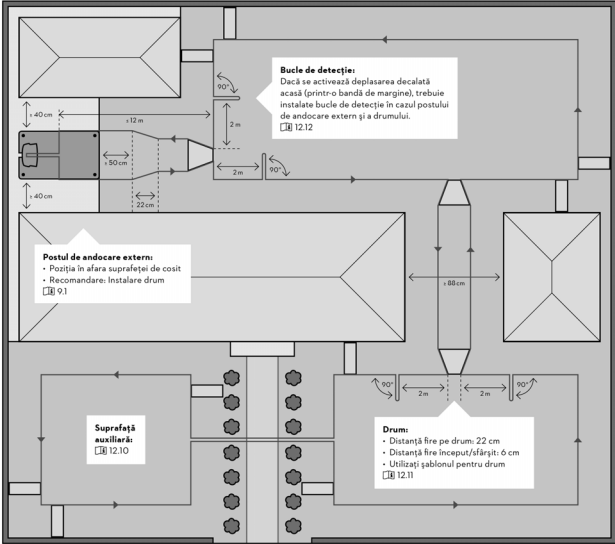
INSTALAREA EXTINSĂ

POZIȚIONAREA POSTULUI EXTERN DE ANDOCARE ȘI AȘEZAREA FIRULUI DE DELIMITARE ÎN CAZURI EXCEPȚIONALE



Teren în pantă descendentă în suprafața de cosit:
Pentru ca robotul de tuns iarbă să poată tunde automat și fără defecțiuni o zonă în pantă descendentă în suprafața de cosit, firul de delimitare trebuie instalat în pantă (1) la o distanță minimă față de marginea terenului.
Distanța: 0,5 m
[B] 12.14

Puncte de pornire:
Suprafețele de cosit la care se poate ajunge pe un drum sau pe la un post extern de andocare, se prelucurează numai dacă este definit un punct de pornire în suprafața respectivă.
[B] 9.8/11.13/11.14/12.11



Bucle de detecție:
Dacă se activează deplasarea decalată acasă (printr-o bandă de margine), trebuie instalate bucle de detecție în cazul postului de andocare extern și a drumului.
[B] 12.12

Postul de andocare extern:
• Poziția în afara suprafeței de cosit
• Recomandare: Instalare drum
[B] 9.1

Suprafață auxiliară
[B] 12.10

Drum:
• Distanță fire pe drum: 22 cm
• Distanță fire început/sfârșit: 6 cm
• Utilizați șablonul pentru drum
[B] 12.11

Ilustrație mai la scară

Asistență: <https://support.stihl.com/>

0477-810-5565 RO-18

204

0478 131 9657 A - RO

9.1 Indicații pentru postul de andocare

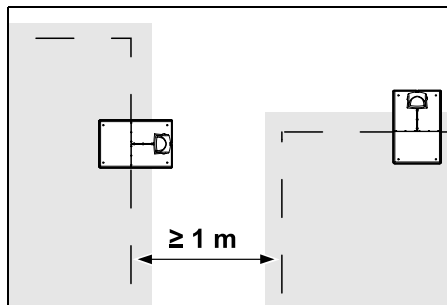
Cerințe pentru locul de amplasare a postului de andocare:

- **protejat, la umbră.**
Radiația solară directă poate provoca temperaturi ridicate în aparat și un timp mai mare de încărcare a acumulatorului.
Pe postul de andocare se poate monta ca accesoriu un acoperiș parasolar. În acest fel, robotul de tuns iarba este mai bine protejat contra intemperiilor.
- **vizibil.**
Postul de andocare trebuie să poată fi ușor de recunoscut pe locul de amplasare dorit pentru a se evita riscul de împiedicare.
- **în imediata vecinătate a unei prize adecvate.**
Racordul la rețea trebuie să fie amplasat la o distanță corespunzătoare față de postul de andocare, care să permită conectarea cablurilor electrice atât la postul de andocare, cât și la racordul de rețea – cablul electric al alimentatorului de rețea nu trebuie modificat.
Se recomandă o priză cu protecție la supratensiune.
- **fără surse perturbatoare.**
Metalele, oxizii de fier sau materialele magnetice, respectiv conductoare electrice ori instalațiile cu fir de delimitare vechi pot perturba regimul de tundere. Se recomandă îndepărtarea acestor surse perturbatoare.

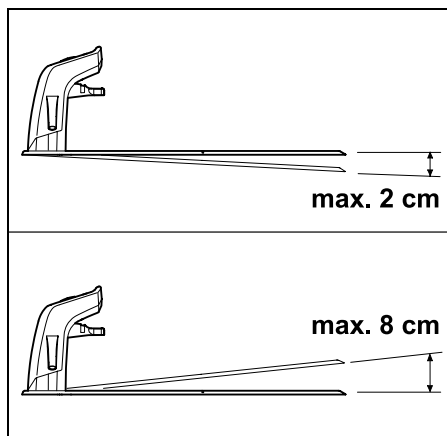
– orizontal și plan.

Măsurile pregătitoare:

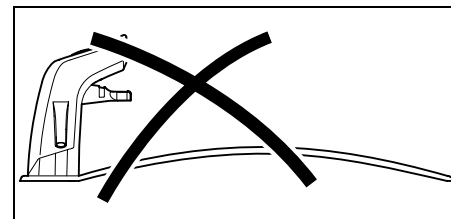
- Înaintea primei instalări, gazonul se tunde cu o mașină uzuală de tuns iarba (înălțimea optimă a ierbii de maxim 6 cm).
- În cazul unui teren tare și uscat, se udă ușor suprafața de tuns pentru a facilita baterea cuiele de fixare.



Nu este permis ca suprafețele de tuns să se suprapună. Între firele de delimitare a două suprafețe de tuns învecinate trebuie să se păstreze o distanță minimă de ≥ 1 m.



Postul de andocare poate fi înclinat cu maxim 8 cm spre spate și 2 cm spre față.

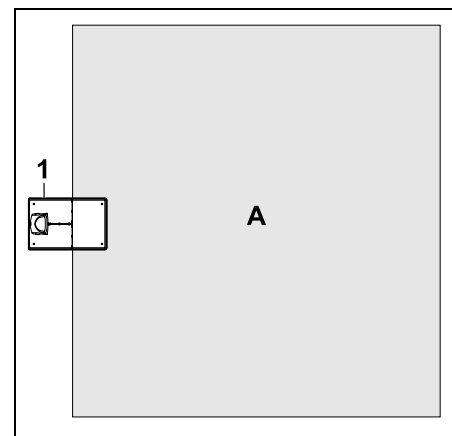


Placa de bază nu trebuie îndoită niciodată. Denivelările de sub placa de bază trebuie îndepărtate pentru ca aceasta să se poată așeza pe întreaga suprafață.

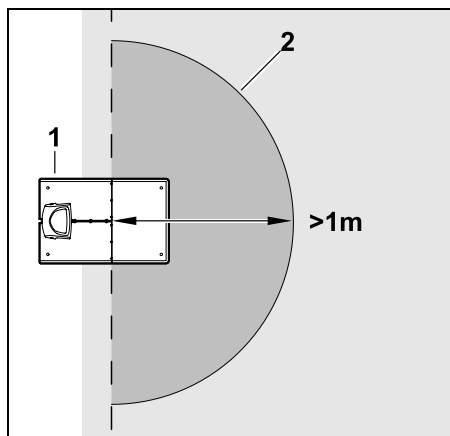
Variante de instalare:

Postul de andocare poate fi instalat intern și extern.

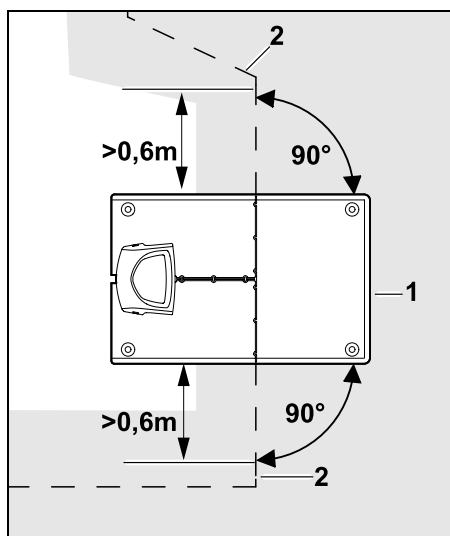
Postul de andocare intern:



Postul de andocare (1) se instalează în interiorul suprafeței de tuns (A), direct la margine.



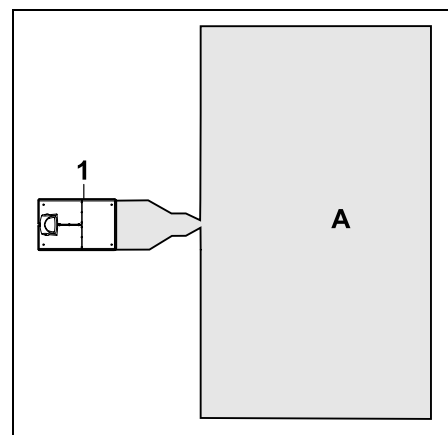
În fața postului de andocare (1) trebuie să fie o suprafață plană liberă (2) cu raza minimă de 1 m. Se îndepărtează mobilele sau adânciturile.



Înainte și după postul de andocare (1) se amplasează firul de delimitare (2) de **0,6 m** în linie dreaptă și în unghi drept față

de placa de bază. Apoi se urmărește cu firul de delimitare marginea suprafeței de cosit.

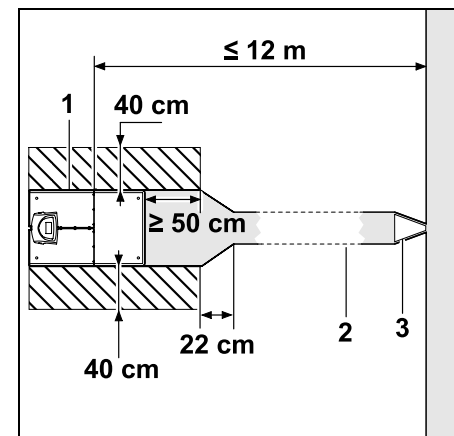
Postul de andocare extern:



Postul de andocare (1) se instalează în afara suprafeței de tuns (A).

i În combinație cu un post de andocare extern, pentru deplasarea decalată acasă trebuie instalate **bucle de detecție**. (⇒ 12.12)

Necesarul de spațiu pentru post de andocare extern:



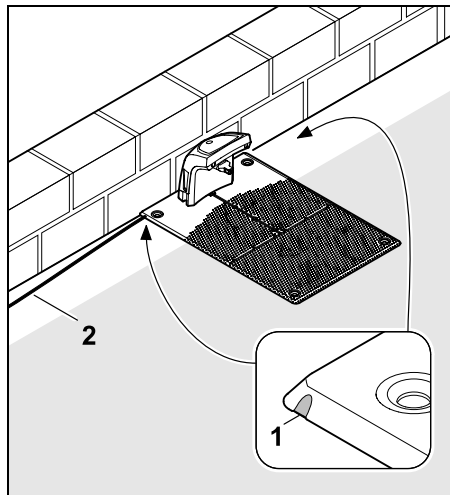
Pentru ca andocarea și ieșirea din postul de andocare să funcționeze corect, postul de andocare (1) poate să fie instalat ca în figură cu un drum (2). Zonele din jurul postului de andocare și din afara firului de delimitare trebuie să fie plane și liber circulabile. Se îndepărtează mobilele sau adânciturile.

Drumul (2) se instalează cu ajutorul unui șablon de drum (3). (⇒ 12.11)

Distanță minimă de la placa de bază la începutul drumului: **≥ 50 cm**

Lățimea suprafeței libere în lateral: 40 cm
Distanța maximă față de suprafața de cosit: ≤ 12 m

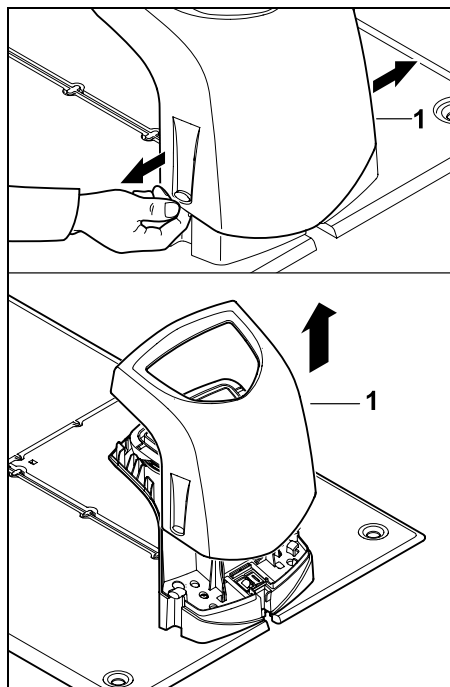
Instalarea postului de andocare pe un perete:



Dacă postul de andocare se instalează pe un perete, trebuie făcută la alegere, prin stânga sau dreapta, o trecere în placa de bază cu ajutorul unui patent (1), pentru a face loc pentru cablul de rețea (2).

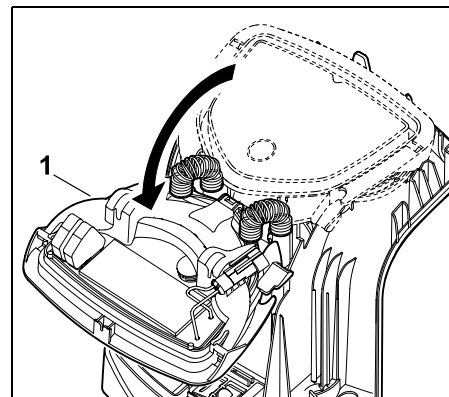
9.2 Conexiunile postului de andocare

Scoaterea capacului:

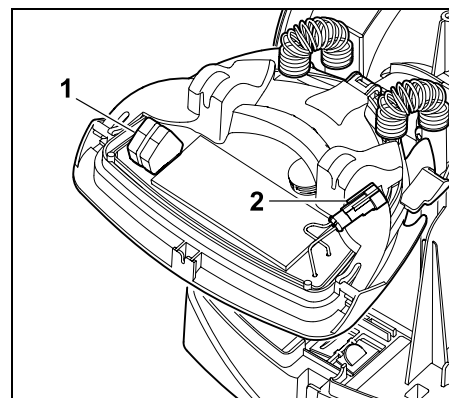


Se împinge capacul (1) ușor spre stânga și dreapta, ca în figură, după care se scoate în sus.

Rabaterea panoului:

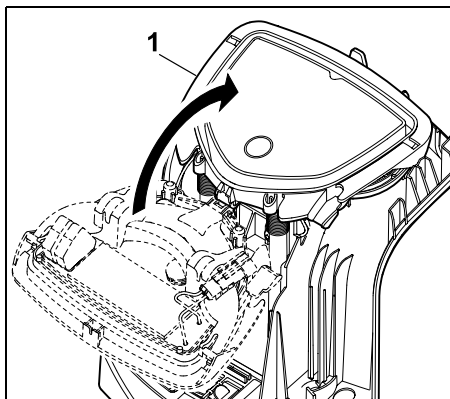


Se rabate în față panoul (1). Se menține panoul în poziție rabatată, pentru că acesta se închide singur datorită arcurilor balamalei.



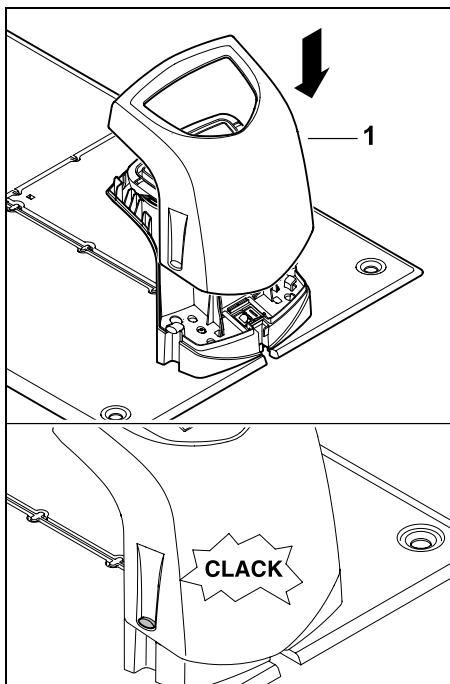
Conexiunile pentru firul de delimitare (1) și cablul electric (2) sunt protejate împotriva intemperiilor când panoul este închis.

Închiderea panoului:



Se rabate panoul (1) spre spate – fără a prinde cabluri.

Așezarea capacului:



Se așază capacul (1) pe postul de andocare și se închidează – fără a prinde cabluri.

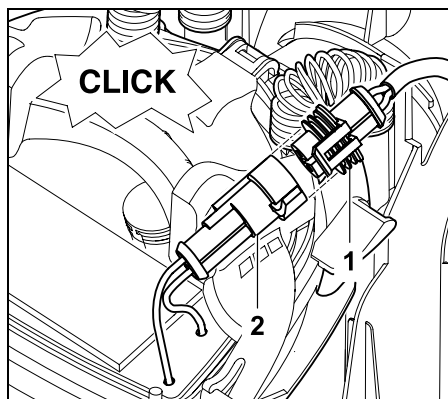
9.3 Conectarea cablului de alimentare la postul de andocare



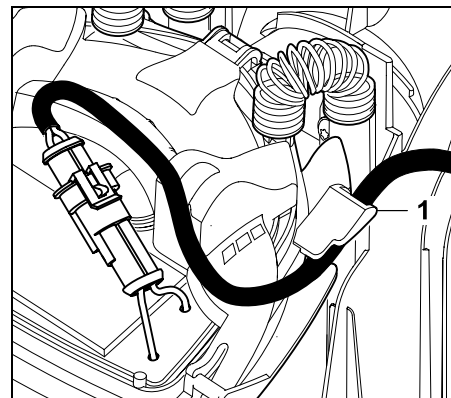
Indicație:

Stecherul și conectorul trebuie să fie curate.

- Se scoate capacul postului de andocare și se rabate panoul. (⇒ 9.2)

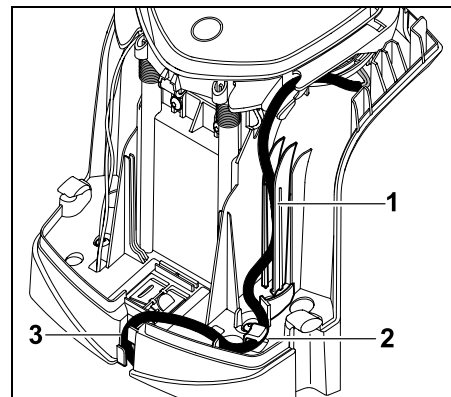


Se conectează conectorul alimentatorului de rețea (1) la ștecherul postului de andocare (2).



Se introduce cablu prin ghidajul de cablu (1) de pe panou.

- Se închide panoul. (⇒ 9.2)

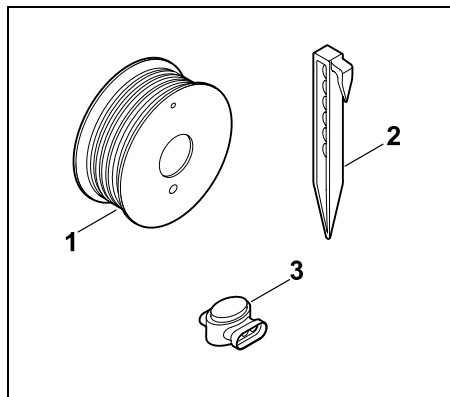


Se apasă cablu electric în ghidajul de cablu (1) ca în figură și apoi se dirijează prin piesa de detensionare a cablului (2) și prin canalul de cablu (3) spre alimentatorul de rețea.

- Se închide capacul postului de andocare. (⇒ 9.2)

9.4 Material de instalare

Dacă firul de delimitare nu este amplasat de distribuitorul autorizat, pentru a putea pune în funcțiune robotul de tuns iarba este necesar material suplimentar de instalare, care nu este inclus în echipamentul livrat. (⇒ 18.)



Seturile de instalare conțin fir de delimitare pe rolă (1), cuie de fixare (2) și conectori de fir (3). În pachetul de livrare a setului de instalare pot fi incluse și piese suplimentare, care nu sunt necesare pentru instalare.

9.5 Reglarea înălțimii de tăiere

i Reglați înălțimea de tăiere în primele săptămâni, până când firul de delimitare s-a integrat în iarbă, cel puțin pe **nivelul 4**, pentru a asigura o funcționare sigură.

Nivelele **S1**, **S2** și **S3** sunt înălțimi speciale pentru suprafețe deosebit de plane (denivelări ale solului < +/- 1 cm).

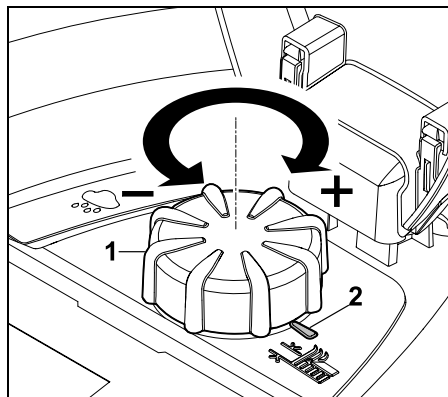
Înălțimea de tăiere cea mai mică:

Nivelul S1 (20 mm)

Înălțimea de tăiere cea mai mare:

Nivelul 8 (60 mm)

– Se deschide clapeta. (⇒ 15.2)



Se rotește butonul rotativ (1). Marcajul (2) indică înălțimea de tăiere reglată.

i Butonul rotativ poate fi scos în sus de pe elementul de reglaj. Această construcție servește pentru siguranță (în felul acesta, se garantează că aparatul nu poate fi ridicat și purtat de butonul rotativ), respectiv pentru protecția contra unei modificări a înălțimii de tăiere de către o persoană neautorizată.

9.6 Indicații pentru prima instalare

Pentru instalarea robotului de tuns iarba este disponibil un asistent de instalare. Acest program vă conduce prin întregul proces al primei instalări:



- Setarea limbii, datei și orei
- Instalarea postului de andocare

- Așezarea firului de delimitare
- Conectarea firului de delimitare
- Cuplarea robotului de tuns iarba cu postul de andocare
- Verificarea instalării
- Programarea robotului de tuns iarba
- Terminarea primei instalări

Asistentul de instalare trebuie rulat complet; numai după aceasta robotul de tuns iarba este pregătit pentru funcționare.

i Asistentul de instalare se reactivează după o resetare (revenire la setările din fabrică). (⇒ 11.16)

Măsuri pregătitoare:

- Înaintea primei instalări, gazonul se tunde cu o mașină uzuală de tuns iarba (înălțimea optimă a ierbii de maxim 6 cm).
- În cazul unui teren tare și uscat, se udă ușor suprafața de tuns pentru a facilita baterea cuielor de fixare.
- **RMI 422 PC:** Robotul de tuns iarba trebuie activat de către distribuitorul autorizat STIHL și alocat adresei de e-mail a posesorului. (⇒ 10.)

i La utilizarea meniurilor, se vor avea în vedere indicațiile din capitolul „Indicații privind utilizarea”. (⇒ 11.1)

Cu **blocul de taste direcționale** se selectează opțiuni, articole de meniu, respectiv butoane.

Cu **tasta OK** se deschide un submeniu, respectiv se confirmă o selecție.

OK

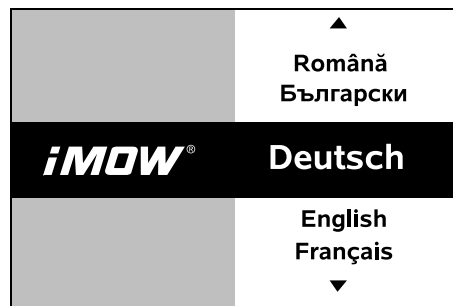
Cu **tasta Înapoi** se părăsește meniul activ, respectiv se sare cu un pas înapoi în asistentul de instalare.



Dacă în timpul primei instalări apar erori sau defecțiuni, pe afișaj apare un mesaj corespunzător. (⇒ 24.)

9.7 Setarea limbii, datei și orei

- Apăsarea unei taste oarecare de pe afișaj activează aparatul și, împreună cu el, asistentul de instalare.



Se selectează limba de afișare și se confirmă cu tasta OK.

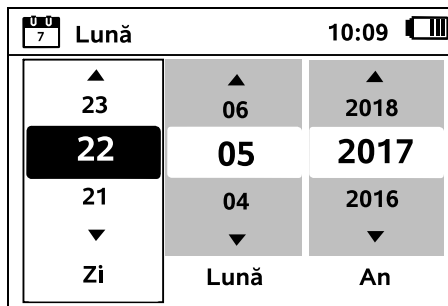
OK



Limba selectată se confirmă cu tasta OK, respectiv se selectează „Modificare” și se repetă selectarea limbii.

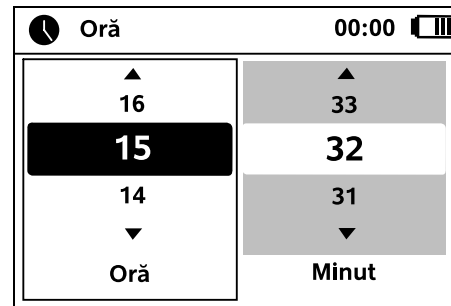
OK

- Dacă este necesar, se introduce numărul de serie cu 9 cifre al robotului de tuns iarba. Acest număr este imprimat pe etichetă (a se vedea descrierea aparatului). (⇒ 3.1)



Se setează data curentă cu ajutorul blocului de taste direcționale și se confirmă cu tasta OK.

OK



Se setează ora curentă cu ajutorul blocului de taste direcționale și se confirmă cu tasta OK.

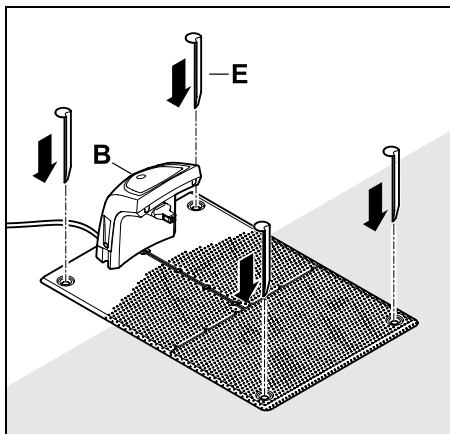
OK

9.8 Instalarea postului de andocare

i Se vor avea în vedere paragraful „Indicații pentru postul de andocare” (⇒ 9.1) și exemplele de instalare (⇒ 27.) din aceste instrucțiuni de utilizare.



- Se conectează cablul de alimentare electrică la postul de andocare. (⇒ 9.3)
- La instalarea postului de andocare pe un perete, cablul de alimentare electrică se amplasează sub placa de bază. (⇒ 9.1)



Postul de andocare (B) se fixează cu patru țurugi (E) în locul de amplasare dorit.

- Alimentatorul de rețea se instalează în afara suprafeței de cosit, ferit de radiația solară directă și de umiditate; dacă este necesar, se fixează pe un perete.

! O funcționare corectă a alimentatorului de rețea este posibilă numai la o **temperatură ambiantă** între **0° C și 40° C**.

- Toate cablurile electrice se amplasează și se fixează pe sol în afara suprafeței de cosit și mai ales în afara razei de acțiune a cuțitului sau se așază într-un canal de cabluri.
- Se desfășoară cablul electric în apropierea postului de andocare pentru a evita perturbații ale semnalului firului.
- Se conectează ștecherul de rețea.

i La postul de andocare, LED-ul roșu clipește rapid atât timp cât nu este conectat niciun fir de delimitare. (⇒ 13.1)

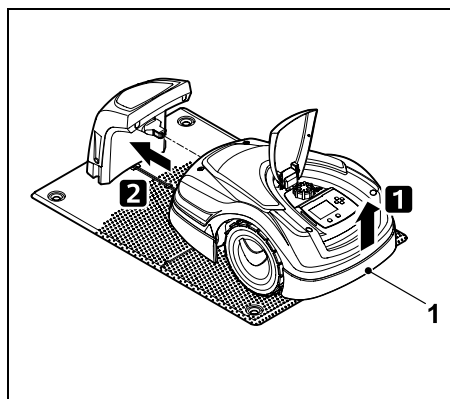
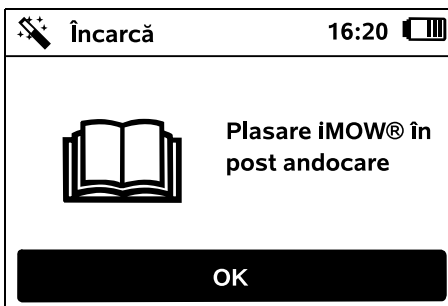
- După terminarea lucrărilor, se apasă tasta OK.

OK



La post de andocare extern:

După terminarea primei instalări, se stabilește cel puțin un punct de start în afara drumului spre postul de andocare. Se definește frecvența pornirilor în așa fel, încât 0 din 10 faze de tundere (0/10) să înceapă de la postul de andocare (punct start 0). (⇒ 11.14)



Se ridică puțin robotul de tuns iarba de mânerul de purtare (1) pentru a descărca roțile de acționare. Se împinge aparatul sprijinit pe roțile din față în postul de andocare.

Apoi se apasă tasta OK de pe afișaj.

OK



Dacă acumulatorul este descărcat, după andocare apare în colțul din dreapta sus al afișajului, în locul simbolului acumulatorului, un simbol de ștecher de rețea și acumulatorul se încarcă în timp ce se amplasează firul de delimitare. (⇒ 15.7)

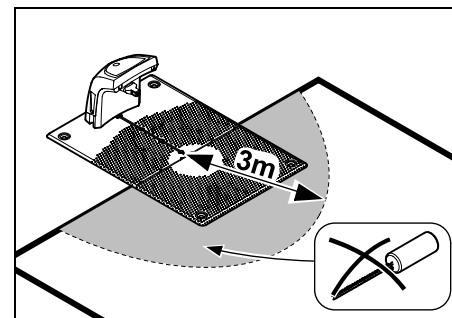
9.9 Așezarea firului de delimitare



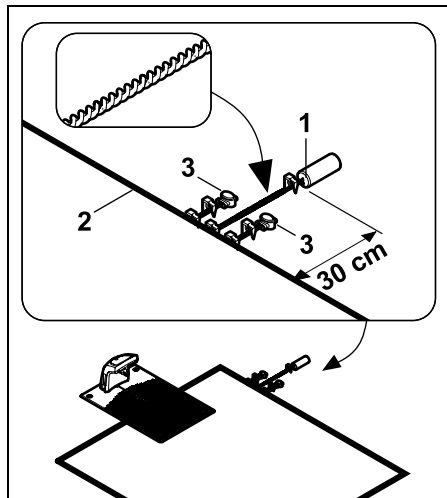
Înainte de amplasarea firului, se va citi și se va avea în vedere întregul capitol „Firul de delimitare”. (⇒ 12.)

În special **se planifică** amplasarea, se respectă **distanțele față de fir**, iar pe parcursul amplasării se instalează **suprafețele interzise, rezervele de fir, traseele de legătură, suprafețele auxiliare și drumurile**.

La suprafețe de cosit mai mici cu o lungime a firului de delimitare mai scurtă de 80 m, împreună cu firul de delimitare livrat trebuie instalat accesoriul **AKM 100**. La lungimi prea scurte ale firului de delimitare postul de andocare clipește SOS și nu este emis semnal de fir.



AKM 100 se va instala la o distanță de minim 3 m față de postul de andocare.



AKM 100 (1) se va fixa cu un cui de fixare la o distanță de 30 cm în afara suprafeței de cosit. Se răsucesc capetele firului până la suprafața de cosit și se fixează cu un cui de fixare.

Se taie firul de delimitare (2) și se conectează capetele cu dispozitivele de legare sârmă (3) cu capetele firelor de delimitare de la AKM 100 (⇒ 12.16). Se fixează piesele de legătură stânga și dreapta, cu cuie de fixare, ca în figură.

i Se utilizează numai cuie de fixare și fire de delimitare originale. Seturile de instalare cu materialul de instalare necesar se pot obține ca accesorii de la distribuitorul autorizat STIHL. (⇒ 18.)

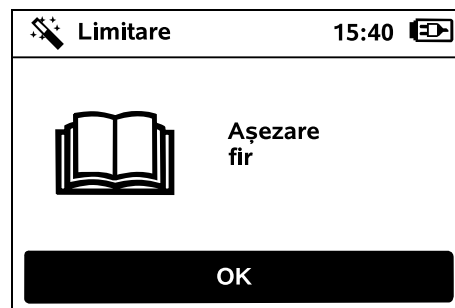
Se consemnează amplasarea firului de delimitare în schița grădinii. Conținutul schiței:

- **Conturul suprafeței de tuns** cu obstacolele importante, cu limite și cu eventuale suprafețe interzise în care robotul de tuns iarba nu poate lucra. (⇒ 27.)
- Poziția **postului de andocare** (⇒ 9.1)
- Poziția **firului de delimitare**
După scurt timp, firul de delimitare se integrează în sol și nu mai este vizibil. Se va marca în special amplasarea firului în jurul obstacolelor.
- Poziția **conectoarelor de fir**
După scurt timp, conectoarele de fir nu mai sunt vizibile. Se notează poziția lor pentru a putea fi înlocuite când este necesar. (⇒ 12.16)

Firul de delimitare trebuie amplasat într-o buclă continuă în jurul întregii suprafețe de tuns.

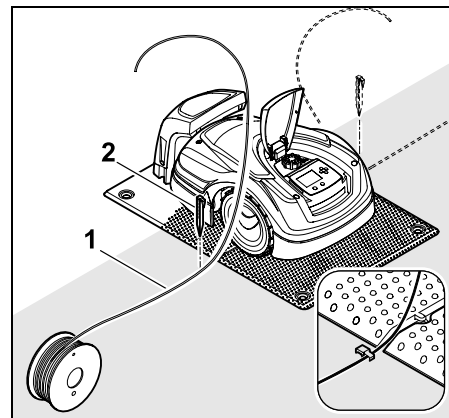
Lungimea maximă: **500 m**

i În niciun punct, robotul de tuns iarba nu are voie să fie la o distanță mai mare de 17 m față de firul de delimitare, deoarece nu mai identifică semnalul de fir.

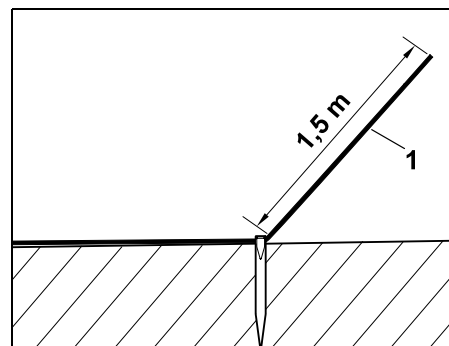


Firul de delimitare se amplasează plecând de la postul de andocare. Se va face deosebirea între un **post de andocare intern** și un **post de andocare extern**.

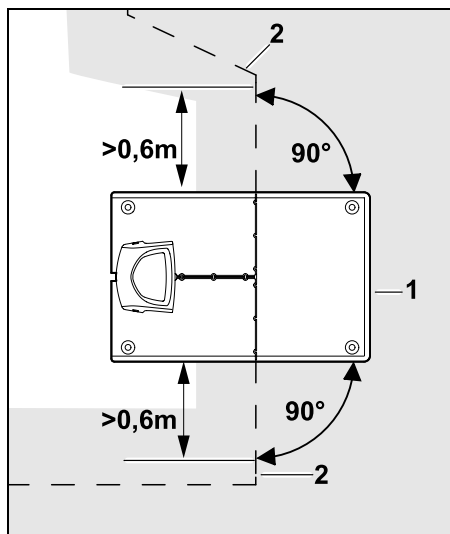
Pornire de la postul de andocare intern:



Firul de delimitare (1) se fixează pe sol, la **stânga** sau **dreapta**, lângă placa de bază, în imediata apropiere a unui orificiu de ieșire a firului, cu ajutorul unui cui de fixare (2).



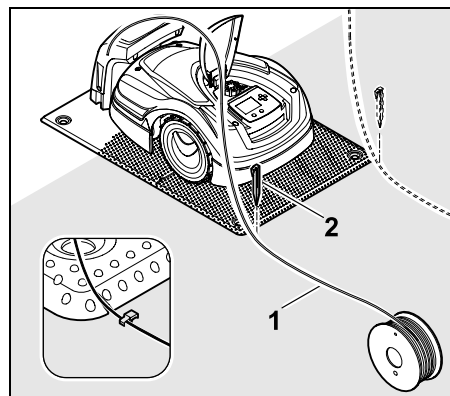
Se prevede un capăt liber de fir (1) de cca. **1,5 m** lungime.



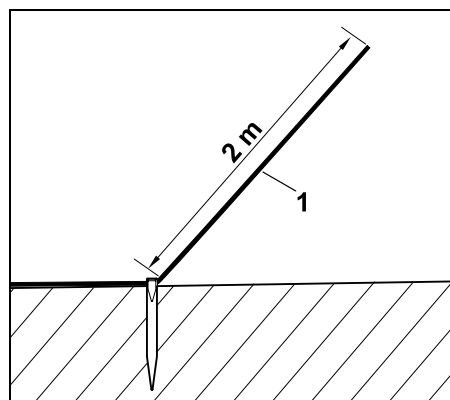
Înainte și după postul de andocare (1), firul de delimitare (2) se amplacează la **0,6 m** în linie dreaptă și în unghi drept față de placa de bază. Apoi se urmărește cu firul de delimitare marginea suprafeței de tuns.

i Când se utilizează deplasarea decalată acasă (bandă margine), firul de delimitare trebuie așezat înainte și după postul de andocare, la o distanță minimă de **1,5 m**, în linie dreaptă și în unghi drept față de placa de bază. (⇒ 11.13)

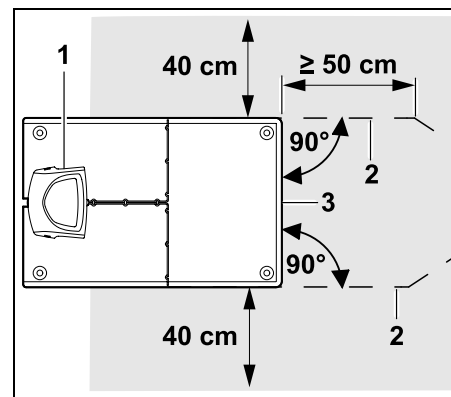
Pornire de la postul de andocare extern:



Firul de delimitare (1) se fixează pe sol, la **stânga** sau **dreapta**, în spatele plăcii de bază, în imediata apropiere a unui orificiu de ieșire a firului, cu ajutorul unui cui de fixare (2).



Se prevede un capăt liber de fir (1) de cca. **2 m** lungime.

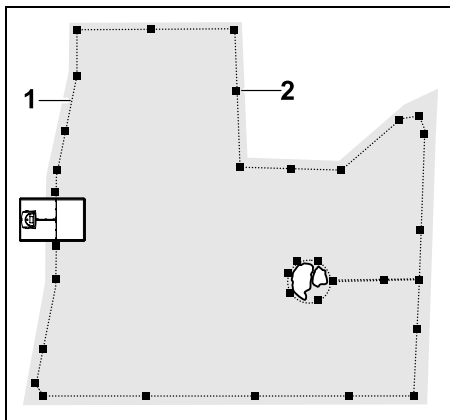


Înainte și după postul de andocare (1), firul de delimitare (2) se amplacează la 50 cm distanță în unghi drept față de placa de bază. Apoi se poate instala un drum (⇒ 12.11) sau se poate urmări cu firul de delimitare marginea suprafeței de tuns.

Lateral, lângă placa de bază (3) trebuie să fie o suprafață liber circulabilă cu lățime minimă de 40 cm.

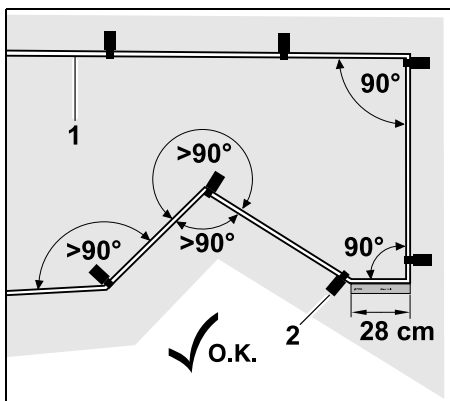
i Alte informații pentru instalarea postului de andocare extern sunt prezentate în capitolul Exemple de instalare. (⇒ 27.)

Așezarea firului pe suprafața de tuns:



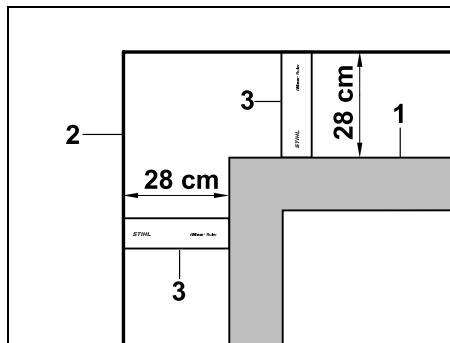
Firul de delimitare (1) se amplasează în jurul suprafeței de cosit și în jurul obstacolelor eventual existente (⇒ 12.9) și se fixează pe sol cu cuie de fixare (2). Se controlează distanțele folosind iMOW® Ruler. (⇒ 12.5)

i În niciun punct, robotul de tuns iarba nu are voie să fie la o distanță mai mare de 17 m față de firul de delimitare, deoarece nu mai identifică semnalul de fir.



Se va evita amplasarea în unghiuri ascuțite (mai mici de 90°). La colțurile de gazon care se termină în unghi ascuțit, firul de delimitare (1) se fixează pe sol cu cuie de fixare (2), ca în figură. (⇒ 12.6)

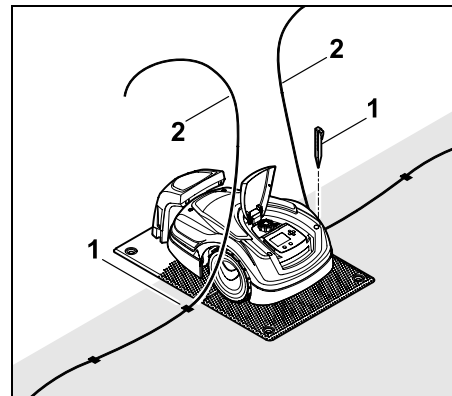
După un colț la 90° trebuie așezată drept cel puțin o lungime de iMOW® Ruler, înainte de a instala următorul colț.



La amplasarea în jurul obstacolelor înalte, cum ar fi colțuri de ziduri sau straturi înalte de flori (1), trebuie menținută precis distanța la colțuri pentru ca robotul de tuns iarba să nu se frece de obstacol. Firul de delimitare (2) se amplasează cu ajutorul iMOW® Ruler (3) ca în figură.

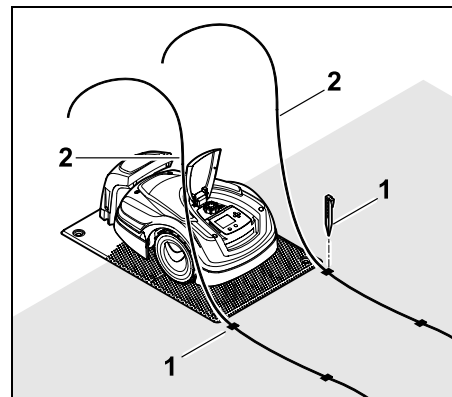
- Dacă este necesar, se prelungeste firul de delimitare cu conectoarele de fir incluse în echipamentul livrat. (⇒ 12.16)
- Dacă există mai multe suprafețe de tuns alăturate, se instalează suprafețe auxiliare, (⇒ 12.10), respectiv se unesc suprafețele de tuns cu drumuri. (⇒ 12.11)

Ultimul cui de fixare la postul de andocare intern:



Ultimul cui de fixare (1) se bate în stânga, respectiv în dreapta, lângă placa de bază, în imediata apropiere a orificiului de ieșire a firului. Se taie firul de delimitare (2) la cca. 1,5 m lungime.

Ultimul cui de fixare la postul de andocare extern:



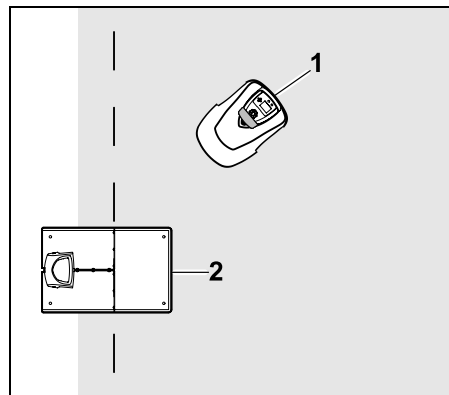
Ultimul cui de fixare (1) se bate la stânga, respectiv la dreapta, în spatele plăcii de bază, în imediata apropiere a orificiului de ieșire a firului. Se taie firul de delimitare (2) la cca. 2 m lungime.

Finalizarea aşezării firului:

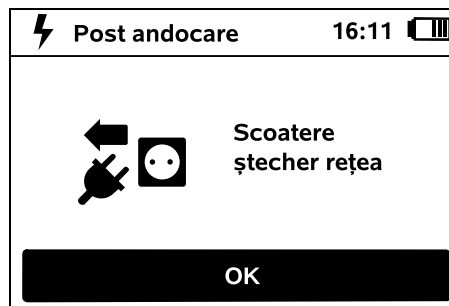
- Se controlează fixarea firului de delimitare pe sol; ca valoare orientativă este suficient un cui de fixare la un metru. Firul de delimitare trebuie să stea permanent pe suprafaţa gazonului. Se bat complet cuiele de fixare.
- După terminarea lucrărilor, se apasă tasta OK. **OK**

! Dacă acumulatorul este încărcat insuficient pentru finalizarea operaţiilor rămase ale asistentului de instalare, se afişează un mesaj corespunzător. În acest caz, se lasă robotul de tuns iarba în postul de andocare şi se continuă încărcarea acumulatorului. Trecerea la următorul pas al asistentului de instalare cu tasta OK este posibilă numai după ce s-a atins tensiunea necesară a acumulatorului.

9.10 Conectarea firului de delimitare



Se aşază robotul de tuns iarba (1) ca în figură, în spatele postului de andocare (2), în interiorul suprafeţei de cosit, apoi se apasă tasta OK. **OK**

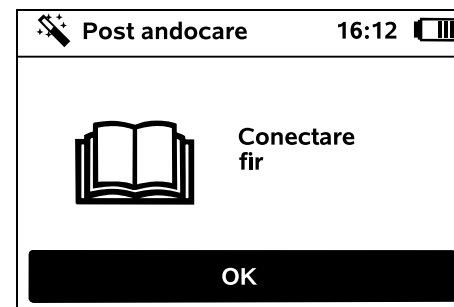


Se scoate din priză ştecherul alimentatorului de reţea, apoi se apasă tasta OK. **OK**

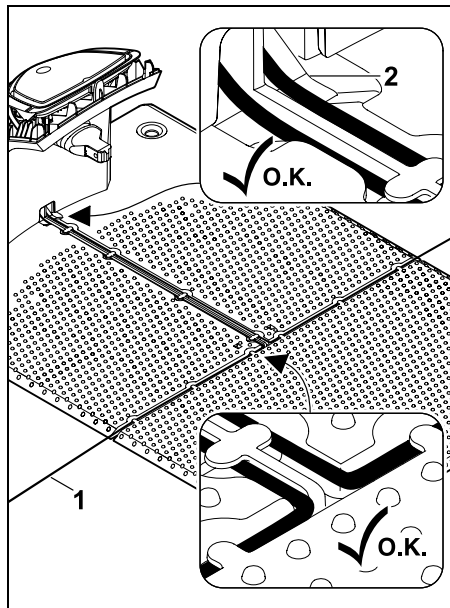


Se scoate capacul. (⇒ 9.2)

Se apasă tasta OK. **OK**

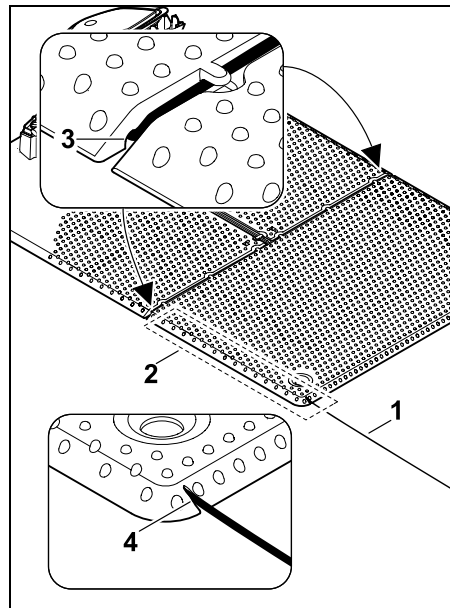


Firul de delimitare la postul intern de andocare:

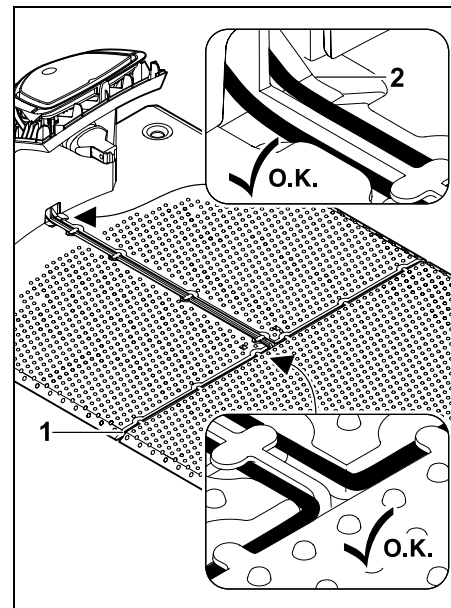


Se așază firul de delimitare (1) în ghidajele de cablu ale plăcii de bază și se trece prin soclul (2).

Firul de delimitare la postul extern de andocare:



Se amplasează firul de delimitare (1) în zona (2), sub placa de bază. Pentru aceasta se introduce firul în orificiile (3, 4) – dacă este necesar, se slăbesc țărușii.



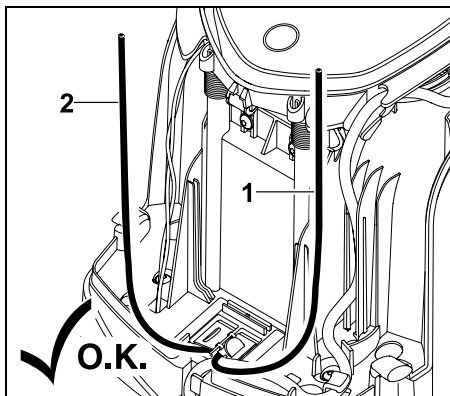
Se așază firul de delimitare (1) în ghidajele de cablu ale plăcii de bază și se trece prin soclul (2).

Conectarea firului de delimitare:

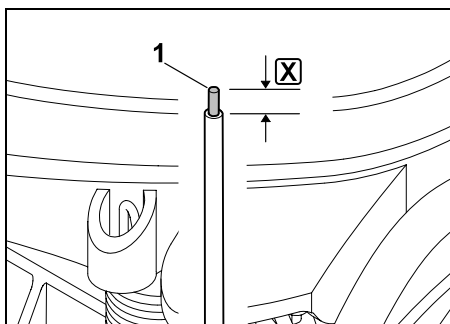


Indicație:

Aveți grijă să mențineți contactele curate (necorodate, nemurdărite, ...).

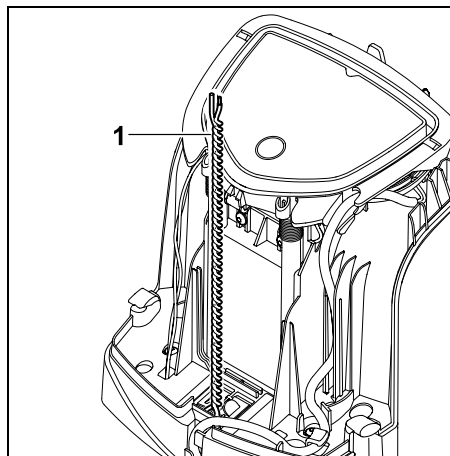


Se scurtează capătul din stânga (1) al firului și capătul din dreapta (2) al acestuia la aceeași lungime. Lungimea de la orificiul de ieșire a firului până la capătul firului: **40 cm**



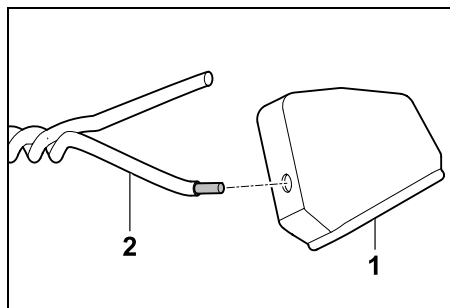
Se dezizolează cu o sculă adecvată capătul din stânga (1) al firului la lungimea indicată **X** și se răsucesc lițele de sârmă.

X = 10-12 mm

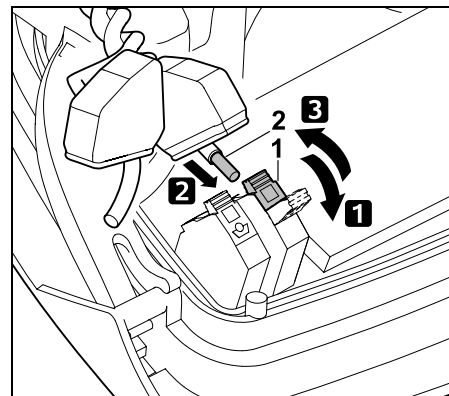


Se răsucesc împreună capetele libere de fir (1) ca în figură.

- Se rabate panoul și se menține în această poziție. (⇒ 9.2)



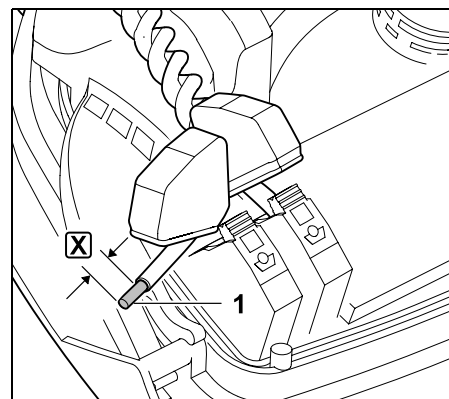
Se mufează câte o mufă (1) la ambele capete ale cablului (2).



1 Se deschide maneta de fixare stânga (1).

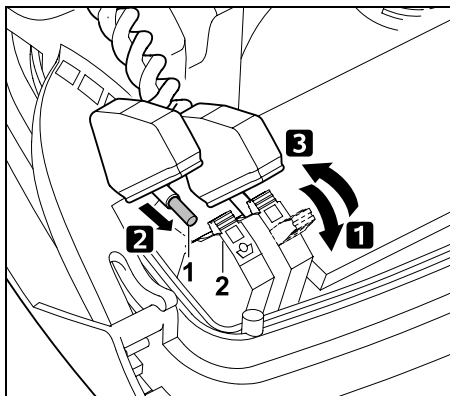
2 Capătul dezizolat (2) al firului se introduce la maximum în blocul de fixare.

3 Se închide maneta de terminale (1).

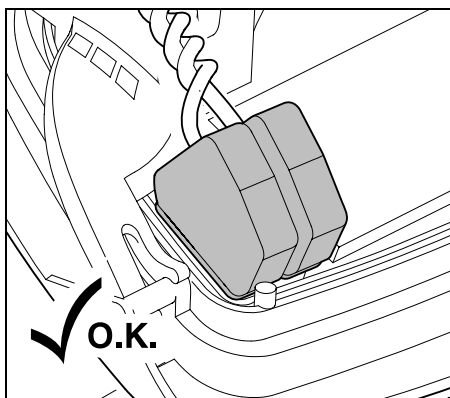


Se dezizolează cu o sculă adecvată capătul din dreapta (1) al firului la lungimea indicată **X** și se răsucesc lițele de sârmă.

X = 10-12 mm

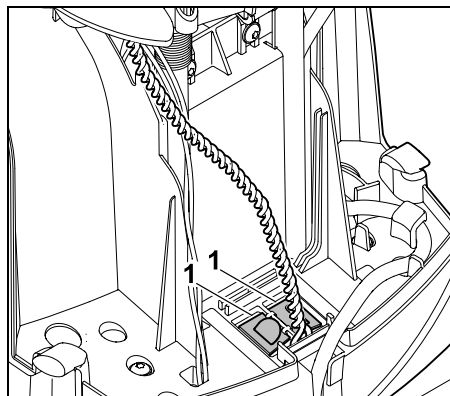


- 1** Se deschide maneta de fixare dreapta (1).
- 2** Capătul dezizolat (2) al firului se introduce la maximum în blocul de terminale.
- 3** Se închide maneta de fixare (1).



Se trag mufele peste blocul de terminale.
Se controlează poziția capetelor firelor în blocul de terminale. Cele două capete de fir trebuie să fie bine fixate.

- Se închide panoul. (⇒ 9.2)



Se închid capacele canalului de cablu (1).

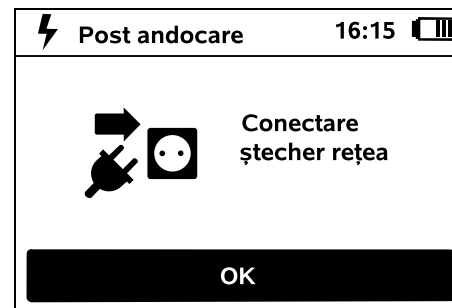
- După terminarea lucrărilor, se apasă tasta OK.



Se montează capacul. (⇒ 9.2)

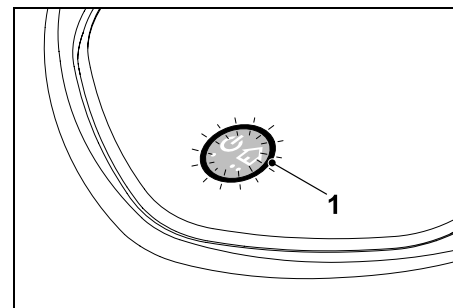
Se apasă tasta OK.

OK



Se cuplează ștecherul alimentatorului de rețea la rețeaua electrică, apoi se apasă tasta OK.

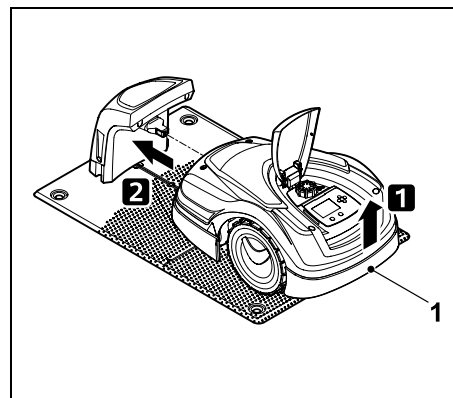
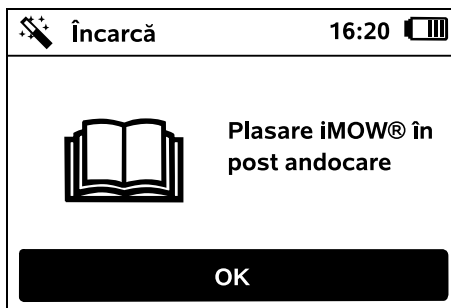
OK



Dacă firul de delimitare este instalat corect și postul de andocare este conectat la rețeaua electrică, LED-ul (1) se aprinde.



Se va avea în vedere capitolul „Elemente de comandă ale postului de andocare”, în special când LED-ul nu se aprinde conform descrierii. (⇒ 9.2)



Se ridică puțin robotul de tuns iarba de mânerul de purtare (1) pentru a descărca roțile de acționare. Se împinge aparatul sprijinit pe roțile din față în postul de andocare.

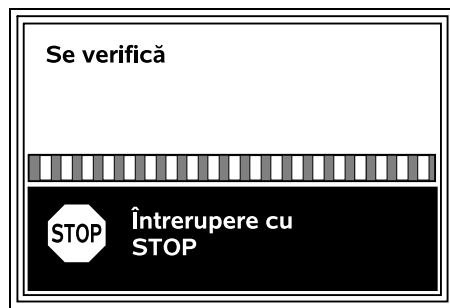
Apoi se apasă tasta OK de pe afișaj.

OK

9.11 Cuplarea robotului de tuns iarba cu postul de andocare

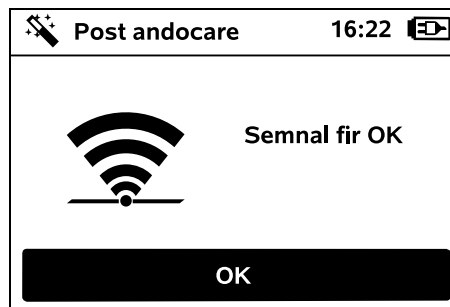


Robotul de tuns iarba poate fi pus în funcțiune numai când recepționează corect semnalul de fir emis de postul de andocare. (⇒ 11.15)



Verificarea semnalului de fir poate dura mai multe minute. Cuplarea se întrerupe cu tasta STOP roșie de pe partea superioară a aparatului, după care se selectează pasul anterior al asistentului de instalare.

Recepție normală



Semnal de fir OK:

Pe afișaj apare textul „Semnal fir OK”. Robotul de tuns iarba și postul de andocare sunt cuplate corect.



Se continuă prima instalare prin apăsarea tastei OK.

OK



RMI 422 PC:

După ce cuplarea a reușit, se activează modul de energie „Standard”. (⇒ 11.9)

Recepție perturbată

Robotul de tuns iarba **nu recepționează semnalul de fir**:

Pe afișaj apare textul „Lipsă semnal fir”.



Robotul de tuns iarba recepționează un **semnal de fir perturbat**:

Pe afișaj apare textul „Verificare semnal fir”.



Robotul de tuns iarba recepționează un **semnal de fir inversat**:

Pe afișaj apare textul „Legături inverse/ iMOW® în afară”.



Cauză posibilă:

- Defecțiune temporară
- Robotul de tuns iarba nu este andocat
- Firul de delimitare conectat cu polaritate inversă (inversat)
- Postul de andocare este oprit, respectiv nu este conectat la rețeaua electrică
- Conexiuni defectuoase
- Lungimea firului de delimitare sub lungimea minimă impusă
- Un cablu de rețea înfășurat în zona din apropierea postului de andocare
- Capetele firului de delimitare sunt prea lungi sau nu sunt suficient răsucite împreună
- Ruperea firului de delimitare
- Semnale externe, cum ar fi un telefon mobil sau semnalul unui alt post de andocare
- Cabluri electrice subterane, beton armat sau metale perturbatoare în solul de sub postul de andocare

- Lungimea maximă a firului de delimitare depășită (⇒ 12.1)

Remediu:

- Se repetă cuplarea fără alte măsuri de remediere
- Andocarea robotului de tuns iarba (⇒ 15.6)
- Se conectează corect capetele firului de delimitare (⇒ 9.10)
- Se verifică racordul postului de andocare la rețea, se desfășoară cablul electric în zona din apropierea postului de andocare, nu se așază înfășurat
- Se verifică poziția capetelor firelor în blocul de terminale; capetele prea lungi se scurtează, respectiv se răsucesc împreună (⇒ 9.10)
- La suprafețe de tuns mai mici cu o lungime a firului de delimitare mai scurtă de 80 m, împreună cu firul de delimitare livrat trebuie instalat accesoriul AKM 100. (⇒ 9.9)
- Se verifică indicația LED-lui de pe postul de andocare (⇒ 13.1)
- Se repară firul rupt
- Se opresc telefoanele mobile, respectiv posturile de andocare învecinate
- Se modifică poziția postului de andocare, respectiv se îndepărtează sursele perturbatoare de sub postul de andocare
- Se utilizează un fir de delimitare cu secțiune mai mare (accesoriu special)

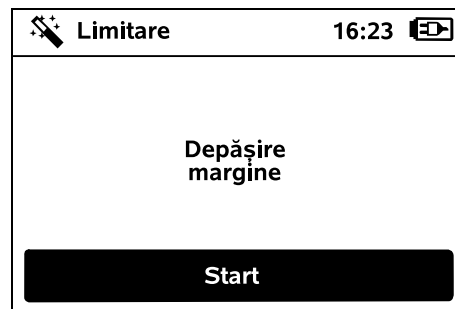
După măsurile de remediere corespunzătoare, se repetă cuplarea prin apăsarea tastei OK.

OK



Dacă semnalul de fir nu poate fi recepționat corect și măsurile descrise nu oferă niciun remediu, se contactează distribuitorul autorizat.

9.12 Verificarea instalării

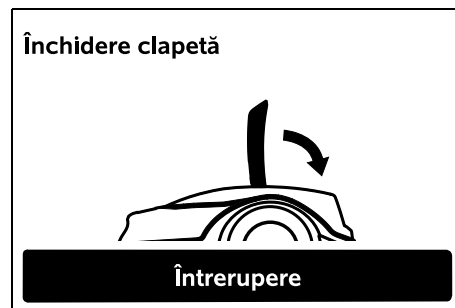


Se începe parcurgerea marginii prin apăsarea tastei OK; în această fază, cuțitul nu este activat.

OK



Robotul de tuns iarba parcurge alternativ în ambele direcții marginea suprafeței de cosit în timpul funcționării după prima instalare. Din acest motiv, la prima instalare se verifică și parcurgerea marginii în ambele direcții.



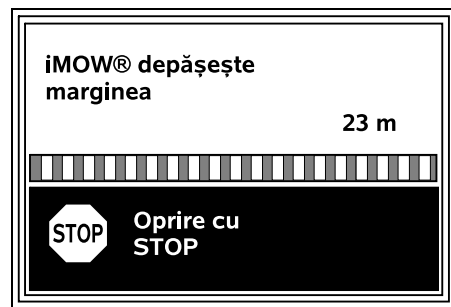
Se închide clapeta robotului de tuns iarba. (⇒ 15.2) Robotul pornește automat numai după ce clapeta este închisă și se deplasează pe margine, de-a lungul firului de delimitare.



RMI 422 PC:

Cu parcurgerea marginii se definește **zona de acasă** a robotului de tuns iarba. (⇒ 14.5)

Dacă robotul de tuns iarba nu recepționează niciun semnal GPS înaintea începerii parcurgerii marginii, pe afișaj apare textul „Așteptare GPS”. Dacă nu se recepționează niciun semnal GPS, robotul de tuns iarba începe, totuși, parcurgerea marginii după câteva minute. Într-un moment ulterior trebuie executată funcția „Testare margine” (⇒ 11.13) pentru a putea utiliza protecție GPS deoarece, în caz contrar, nu este definită zona de acasă.



În timpul parcurgerii marginii, se merge în spatele robotului de tuns iarba și se urmărește

- dacă acesta parcurge marginea suprafeței de cosit conform planului,
- dacă distanțele față de obstacole și față de limitele suprafeței de cosit corespund,

- dacă ieșirea din andocare și andocarea funcționează corect.

Pe afișaj apare distanța parcursă – această indicație în metri este necesară pentru stabilirea **punctelor de pornire** de la marginea suprafeței de cosit. (⇒ 11.14)

- Se citește și se notează valoarea afișată la locul dorit. Punctul de pornire se stabilește manual după prima instalare.

Parcurerea marginii se întrerupe automat din cauza obstacolelor sau la parcurerea pantelor cu înclinație prea mare, respectiv se întrerupe manual prin apăsarea tastei STOP.

- În cazul în care parcurerea marginii s-a întrerupt automat, se corectează poziția firului de delimitare, respectiv se înlătură obstacolele.
- Înaintea continuării parcurgerii marginii se controlează poziția robotului. Aparatul trebuie să stea fie pe firul de delimitare, fie în interiorul suprafeței de cosit, cu partea din față în direcția firului de delimitare.

Continuarea după întrerupere:

După o întrerupere, parcurerea marginii se continuă cu **OK**.

- i** STIHL recomandă să nu se întrerupă parcurerea marginii. Nu au putut fi identificate probleme posibile la parcurerea marginii suprafeței de cosit sau la andocare.

Dacă este necesar, parcurerea marginii poate fi efectuată din nou după prima instalare. (⇒ 11.13)

După o rundă completă în jurul suprafeței de cosit, robotul de tuns iarba se andochează. Apoi apare o interogare privind faptul dacă trebuie efectuată o nouă parcurgere în direcție opusă.

Terminarea automată a parcurgerii marginii:

După andocarea după cea de a doua rundă completă sau după renunțarea la parcurerea marginii în sens opus, se apelează pasul următor al asistentului de instalare.

9.13 Programarea robotului de tuns iarba

Supr.de tuns 16:32

▲

50 m²

Alegere suprafață de tuns

800 m²

▼

OK

Se introduce mărimea suprafeței gazonului și se confirmă cu **OK**.

- i** Suprafețele interzise, respectiv suprafețele auxiliare instalate nu se includ în mărimea suprafeței de cosit.

Se calculează un nou plan de tundere

Întrerupere cu STOP

Se calculează un nou plan de tundere. Cu tasta STOP roșie de pe partea superioară a aparatului se poate întrerupe procesul.

Plan tundere

Fiecare zi se confirmă separat sau se modifică timpii activi

OK

Indicația „Fiecare zi se confirmă separat sau se modifică timpii activi” se confirmă prin apăsarea tastei **OK**.

Timpii activi 16:36

LU	MA	MI	JO	VI	SA	DU
Confirmare timpii activi						
☒	08:00 - 12:00					
☒	13:00 - 17:00					
	Temp activ nou					

Se afișează timpii activi din ziua de luni și articolul de meniu **Confirmare timpii activi** este activat.



Cu OK se confirmă toți timpii activi; se afișează următoarea zi.



La suprafețe mici de tuns nu sunt folosite toate zilele săptămânii pentru tundere. În acest caz nu se afișează timpii activi iar articolul de meniu „Șterg. toți timpii activi” lipsește. Zilele fără timpii activi trebuie confirmate, de asemenea, cu OK.

Timpii activi afișați pot fi modificați. Pentru aceasta se selectează intervalul de timp dorit și se deschide cu OK. (⇒ 11.7)



Dacă se doresc timpii activi suplimentari, se selectează articolul de meniu **Timp activ nou** și se deschide cu OK. În fereastra de selectare se stabilește ora inițială și ora finală a noului timp activ și se confirmă cu OK. Sunt posibili până la trei timpii activi pe zi.



Dacă trebuie șterși toți timpii activi afișați, se selectează articolul de meniu **Șterg. toți timpii activi** și se confirmă cu OK.



1	Timpii activi						16:36	
LU	MA	MI	JO	VI	SA	DU		
Confirmare timpii activi								
Timp activ nou								

După confirmarea timpilor activi de duminică, se afișează planul de cosire.



7	Plan tundere						16:37	
LU	MA	MI	JO	VI	SA	DU		
OK								
Modificare								

Cu OK se confirmă planul de cosire afișat și se apelează pasul final al asistentului de instalare.



Dacă sunt necesare modificări, se selectează **Modificare** și se adaptează individual timpii activi.



În timpii activi, celelalte persoane trebuie să stea la distanță de zona periculoasă. Timpii activi se vor adapta corespunzător.

În afară de aceasta aveți în vedere reglementările locale pentru utilizarea roboților de tuns iarba precum și indicațiile din capitolul „Pentru siguranța dumneavoastră” (⇒ 6.) și modificați timpii activi imediat sau, dacă este necesar, după terminarea primei instalări în meniul „Plan tundere”. (⇒ 11.7)

În special interesați-vă la autoritățile competente la care ore din zi și din noapte se poate folosi aparatul.

9.14 Terminarea primei instalări



Se îndepărtează toate corpurile străine (de ex., jucării, scule) de pe suprafața de cosit.

iMOW® este pregătit

Recomandare:
Măriți treapta de siguranță din setări

OK

Se termină prima instalare prin apăsarea tastei OK.



După prima instalare este activată treapta de siguranță „Lipsă”

Recomandare:

Setați treapta de siguranță „Redusă”, „Medie” sau „Mare”. În felul acesta se garantează că cei neautorizați nu pot modifica setările și că robotul de tuns iarba nu poate fi acționat cu alte posturi de andocare. (⇒ 11.15)

RMI 422 PC:

Suplimentar se va activa protecția GPS. (⇒ 5.9)

RMI 422 PC:

Pornire aparat

Acum se poate porni aplicația
iMOW® App

OK

Pentru a putea folosi toate funcțiile robotului de tuns iarba, trebuie instalată și activată aplicația **iMOW®** pe un Smartphone, respectiv pe o tabletă cu legătură Internet și receptor GPS. (⇒ 10.)

Se închide fereastra de dialog cu tasta OK.

OK

9.15 Prima operație de tundere după prima instalare

Dacă terminarea primei instalări cade într-un timp activ, robotul începe imediat să prelucreză suprafața de cosit.

Pornire tundere

Nu

Da

Dacă terminarea primei instalări are loc în afara timpului activ, prin apăsarea tastei OK se poate porni o operație de tundere. Dacă robotul nu trebuie să tundă, se selectează „Nu”.

OK

10. Aplicația iMOW®

Modelul RMI 422 PC poate fi comandat cu aplicația **iMOW®**.

Aplicația se poate descărca din App-Store pentru cele mai uzuale sisteme de operare.



Informații mai detaliate găsiți pe pagina de internet web.imow.stihl.com/systems/.



Instrucțiunile din paragraful „Pentru siguranța dvs.” sunt valabile în special și pentru toți utilizatorii aplicației **iMOW®**. (⇒ 6.)

Activare:

Pentru ca aplicația și robotul de tuns iarba să poată face schimb de date, aparatul trebuie activat împreună cu adresa de e-mail a deținătorului de la distribuitorul autorizat. La adresa de e-mail se trimite un link de activare.

Aplicația iMOW® se va instala pe un smartphone sau pe o tabletă care au legătură la Internet și au un receptor GPS. Destinatarul mesajului e-mail se definește ca administrator și ca utilizator principal al aplicației și el are acces deplin la toate funcțiile.



Adresa de e-mail și parola se vor păstra la loc sigur pentru ca aplicația **iMOW®** să poată fi reinstalată după înlocuirea smartphonului, respectiv a tabletei (de exemplu, după o pierdere a aparatului mobil).

Transmiterea datelor:

Transmiterea datelor de la robotul de tuns iarba la Internet (serviciul M2M) este inclusă în prețul de achiziție. Transmiterea datelor nu are loc permanent

și, din acest motiv, poate dura câteva minute.

Din cauza transmiterii datelor de la aplicație către Internet, în funcție de contractul pe care îl aveți cu furnizorul de servicii mobile, respectiv cu furnizorul de Internet rezultă costuri pe care trebuie să le suportați personal.



În absența unei legături de telefonie mobilă și a unei aplicații, este disponibilă doar protecția GPS fără notificare prin e-mail și prin SMS și fără mesaje tip Push.

Funcțiile principale ale aplicației:

- Vizualizarea și prelucrarea planului de cosire
- Pornire tundere
- Pornire și oprire sistem automat
- Trimitere robot de tuns iarba la postul de andocare
- Modificare dată și oră

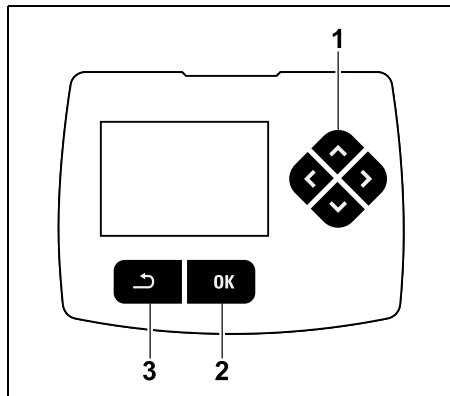


Modificarea planului de tundere, pornirea unei operații de tundere, pornirea și oprirea sistemului automat, trimiterea acasă a robotului de tuns iarba și modificarea datei și a orei pot conduce la activități neanticipate de alte persoane. Din acest motiv, persoanele în cauză vor trebui întotdeauna informate în prealabil asupra posibilelor activități ale robotului.

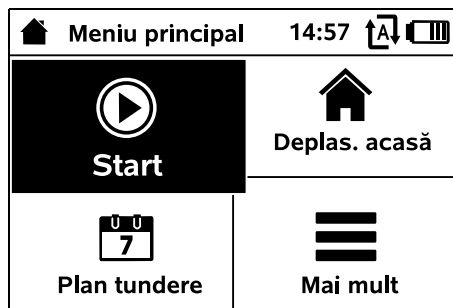
- Apelarea informațiilor privind aparatul și poziția robotului de tuns iarba

11. Meniu

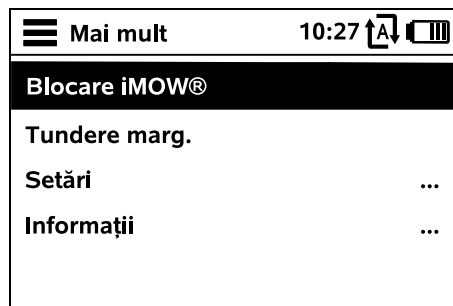
11.1 Indicații privind utilizarea



Patru taste de direcție formează blocul de taste direcționale (1). Acesta servește la navigarea în meniu; cu tasta OK (2) se confirmă setările și se deschid meniurile. Cu tasta înapoi (3) se pot părăsi din nou meniurile.



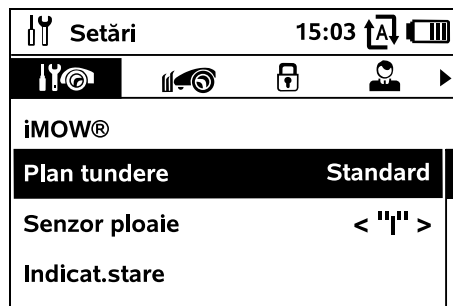
Meniul principal este format din 4 submeniuri, reprezentate ca suprafețe de comandă. Submeniul selectat are fond negru și se deschide cu tasta OK.



Al doilea nivel de meniu se prezintă sub formă de listă. Submeniurile pot fi selectate prin apăsarea în sus respectiv în jos a blocului de taste direcționale. Articolele active de meniu au fond negru.

Bara de derulare din partea dreaptă a afișajului arată că, prin apăsarea blocului de taste direcționale în jos, respectiv în sus, mai pot fi afișate și alte articole.

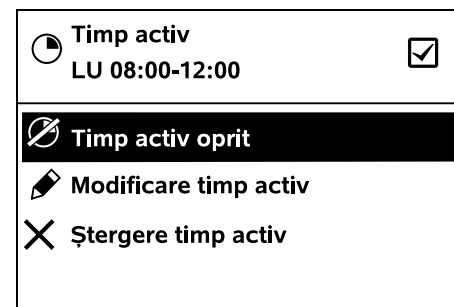
Submeniurile se deschid prin apăsarea tastei OK.



Submeniurile „Setări” și „Informații” sunt reprezentate sub formă de secțiuni de registru.

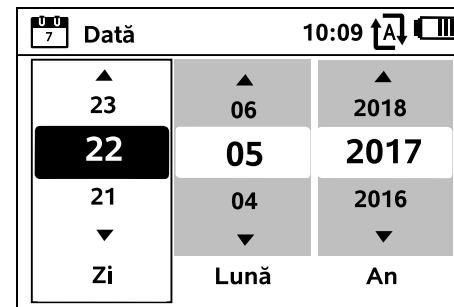
Secțiunile de registru se selectează prin apăsarea blocului de taste direcționale spre stânga, respectiv dreapta, iar submeniurile se selectează prin apăsarea

blocului în jos, respectiv în sus. Secțiunile active, respectiv articolele de meniu, au fond negru.



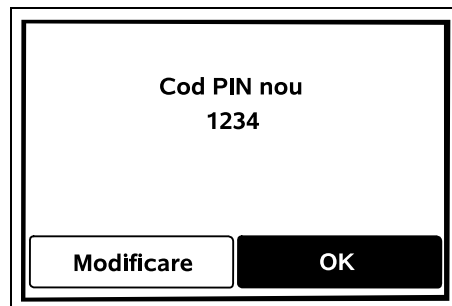
În submeniuri sunt listate opțiuni. Articolele active din listă au fond negru. Apăsarea tastei OK deschide o fereastră de selecție sau o fereastră de dialog.

Fereastra de selecție:



Valorile de reglaj pot fi modificate prin apăsarea blocului de taste direcționale. Valoarea actuală este evidențiată cu negru. Cu tasta OK se confirmă toate valorile.

Fereastra de dialog:

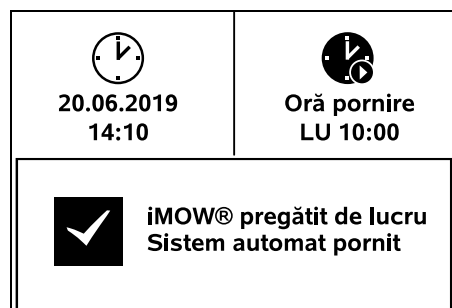


Dacă trebuie memorate modificări sau trebuie confirmate mesaje, pe afișaj apare o fereastră de dialog. Zona tactilă activă are fond negru.

Când există o posibilitate de selecție, prin apăsarea blocului de taste direcționale spre stânga, respectiv dreapta, poate fi activată respectiva zonă tactilă.

Cu tasta OK se confirmă opțiunea selectată și se apelează meniul supraordonat.

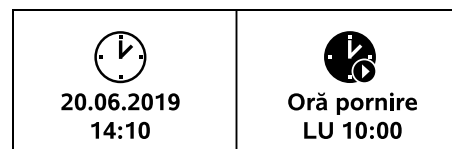
11.2 Indicatorul de stare



Indicatorul de stare apare

- când regimul Standby al robotului de tuns iarba se termină prin apăsarea unei taste,

- când în meniul principal se apasă tasta înapoi,
- în timpul desfășurării lucrului.



În zona superioară a ecranului se găsesc două câmpuri configurabile; aici se pot afișa diverse informații referitoare la robotul de tuns iarba, respectiv la operațiile de tundere. (⇒ 11.10)

Informații de stare fără activitate curentă – RMI 422, RMI 422 P:



În zona inferioară a afișajului se afișează textul „iMOW® pregătit de lucru” împreună cu simbolul reprezentat în figură și cu starea sistemului automat. (⇒ 11.7)

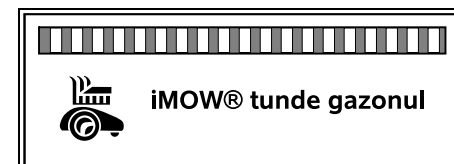
Informații de stare fără activitate curentă – RMI 422 PC:



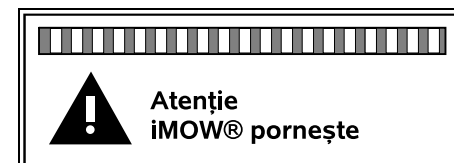
În zona inferioară a indicatorului se afișează numele robotului de tuns iarba (⇒ 10.), textul „iMOW®

pregătit de lucru” împreună cu simbolul aferent, starea sistemului automat (⇒ 11.7) și informații pentru protecția GPS (⇒ 5.9).

Informații de stare în timpul activităților curente – toate modelele:



În timpul unei **operații de tundere** în desfășurare, pe afișaj apare textul „iMOW® tunde gazonul” și un simbol corespunzător. Informația text și simbolul sunt adaptate la operația activă în momentul respectiv.



Înainte operației de tundere se afișează textul „Atenție – iMOW® pornește” și un simbol de avertizare.

i O iluminare intermitentă a afișajului și un semnal acustic indică suplimentar iminenta pornire a motorului de tundere. Cuțitul se cuplează numai după câteva secunde, după ce robotul de tuns iarba se pune în mișcare.

Tundere marg.:

În timp ce robotul de tuns iarba prelucrează marginea suprafeței de cosit, se afișează textul „Se tunde marginea”.

Deplasare la postul de andocare:

Când robotul de tuns iarba revine la postul de andocare, pe afișaj apare motivul respectiv (de ex., Descărcare acumulat., Tundere terminată).



Încărcare acumulator:

La încărcarea acumulatorului apare textul „Acumulatorul se încarcă”.



Accesare puncte de pornire:

dacă robotul de tuns iarba accesează la pornirea unei operații de tundere un punct de start, se afișează mesajul „Accesare punct de start”.

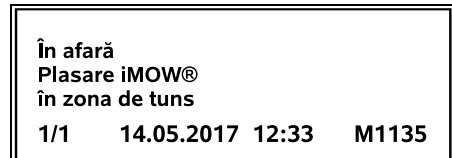


RMI 422 PC: Accesare zonă dorită:

Dacă robotul de tuns iarba accesează la pornirea unei operații de tundere o zonă dorită, se afișează mesajul „Accesare zonă dorită”.



Afișarea mesajelor – toate modelele:

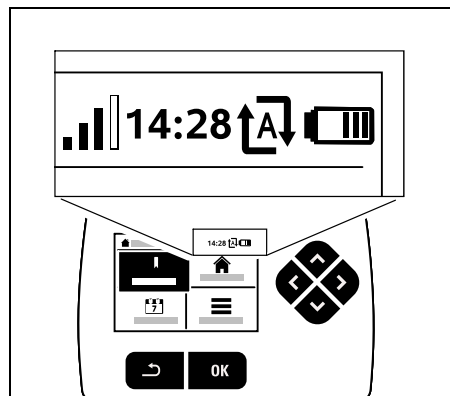


Erorile, defecțiunile sau recomandările sunt afișate împreună cu simbolul de avertizare, data, ora și codul mesajului. Dacă sunt active mai multe mesaje, acestea apar alternativ. (⇒ 24.)



Dacă robotul de tuns iarba este pregătit de lucru, mesajul și informațiile de stare sunt afișate alternativ.

11.3 Zona info



În colțul din dreapta sus al afișajului apar următoarele informații:

1. Starea de încărcare a acumulatorului, respectiv procesul de încărcare
2. Starea sistemului automat
3. Ora
4. Semnalul de telefonie mobilă (RMI 422 PC)

1. Stare încărc.:

Simbolul acumulatorului servește la afișarea stării de încărcare.

Nicio bară – acumulator descărcat
1 până la 5 bare – acumulator parțial descărcat
6 bare – acumulator încărcat complet



În timpul procesului de încărcare, în locul simbolului acumulatorului se afișează un **simbol de ștecher de rețea**.



2. Starea sistemului automat:

Când sistemul automat este pornit, se afișează **simbolul sistemului automat**.



3. Oră:

Ora curentă se afișează în format de 24 h.

4. Semnalul de telefonie mobilă:

Intensitatea semnalului de telefonie mobilă se afișează cu 4 bare. Cu cât sunt umplute mai multe bare, cu atât recepția este mai bună.

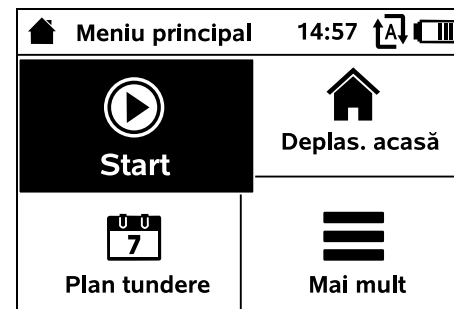


Simbolul de recepție cu un „x” mic indică lipsa conexiunii la internet.

În timpul inițializării modulului radio (verificare hardware și software – de exemplu, după pornirea robotului de tuns iarba), se afișează un semn de întrebare.



11.4 Meniu principal



Meniul principal este afișat



- când se părăsește ecranul de stare (⇒ 11.2) prin apăsarea tastei OK,
- când în al doilea nivel de meniuri se apasă tasta înapoi.

1. Start (⇒ 11.5)

Țimp tundere
Punct de pornire
Tundere în



2. Deplasarea acasă (⇒ 11.6)



3. Plan de tundere (⇒ 11.7)

Sistem automat
Durată tundere
Țimpii activi
Plan de tundere nou

4. Mai mult (⇒ 11.8)

Blocare iMOW®
Tundere marg.
Setări
Informații



11.5 Start

	Pornire tundere	15:02		
Timp tundere		1.5 h		
Punct start	Punct start 1			
Tunderere în	Supraf. princip			

1. Timpul de cosire:

Timpul de cosire poate fi stabilit.

2. Punctul de pornire:

Punctul de pornire, de la care robotul de tuns iarba pornește operația de tundere, poate fi ales. Opțiunea este disponibilă, doar dacă sunt stabilite puncte de start și dacă robotul de tuns iarba se află la postul de andocare.

3. Tundere în:

Se poate alege suprafața de cosit. Opțiunea este disponibilă, numai dacă este instalată o suprafață auxiliară.

11.6 Deplasarea acasă

Robotul de tuns iarba revine la postul de andocare și încarcă acumulatorul. Dacă sistemul automat este pornit, robotul de tuns iarba prelucrează din nou suprafața de tuns în următorul timp activ posibil.



RMI 422 PC:

Robotul poate fi trimis la postul de andocare și prin intermediul aplicației. (⇒ 10.)

11.7 Planul de tundere

	Plan tundere	11:02		
Automat		Porn.		
Durată cosire		18 h		
Țimpii activi		...		
Plan de tundere nou				

Automat

Porn. - Sistemul automat este pornit. Robotul de tuns iarba tunde gazonul până la următorul timp activ.

Oprit - Toți timpii activi sunt dezactivați.

Efectuare pauză azi - Robotul de tuns iarba nu funcționează automat până la ziua următoare. Opțiunea este disponibilă, numai dacă în ziua curentă mai sunt timpii activi în curs.

Durata de cosire

Durata săptămânală de tundere poate fi setată. Setarea este posibilă numai la planul de tundere tip „Dinamic”. Valoarea presetată este adaptată la mărimea suprafeței de cosit. (⇒ 14.4)

Respectați indicațiile din paragraful „Adaptare programare”. (⇒ 15.3)



RMI 422 PC:

Durata de tundere poate fi setată și cu aplicația. (⇒ 10.)

Țimpii activi

UU 7	Plan tundere	17:30	↑ A ↓	
----------------------------	--------------	-------	--	---

Planul de tundere memorat se apelează prin meniul „Țimpii activi” din meniul „Plan tundere”. Suprafețele dreptunghiulare de sub ziua respectivă sunt pentru timpii activi memorati. În timpii activi marcați cu negru se poate tunde; suprafețele gri sunt pentru timpii activi fără faze de tundere – de ex. la un timp activ dezactivat.



Când sistemul automat este oprit, întregul plan de cosire este inactiv și toți timpii activi sunt reprezentați în culoare gri.

Dacă trebuie prelucrați timpii activi ai unei **singure zile**, atunci ziua trebuie activată cu blocul de taste



direcționale (apăsând spre stânga sau dreapta) și trebuie deschis submeniul **Timpi activi**.



În timpii activi **cu bifă** este permisă cosirea; ei sunt marcați cu negru în planul de cosire. 

În timpii activi **fără bifă** nu este permisă cosirea; ei sunt marcați cu gri în planul de cosire. 

 Se vor respecta indicațiile din paragraful „Indicații pentru tundere”. (⇒ 14.3)
Alte persoane, în special, trebuie să stea la distanță de zona periculoasă pe durata timpilor activi.

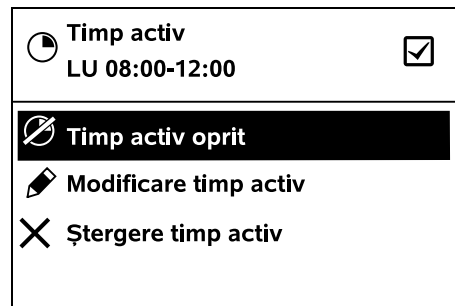
 **RMI 422 PC:**
Timpii activi pot fi prelucrați și cu aplicația. (⇒ 10.)

Timpii activi memorați pot fi selectați și prelucrați individual.

Articolul de meniu **Timp activ nou** poate fi selectat atât timp cât sunt memorați mai puțin de 3 timpi activi pe zi. Un timp activ suplimentar nu se poate suprapune cu alți timpi activi. 

Dacă robotul nu trebuie să tundă în ziua selectată, atunci se selectează articolul de meniu **Șterg. toți timpii activi**. 

Modificare timpi activi:



Cu **Timp activ oprit**, respectiv **Timp activ pornit**, se blochează, respectiv se deblochează timpul activ selectat pentru tundere automată.  

Cu **Modificare timp activ** se poate modifica fereastra de timp. 

Dacă timpul activ selectat nu mai este necesar, se selectează articolul de meniu **Ștergere timp activ**. 

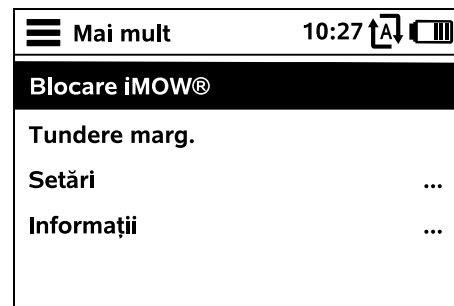
 Dacă ferestrele de timp nu sunt suficiente pentru utilizările și procesele de încărcare necesare, se prelungesc sau se completează timpii activi, respectiv se reduce durata de cosire. Pe afișaj apare un mesaj corespunzător.

Plan de cosire nou

Comanda **Plan de tundere nou** șterge toți timpii activi memorați. Se apelează pasul „Programare robot de tuns iarba” al asistentului de instalare. (⇒ 9.13) 

 Dacă terminarea noii programări cade într-un timp activ, robotul începe o operație automată de tundere după confirmarea planurilor zilnice individuale.

11.8 Mai mult



1. Blocarea iMOW®: Se activează Blocarea aparatului.
Pentru deblocare se apasă combinația de taste indicată. (⇒ 5.2)

2. Tundere marg.:
După activare, robotul tunde marginea suprafeței de tuns. Robotul revine la postul de andocare după o rundă și încarcă acumulatorul.

3. Setări(⇒ 11.9)

4. Informații(⇒ 11.17)

11.9 Setări



1. iMOW®:
Adaptarea setărilor aparatului (⇒ 11.10) 

2. Instalare:

Adaptarea și testarea instalării
(⇒ 11.13)



3. Siguranță:

Adaptarea setărilor de siguranță
(⇒ 11.15)



4. Service:

Întreținere și service (⇒ 11.16)



5. Zonă distribuitor:

Meniul este protejat prin **codul de distribuitor**. Cu ajutorul acestui meni, distribuitorul autorizat execută diverse activități de întreținere și service.



11.10 iMOW® – Setările aparatului

1. Plan de tundere tip:

Standard: Robotul de tuns iarba tunde gazonul pe durata întregului timp activ. Fazele de tundere sunt întrerupte doar de fazele de încărcare. Planul de tundere tip Standard este presetat.

Dinamic: Numărul și durata timpilor de tundere și încărcare din cadrul timpilor activi sunt adaptate complet automat.

2. Senzor ploaie:

Senzorul poate fi astfel setat, încât tunderea să se întrerupă, respectiv să nu înceapă în caz de ploaie.



- Setarea senzorului de ploaie (⇒ 11.11)

3. Indic. stare:

Selectarea informațiilor care se afișează la indicatorul de stare.
(⇒ 11.2)



- Setarea indicatorului de stare (⇒ 11.12)

4. Oră:

Setarea orei curente.
Ora setată trebuie să corespundă cu ora reală pentru a evita ca robotul de tuns iarba să efectueze o tundere nedorită.



RMI 422 PC:

Ora poate fi setată și prin intermediul aplicației. (⇒ 10.)

5. Dată:

Setarea datei curente.
Data setată trebuie să corespundă cu data calendaristică reală pentru a evita ca robotul de tuns iarba să efectueze o tundere nedorită.



RMI 422 PC:

Data poate fi setată și prin intermediul aplicației. (⇒ 10.)

6. Format dată:

Setarea formatului de dată dorit.



7. Limbă:

Se setează limba dorită pentru afișaj. În mod implicit, este setată limba care a fost selectată la prima instalare.



8. Contrast:

Dacă este necesar, se poate seta contrastul afișajului.



9. Mod energie (RMI 422 PC):

În modul **Standard** robotul de tuns iarba este conectat permanent la internet și poate fi accesat prin aplicație. (⇒ 10.)
În modul **ECO**, pentru reducerea consumului de energie în fazele de odihnă, se dezactivează traficul radio; în acest caz, robotul de tuns iarba nu mai poate fi accesat prin aplicație. În aplicație sunt afișate ultimele date disponibile.



11.11 Setarea senzorului de ploaie

Pentru setarea senzorului cu 5 trepte, se apasă blocul de taste direcționale spre stânga sau spre dreapta. Valoarea actuală este reprezentată în meniul „Setări” prin linie întreruptă.



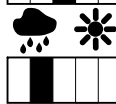
Schimbarea poziției barei de reglaj influențează

- sensibilitatea senzorului de ploaie,
- timpul în care, după o ploaie, robotul de tuns iarba așteaptă până ce se usucă suprafața senzorului.

La **sensibilitate medie**, robotul este pregătit de lucru în condiții exterioare normale.



Se deplasează bara **spre stânga** pentru tundere la umiditate mai mare. La o deplasare a barei la maximum stânga, robotul tunde și în condiții exterioare de umezeală și nu întrerupe operația de tundere când picăturile de ploaie cad pe senzor.



Se deplasează bara **spre dreapta** pentru tundere la umiditate mai redusă. La o deplasare a barei la maximum dreapta, robotul tunde numai când senzorul de ploaie este complet uscat.



11.12 Setarea indicatorului de stare

Pentru configurarea indicatorului de stare, se selectează cu blocul de taste direcționale fereastra din stânga, respectiv cea din dreapta, și se confirmă cu OK.

Stare încărc.:

Afișarea simbolului acumulatorului împreună cu starea de încărcare, în procente



Timp rămas:

Durata de tundere rămasă în săptămâna curentă, în ore și minute. Acest mesaj este disponibil numai la planul de tundere tip „Dinamic”.



Oră și dată:

Data și ora curentă



Oră pornire:

Începerea următoarei faze de tundere planificate. În cazul unui timp activ în desfășurare, se afișează textul „Activ”.



Faze tundere:

Numărul tuturor fazelor de tundere efectuate până în prezent



Ore tundere:

Durata tuturor fazelor de tundere efectuate până în prezent



Parcurs:

Întregul traseu parcurs



Rețea

(RMI 422 PC):

Intensitatea semnalului de telefonie mobilă cu indicativul rețelei. Un „x” mic, respectiv un semn de întrebare, marchează o lipsă a conexiunii robotului de tuns iarba la internet. (⇒ 11.3), (⇒ 11.17)



Recepție GPS

(RMI 422 PC):

Coordonatele GPS ale robotului de tuns iarba. (⇒ 11.17)



11.13 Instalarea

1. Bandă margine:

Activarea și dezactivarea deplasării decalate acasă.

Dacă banda de margine este activată, robotul de tuns iarba se deplasează acasă la postul de andocare de-a lungul firului de delimitare, decalat spre interior.

Pot fi selectate **trei variante**:

Oprit – setare standard

Robotul de tuns iarba se deplasează pe firul de delimitare.

Îngust – 40 cm

Robotul de tuns iarba se deplasează alternativ pe firul de delimitare sau decalat cu 40 cm.

Lat – 40 - 80 cm

Distanța față de firul de delimitare se alege aleatoriu în limitele acestei benzi de margine la fiecare deplasare acasă.



În combinație cu un post de andocare extern și cu drumuri și locuri înguste, pentru deplasarea decalată acasă trebuie instalate **bucle de detecție**. (⇒ 12.12)

Pentru deplasarea decalată acasă se va respecta o distanță minimă la fir de 2 m.

2. Puncte de pornire:

Robotul de tuns iarba începe fazele de tundere fie de la postul de andocare (setare standard), fie de la un punct de pornire.



Punctele de pornire se definesc

- dacă suprafețele parțiale se accesează orientat, deoarece acestea sunt prelucrate insuficient,

- dacă zonele sunt accesibile numai printr-un drum. În aceste suprafețe parțiale se va stabili cel puțin un punct de pornire.

RMI 422 PC:

Punctelor de start li se poate alocă o **rază**. Într-un astfel de caz, când robotul de tuns iarba începe operația de tundere la respectivul punct de start, el tunde întotdeauna mai întâi în interiorul suprafeței cercului din jurul punctului de start. Numai după ce a prelucrat această suprafață parțială, se continuă operația de tundere pe restul suprafeței de cosit.

- Stabilirea punctelor de start (⇒ 11.14)

3. Suprafețe auxiliare:

Deblocarea suprafețelor auxiliare.



Inactiv – setare standard

Activ – se setează dacă tunderea trebuie să aibă loc pe suprafețele auxiliare. În meniul „Start” trebuie aleasă suprafața de cosit (suprafața principală/suprafața auxiliară). (⇒ 12.10)

4. Tundere margine:

Se stabilește frecvența de tundere a marginii.



Niciodată – marginea nu se tunde niciodată.

O dată – setare standard, marginea se tunde o dată pe săptămână.

De două/trei/patru/cinci ori – marginea se tunde de două/trei/patru/cinci ori pe săptămână.

5. Testare margine:

Se începe parcurgerea marginii pentru verificarea amplasării corecte a firului.



Pasul „Verificare instalare” al asistentului de instalare se apelează la aparatul respectiv. (⇒ 9.)

i Pentru verificarea amplasării corecte a firului în jurul suprafețelor interzise, se poziționează robotul în suprafața de cosit cu partea din față în direcția suprafeței interzise și se începe parcurgerea marginii.

În timpul parcurgerii marginii se definește zona de acasă a robotului. Dacă este necesar, o zonă de acasă deja memorată se poate extinde. (⇒ 14.5)

6. Reinstalare:

Asistentul de instalare este pornit din nou; planul de tundere existent se șterge. (⇒ 9.)



11.14 Stabilirea punctelor de pornire

Pentru setare, fie se

- învață punctele de pornire, fie
- se selectează punctul de pornire dorit și se definește manual.

Învățare pct. start:

După apăsarea tastei OK, robotul de tuns iarba începe o cursă de învățare de-a lungul firului de delimitare. Dacă robotul nu este andocat, el se deplasează mai întâi la postul de andocare. Toate punctele de pornire existente se șterg.



i RMI 422 PC:

În timpul cursei de învățare se definește zona de acasă a robotului de tuns iarba. Dacă este necesar, o zonă de acasă deja memorată se poate extinde. (⇒ 14.5)

În timpul deplasării, prin apăsarea tastei OK după deschiderea clapetei, se pot stabili până la 4 puncte de pornire.

i Se evită apăsarea tastei STOP înainte de deschiderea clapetei deoarece, prin aceasta, se întrerupe cursa de învățare. De regulă, o întrerupere este necesară numai pentru a modifica traseul firului sau pentru a îndepărta obstacole.

Întreruperea procesului de învățare:

Manual – prin apăsarea tastei STOP.
Automat – prin obstacole de la marginea suprafeței de cosit.

- În cazul în care cursa de învățare s-a întrerupt automat, se corectează poziția firului de delimitare, respectiv se înlătură obstacolele.
- Înaintea continuării cursei de învățare, se controlează poziția robotului. Aparatul trebuie să stea fie pe firul de delimitare, fie în interiorul suprafeței de cosit, cu partea din față în direcția firului de delimitare.

Terminarea procesului de învățare:

Manual – după o întrerupere.
Automat – după andocare.
Noile puncte de pornire se memorează după andocare, respectiv după întrerupere prin confirmarea cu OK (după deschiderea clapetei).

Frecvența pornirilor:

Cu frecvența pornirilor se definește cât de des se poate începe o operație de tundere de la un punct de pornire. Setarea standard este 2 din 10 faze de tundere (2/10) pentru fiecare punct de pornire.

- Dacă este necesar, după învățare se modifică frecvența pornirilor.
- Dacă procesul de învățare s-a terminat prematur, se trimite robotul de tuns iarba la postul de andocare printr-o comandă. (⇒ 11.6)

• RMI 422 PC:

După învățare, în jurul fiecărui punct de pornire se poate stabili o **rază** de 3 m până la 30 m. De obicei, punctelor de pornire memorate nu li se alocă nicio rază.



Puncte de pornire cu rază:

Când operația de tundere începe la respectivul punct de pornire, robotul de tuns iarba tunde mai întâi suprafața parțială din interiorul segmentului de cerc din jurul acestui punct. Numai după aceasta prelucrează restul suprafeței de tundere.

Stabilirea manuală a punctelor de pornire 1 până la 4:

Se stabilește distanța punctelor de pornire față de postul de andocare și se definește frecvența pornirilor.

Distanța corespunde traseului în metri de la postul de andocare la punctul de pornire, măsurată în sens orar.

Frecvența pornirilor poate fi între 0 din 10 operații de tundere (0/10) și 10 din 10 operații de tundere (10/10).

RMI 422 PC:

În jurul punctului de pornire se poate stabili o **rază** de 3 m până la 30 m.



Postul de andocare este definit ca **Punct start 0**; de obicei, operațiile de tundere încep de aici.

Frecvența pornirilor corespunde valorii reziduale calculate la 10 din 10 plecări.



11.15 Siguranță

1. Bloc. aparat
2. Nivel

3. Protecție GPS (RMI 422 PC)

4. Modificare cod PIN

5. Semnal porn.

6. Tonuri meniu

7. Blocare taste

8. Cuplare iMOW® + Dock

1. Bloc. aparat:

Cu OK se activează blocajul aparatului; robotul de tuns iarba nu mai poate fi pus în funcțiune. Înaintea tuturor lucrărilor de întreținere și de curățare, înaintea transportului, precum și înaintea verificării, robotul de tuns iarba trebuie blocat. (⇒ 5.2)

- Pentru anularea blocajului se apasă combinația de taste indicată.

2. Nivel:

Se pot seta 4 niveluri de siguranță; în funcție de nivel, devin active anumite blocaje și dispozitive de protecție.

– Lipsă:

Robotul de tuns iarba este neprotejat.

– Redusă:

Solicitare PIN este activă; cuplarea robotului de tuns iarba și a postului de andocare, precum și resetarea aparatului la setările din fabrică se pot face numai după introducerea codului PIN.

– Medie:

La fel ca „Redusă”, dar este activă și blocarea timpului.

– Mare:

Este mereu necesară introducerea unui cod PIN.



STIHL recomandă să se seteze una din treptele de siguranță „Redusă”, „Medie” sau „Mare”.



- Se selectează nivelul dorit și se confirmă cu OK; dacă este necesar, se introduce codul PIN din 4 cifre.

Solicitare PIN:

Dacă se robotul este răsturnat mai mult de 10 secunde, apare o solicitare de cod PIN. În cazul în care codul PIN nu se introduce în interval de 1 minut, se declanșează un sunet de alarmă și sistemul automat este oprit.

Blocare cuplare:

Solicitarea codului PIN înainte de cuplarea robotului de tuns iarba cu postul de andocare.

Blocare reset.:

Solicitarea codului PIN înainte de resetarea aparatului la setările din fabrică.

Blocare timp:

Solicitarea codului PIN pentru modificarea unei setări în cazul în care, timp de mai mult de o lună, nu s-a introdus un cod PIN.

Protect. setări:

Solicitarea codului PIN când se modifică setări.

3. Protecție GPS (RMI 422 PC):

Activarea, respectiv dezactivarea supravegherii poziției. (⇒ 5.9)



Recomandare:

Activați întotdeauna protecția GPS. Înainte de activare, înregistrați numărul de telefon mobil al posesorului în aplicație (⇒ 10.) și setați la robotul de tuns iarba nivelul de siguranță „Redusă”, „Medie” sau „Mare”.

4. Modificare cod PIN:

Codul PIN din 4 cifre poate fi modificat dacă este necesar.



Articolul de meniu „Modificare cod PIN” se afișează numai la nivelurile de siguranță „Redusă”, „Medie” sau „Mare”.

- Se introduce mai întâi codul PIN vechi și se confirmă cu OK.
- Se setează noul cod PIN din 4 cifre și se confirmă cu OK.



STIHL recomandă să se noteze codul PIN modificat.

Dacă un cod PIN a fost introdus incorect de 5 ori, este necesar un **cod master** format din 4 cifre și, în afară de aceasta, sistemul automat este oprit.

Pentru crearea codului master trebuie se transmite distribuitorului autorizat STIHL numărul de serie din 9 cifre și data formată din 4 cifre, afișate în fereastra de selecție.

5. Semnal porn.:

Pornirea, respectiv oprirea semnalului acustic care se aude înainte de pornirea cuțitului.



6. Tonuri meniu:

Pornirea, respectiv oprirea clicului acustic care se aude când se deschide un meniu, respectiv când se confirmă o selecție cu OK.



7. Blocare taste:

Dacă blocarea tastelor este activată, tastele de pe afișaj pot fi comandate numai dacă se apasă mai întâi tasta **Înapoi** și se menține apăsată, după care se apasă blocul de taste **spre înainte**. Blocarea tastelor devine activă la 2 minute după ultima acționare a tastelor.



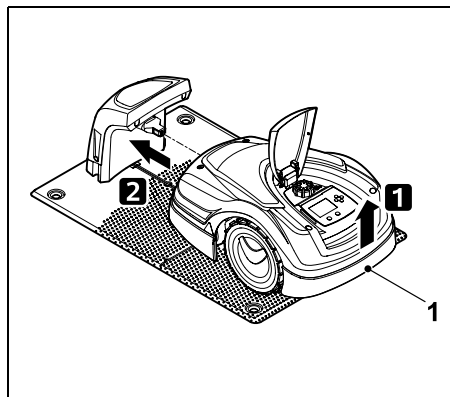
8. Cuplare iMOW® + Dock:

Robotul de tuns iarba funcționează după prima punere în funcțiune numai cu postul de andocare instalat. După înlocuirea postului de andocare, respectiv după înlocuirea unor componente electronice din robotul de



tuns iarba sau pentru punerea în funcțiune a robotului pe altă suprafață de tuns cu un alt post de andocare, robotul de tuns iarba trebuie cuplat cu postul de andocare.

- Se instalează postul de andocare și se conectează firul de delimitare. (⇒ 9.8), (⇒ 9.10)



Se ridică puțin robotul de tuns iarba de mânerul de purtare (1) pentru a descărca roțile de acționare. Se împinge aparatul sprijinit pe roțile din față în postul de andocare.

- După apăsarea tastei OK se introduce codul PIN, după care robotul caută semnalul firului și îl memorează automat. Operația durează mai multe minute. (⇒ 9.11)

i La nivelul de siguranță „Lipsă” nu este necesar codul PIN.

11.16 Service

1. Înlocuire cuțite:

Montarea unui cuțit nou se confirmă cu OK. Se resetează contorul.

2. Căutare rupere fir:

Dacă LED-ul roșu de la postul de andocare clipește rapid, firul de delimitare este întrerupt. (⇒ 13.1)

- Căutarea ruperii firului (⇒ 16.7)

3. Hibernare:

Cu OK robotul de tuns iarba trece în modul e hibernare. Setările se păstrează; ora și data se resetează.

- Înainte de hibernare se încarcă complet acumulatorul.
- Dacă este necesar, la repunerea în funcțiune, aparatul se activează prin apăsarea oricărei taste.

4. Resetare setări:

Cu OK, robotul se resetează la setările din fabrică; se repornește asistentul de instalare. (⇒ 9.6)

- După apăsarea tastei OK, se introduce codul PIN.



i La nivelul de siguranță „Lipsă” nu este necesar codul PIN.

11.17 Informații

Informații		10:32		
Mesaje				
Ploaie detectată	VI 13:52			
Recomandare	DU 15:00			

1. Mesaje:

Lista tuturor erorilor, defecțiunilor și recomandărilor active; indicator împreună cu momentul apariției.



În cazul unei funcționări fără defecțiuni, apare mesajul „Lipsă mesaje”. Detaliile mesajelor sunt afișate după apăsarea tastei OK. (⇒ 24.)

2. Evenimente:

Lista ultimelor activități ale robotului de tuns iarba.

Detaliile evenimentului (text suplimentar, moment și cod) sunt afișate după apăsarea tastei OK.



Dacă unele activități apar neobișnuit de frecvent, distribuitorul autorizat vă poate oferi alte detalii. Erorile din regimul normal de lucru sunt documentate în mesaje.

3. Stare iMOW®:

Informații referitoare la robotul de tuns iarba



- Stare încărc.:
Încărcarea acumulatorului, în procente
- Timp rămas:
Durata de tundere rămasă în săptămâna curentă, în ore și minute
- Dată și oră
- Oră pornire:
Începerea următoarei faze de tundere planificate
- Numărul tuturor fazelor de tundere efectuate
- Ore tundere:
Durata tuturor fazelor de tundere efectuate, în ore
- Parcurs:
Întregul traseu parcurs, în metri
- Nr. serie:
Numărul de serie al robotului de tuns iarba, care se poate citi și pe etichetă (a se vedea descrierea aparatului). (⇒ 3.1)

- Acumulator:
Numărul de serie al acumulatorului
- Software:
Software-ul instalat pe aparat

4. Stare gazon:

Informații referitoare la suprafața de gazon



- Suprafața de tuns, în metri pătrați:
Valoarea se introduce la prima instalare, respectiv la reinstalare.
(⇒ 9.6)
- Durată rundă:
Durata unei runde în jurul suprafeței de tuns, în minute și secunde
- Puncte start 1 – 4:
Distanța în metri, măsurată în sens orar, a respectivului punct de start față de postul de andocare. (⇒ 11.14)
- Circumferință:
Circumferința suprafeței de tuns, în metri
- Tundere marg.:
Frecvența tunderii marginii pe săptămână (⇒ 11.13)

5. Stare modul radio (RMI 422 PC):

Informații referitoare la modulul radio



- Sateliți:
Numărul sateliților în raza de acțiune
- Poziție:
Poziția actuală a robotului de tuns iarba; disponibilă când există o conexiune suficientă la sateliți
- Intensitate semnal:
Intensitatea semnalului conexiunii de telefonie mobilă; cu cât sunt afișate mai multe semne de plus (max. „++++”), cu atât mai bună este conexiunea.

- Rețea:
Indicativul rețelei, constând din codul țării (MCC) și codul furnizorului (MNC)
- Număr telefon mobil:
Numărul telefonului mobil al posesorului; se indică în aplicație.
(⇒ 10.)
- IMEI:
Număr de hardware al modulului radio
- IMSI:
Identitatea internațională a abonatului mobil
- SW:
Versiunea de software a modulului radio
- Nr. serie:
Numărul de serie al modulului radio
- SN modem:
Numărul de serie al modulului

12. Fir de delimitare



Înainte amplasării firului de delimitare, în special înainte primei instalări, se citește întregul capitol și se stabilește precis amplasarea firului.

Prima instalare se efectuează cu asistentul de instalare. (⇒ 9.)

Dacă aveți nevoie de sprijin, distribuitorul autorizat STIHL vă ajută cu plăcere la pregătirea suprafeței de cosit și la instalarea firului de delimitare.



Înainte fixării finale a firului de delimitare, se verifică instalarea. (⇒ 9.) Adaptări ale amplasării firului sunt necesare, de regulă, în zona drumurilor, locurilor înguste sau a suprafețelor interzise.

Pot să apară abateri

- atunci când posibilitățile tehnice ale robotului de tuns iarba sunt epuizate, prin drumuri foarte lungi sau la amplasarea în zona obiectelor metalice, respectiv peste metale de sub suprafața gazonului (de exemplu, conducte de apă și cabluri electrice),
- când suprafața de cosit se modifică din punct de vedere constructiv, special pentru utilizarea robotului de tuns iarba.



Distanțele firului indicate în aceste instrucțiuni de utilizare sunt adaptate pentru amplasarea firului de delimitare pe suprafața gazonului.

Firul de delimitare poate fi îngropat până la adâncimea de 10 cm (de exemplu cu o mașină de amplasare).

De regulă, îngroparea în pământ influențează recepția semnalului, în special când peste firul de delimitare sunt dispuse plăci sau pavele. Robotul de tuns iarba se deplasează în acest caz mai decalat spre exterior de-a lungul firului de delimitare, fapt care necesită spațiu mai mare la drumuri, locuri înguste, precum și la parcurgerea marginii. Dacă este necesar, se adaptează amplasarea firului.

12.1 Stabilirea amplasării firului de delimitare



Se vor respecta **exemplele de instalare** de la sfârșitul instrucțiunilor de utilizare. (⇒ 27.)
Pe parcursul amplasării firului de delimitare, se instalează suprafețe interzise, drumuri, suprafețe auxiliare, bucle de detecție și rezerve de fir pentru a evita corecturi ulterioare.

- **Stabilirea poziției postului de andocare** (⇒ 9.1)
- **Obstacolele** din suprafața de cosit fie se îndepărtează, fie se prevăd suprafețe interzise. (⇒ 12.9)
- **Firul de delimitare:**
Firul de delimitare trebuie amplasat într-o buclă continuă în jurul întregii suprafețe de cosit.
Lungimea maximă:
500 m

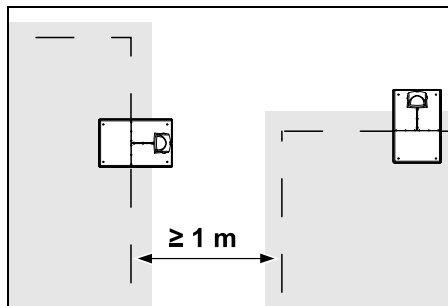


La suprafețe de tuns mici cu o lungime a firului de delimitare mai scurtă de 80 m, împreună cu firul de delimitare livrat trebuie instalat accesoriul **AKM 100**. (⇒ 9.9)

- **Drumuri și suprafețe auxiliare:**
Pentru tundere în regim automat, toate zonele suprafeței de cosit se leagă cu **drumuri**. (⇒ 12.11)
Dacă locul nu este suficient în acest scop, se stabilesc **suprafețe auxiliare**. (⇒ 12.10)
- La amplasarea firului de delimitare se respectă **distanțele** (⇒ 12.5):
la suprafețele circulabile învecinate (diferența de nivel din teren mai mică de +/- 1 cm, de ex. trotuare): **0 cm**
la drumuri: **22 cm**

la obstacole înalte (de exemplu ziduri, pomi): **28 cm**
Distanță minimă fir în locuri înguste:
44 cm

- **Colțuri:**
Se va evita amplasarea în unghiuri ascuțite (mai mici de 90°)
- **Bucle de detecție:**
Când se utilizează deplasarea decalată acasă (bandă margine), trebuie instalate bucle de detecție la drumuri, respectiv la postul extern de andocare. (⇒ 12.12)
- **Rezerve de fir:**
Pentru a se putea modifica ulterior mai ușor poziția firului de delimitare, se instalează mai multe rezerve de fir. (⇒ 12.15)



Nu este permis ca suprafețele de tuns să se suprapună. Între firele de delimitare a două suprafețe de tuns învecinate trebuie să se păstreze o distanță minimă de **≥ 1 m**.



Bucățile înfășurate rămase ale firului de delimitare pot provoca defecțiuni și trebuie îndepărtate.

12.2 Realizarea schiței suprafeței de cosit



La instalarea robotului de tuns iarba și a postului de andocare, este recomandabil să se realizeze o schiță a suprafeței de cosit. O pagină este prevăzută în acest scop la începutul acestor instrucțiuni de utilizare. Această schiță se actualizează la modificări ulterioare.

Conținutul schiței:

- **Conturul suprafeței de cosit** cu obstacolele importante, cu limite și cu eventuale suprafețe interzise în care robotul nu poate lucra. (⇒ 27.)
- Poziția **postului de andocare** (⇒ 9.8)
- Poziția **firului de delimitare**
După scurt timp, firul de delimitare se integrează în sol și nu mai este vizibil. Amplasarea firului se va face astfel încât să fie marcate obstacolele. (⇒ 9.9)
- Poziția **conectoarelor de fir**
După scurt timp, conectoarele de fir nu mai sunt vizibile. Se notează poziția lor pentru a putea fi înlocuite când este necesar. (⇒ 12.16)

12.3 Așezarea firului de delimitare

i Se utilizează numai cuie de fixare și fire de delimitare originale. **Seturile de instalare** cu materialul de instalare necesar se pot obține ca accesorii de la distribuitorul autorizat STIHL. (⇒ 18.)

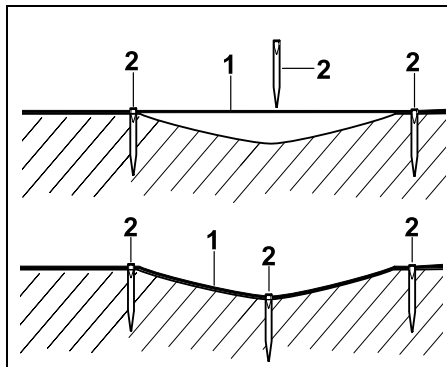
Direcția de amplasare (în sens orar sau antiorar) se poate alege după dorință.

Cuiele de fixare nu se scot niciodată cu ajutorul firului de delimitare – se utilizează întotdeauna o sculă adecvată (de exemplu, clește patent).

Se notează traseul firului de delimitare într-o schiță. (⇒ 12.2)

- Se instalează postul de andocare. (⇒ 9.8)
- Firul de delimitare se amplasează plecând de la postul de andocare, în jurul suprafeței de cosit și în jurul eventualelor obstacole existente (⇒ 12.9) și se fixează pe sol cu cuie de fixare. Se controlează distanțele folosind iMOW® Ruler. (⇒ 12.5) Se vor respecta indicațiile din capitolul „Prima instalare”. (⇒ 9.9)
- Se conectează firul de delimitare. (⇒ 9.10)

i **Indicație:** Trebuie evitată o tensiune prea mare de întindere a firului de delimitare, pentru a împiedica ruperea firului. Mai ales la amplasarea firului cu ajutorul unei mașini, trebuie avut în vedere ca firul de delimitare să se desfășoare ușor de pe bobină.

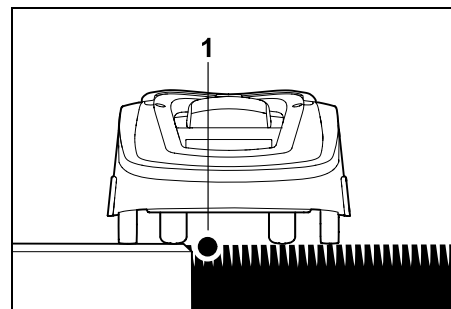


Firul de delimitare (1) se amplasează deasupra solului și, în cazul unor denivelări, se fixează cu ajutorul unor cuie suplimentare (2). Astfel se evită ca firul de delimitare să fie tăiat de cuțit.

12.4 Conectarea firului de delimitare

- Se scoate din priză ștecherul de rețea și apoi se scoate capacul postului de andocare.
- Se introduce firul de delimitare în ghidajele plăcii de bază, se trece prin soclu, se dezizolează capetele și se conectează la postul de andocare. Se vor avea în vedere indicațiile din capitolul „Prima instalare”. (⇒ 9.10)
- Se montează capacul postului de andocare și apoi se conectează ștecherul de rețea.
- Se verifică semnalul firului. (⇒ 9.11)
- Se verifică andocarea. (⇒ 15.6) Dacă este necesar, se corectează poziția firului de delimitare în zona postului de andocare.

12.5 Distanțe față de fir – utilizarea iMOW® Ruler



De-a lungul obstacolelor circulabile, cum ar fi terase și drumuri circulabile, firul de delimitare (1) poate fi amplasat **fără distanță**. Robotul de tuns iarba se deplasează în acest caz cu o roată din spate în afara suprafeței de tuns. Diferența maximă de nivel față de brazda de iarba: **+/- 1 cm**

i La îngrijirea marginii gazonului se va avea grijă ca firul de delimitare să nu fie deteriorat. Dacă este necesar, firul de delimitare se instalează la mică distanță (2-3 cm) față de marginea gazonului.

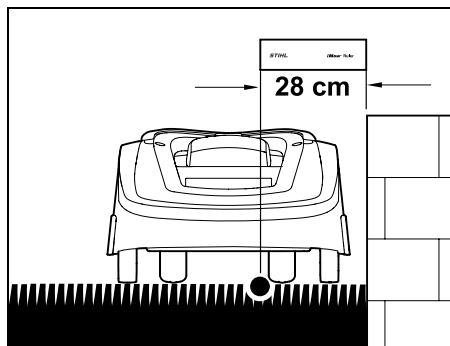
Măsurarea distanțelor față de fir cu iMOW® Ruler:

Pentru a amplasa firul de delimitare la o distanță corectă față de marginea suprafeței gazonului și față de obstacole, la măsurarea distanței se utilizează iMOW® Ruler.



Obstacol înalt:

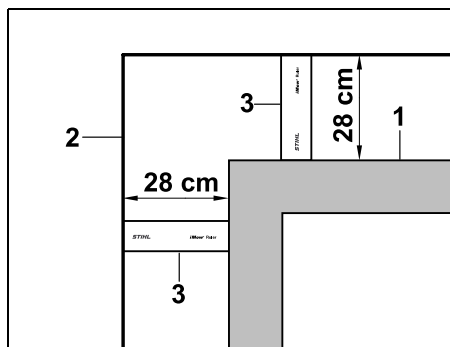
Distanța între un obstacol înalt și firul de delimitare.



Robotul de tuns iarba trebuie să se deplaseze complet în interiorul suprafeței de tuns și nu trebuie să atingă obstacolul.

Datorită distanței de 28 cm, robotul de tuns iarba se deplasează în colțul din jurul unui obstacol înalt, de-a lungul firului de delimitare, fără a se ciocni de obstacol.

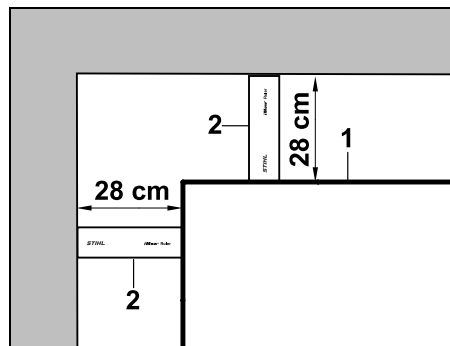
Amplasarea firului în jurul obstacolelor înalte:



La amplasarea în jurul obstacolelor înalte (1), cum ar fi colțuri de ziduri sau straturi înalte de flori, trebuie menținută precis distanța la colțuri pentru ca robotul de tuns iarba să nu se frece de obstacol.

Firul de delimitare (2) se amplasează cu ajutorul iMOW® Ruler (3) ca în figură.

Distanță fir: 28 cm

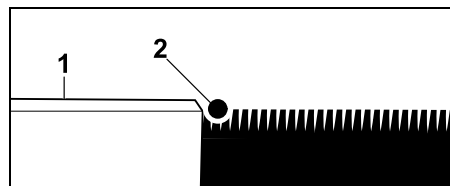


La amplasarea firului de delimitare (1) într-un colț interior lângă un obstacol înalt, măsurați distanța față de fir cu iMOW® Ruler (2).

Distanță fir: 28 cm

Măsurarea înălțimii obstacolelor:

Robotul de tuns iarba poate parcurge suprafețe adiacente, cum ar fi drumurile, dacă diferența de nivel care trebuie depășită este mai mică de +/- 1 cm.

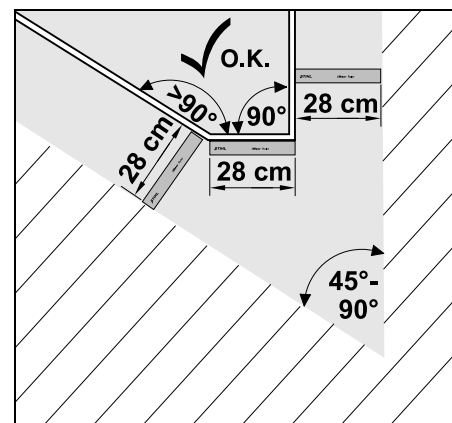


Diferența de înălțime până la obstacolul circulaibil (1) este mai mică de +/- 1 cm: firul de delimitare (2) se amplasează fără distanță față de obstacol.



Dacă este necesar, se reglează înălțimea de tăiere, astfel încât robotul de tuns iarba să nu se ciocnească cu mecanismul de cosire de obstacole. Dacă se reglează înălțimea cea mai mică de tăiere, robotul de tuns iarba poate trece peste diferențe de nivel mai mici decât cele indicate.

12.6 Colțuri ascuțite



La colțurile de gazon care se termină într-un unghi ascuțit (45° - 90°), se fixează firul de delimitare ca în figură. Ambele unghiuri trebuie să aibă o distanță de minim 28 cm, pentru ca robotul de tuns iarba să poată parcurge marginea.

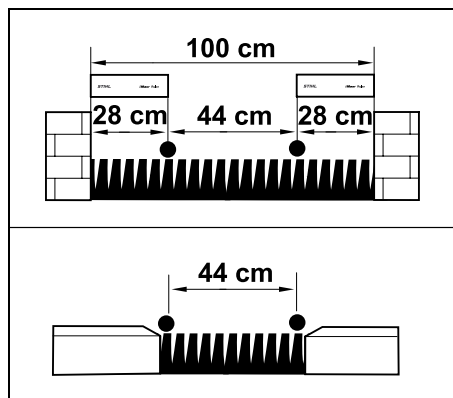
Colțurile, cu un unghi mai mic de 45°, nu se includ la așezarea firului.

12.7 Locuri înguste

i Când se instalează locuri înguste, de dezactivează deplasarea decalată acasă (bandă margine) (⇒ 11.13) sau se instalează bucle de detecție. (⇒ 12.12)

Robotul de tuns iarba parcurge automat toate locurile înguste dacă se respectă distanța minimă la fir. Zonele mai înguste ale suprafeței de cosit se vor limita prin amplasarea corespunzătoare a firului de delimitare.

Dacă două suprafețe de cosit sunt legate între ele printr-o zonă îngustă circulabilă, se poate instala un drum. (⇒ 12.11)



Distanța minimă a firului este de **44 cm**.

De aici rezultă în **locurile înguste** următorul necesar de spațiu:

- între obstacole înalte de peste +/- 1 cm înălțime, cum ar fi zidurile, **100 cm**,
- între suprafețe adiacente, circulabile cu o diferență de nivel din teren mai mică de +/- 1 cm ca de ex. trotuare **44 cm**.

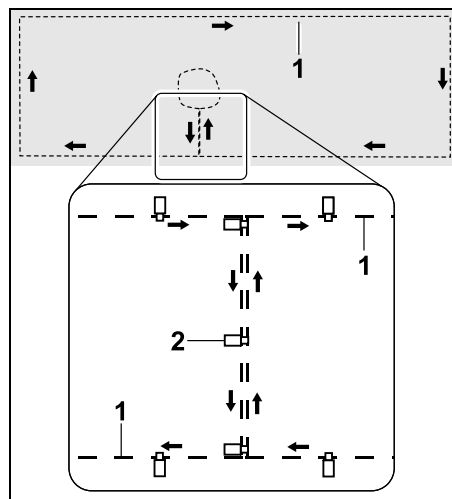
12.8 Instalarea traseelor de legătură

Robotul de tuns iarba ignoră semnalul firului de delimitare dacă firele se amplasează paralel și apropiate unele de altele. Traseele de legătură trebuie instalate

- când trebuie instalate suprafețe auxiliare. (⇒ 12.10)
- când sunt necesare suprafețe interzise. (⇒ 12.9)

i STIHL recomandă ca amplasarea traseelor de legătură să se facă împreună cu suprafețele interzise, respectiv cu suprafețele auxiliare corespunzătoare, pe parcursul amplasării firului.

La o instalare ulterioară se întrerupe bucla de fir, urmând ca traseele de legătură să fie legate cu conectoarele de fir livrate cu produsul. (⇒ 12.16)



În traseele de legătură, firul de delimitare (1) se amplasează paralel; firele nu trebuie să se intersecteze și trebuie să fie apropiate strâns unele de altele. Traseul de legătură se prinde pe teren cu un număr suficient de cuie de fixare (2).

12.9 Suprafețele interzise

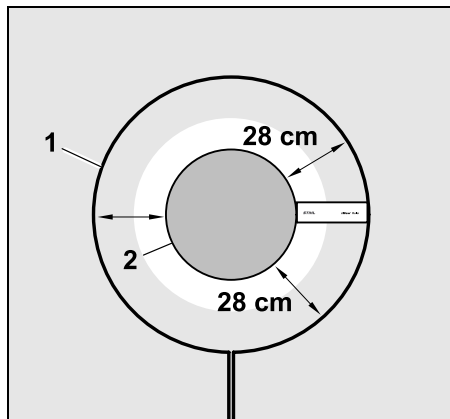
Suprafețele interzise se instalează

- în jurul obstacolelor pe care robotul nu trebuie să le atingă,
- în jurul obstacolelor insuficient de stabile,
- în jurul obstacolelor prea joase. Înălțimea minimă: 8 cm

STIHL recomandă

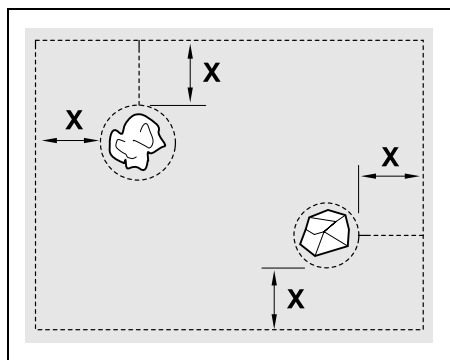
- ca obstacolele fie să se delimiteze cu suprafețe interzise, fie să se îndepărteze,
- să se verifice suprafețele interzise după prima instalare, respectiv după modificări ale instalării firului, cu ajutorul comenzii „Testare margine”. (⇒ 11.13)

Distanța pentru amplasarea firului de delimitare în jurul unei suprafețe interzise: **28 cm**



Robotul se deplasează de-a lungul firului de delimitare (1) în jurul obstacolului (2) fără a se ciocni.

Pentru a asigura o funcționare fiabilă, suprafețele interzise ar trebui să fie în principiu rotunde, fără a prezenta forme ovale, cu colțuri sau cu bucle spre interior.

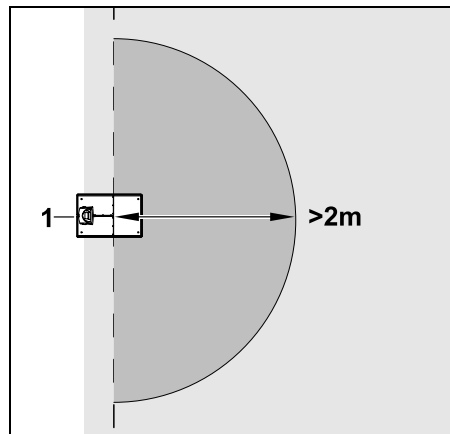


Suprafețele interzise trebuie să aibă un **diametru minim** de 56 cm.
Distanța față de bucla de margine (X) trebuie să fie mai mare de 44 cm.

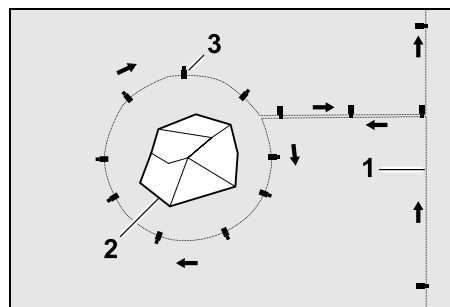


Recomandare:

Suprafețele interzise trebuie să aibă un diametru maxim de 2 - 3 m.



Pentru ca andocarea să nu fie afectată, într-un perimetru de minim **2 m** în jurul postului de andocare (1) nu trebuie să se instaleze nicio suprafață interzisă.

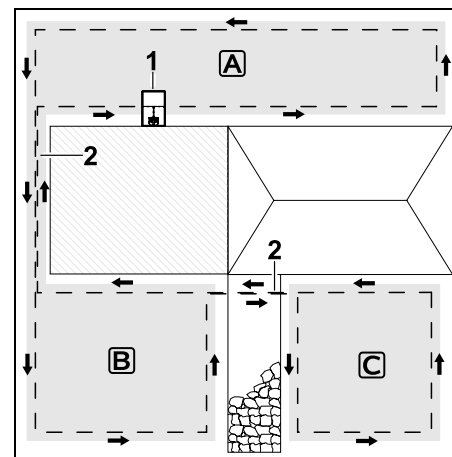


Firul de delimitare (1) se duce de la margine la obstacol, se amplasează la distanța corectă în jurul obstacolului (2) și se fixează pe teren cu un număr suficient de cuie de fixare (3). După aceasta, firul de delimitare se amplasează înapoi spre margine.

Între obstacol și margine, firul de delimitare se amplasează **paralel alăturat** pe un traseu de legătură. Important este să se respecte direcția de așezare în jurul suprafeței interzise (⇒ 12.8)

12.10 Suprafețele alăturate

Suprafețele auxiliare sunt zone ale suprafeței de cosit care **nu pot fi prelucrate complet automat** de robot deoarece accesul nu este posibil. În acest fel, mai multe suprafețe de cosit separate se pot încadra cu un singur fir de delimitare. Robotul de tuns iarba trebuie adus manual de la o suprafață de cosit la alta. Operația de tundere se inițiază în meniul „Start” (⇒ 11.5).



Postul de andocare (1) se instalează în suprafața de cosit **A**, care se prelucurează complet automat conform planului de cosire.

Suprafețele auxiliare **B** și **C** sunt legate prin trasee de legătură (2) cu suprafața de cosit **A**. Firul de delimitare trebuie amplasat în aceeași direcție pe toate suprafețele – nu se încrucișează firul de delimitare cu traseele de legătură.

- Se activează suprafețele alăturate în meniul „Mai mult – Setări – Instalare”. (⇒ 11.13)

12.11 Drumuri

Dacă trebuie cosite mai multe suprafețe (de exemplu, suprafețe de cosit în fața și în spatele casei), se poate instala un drum de legătură. În felul acesta este posibil să se prelucraze **automat** toate suprafețele de cosit.



La drumuri, gazonul se tunde numai la parcurgerea firului de delimitare. Dacă este necesar, se activează tunderea automată a marginii sau se tunde manual cu regularitate zona drumului. (⇒ 11.13), (⇒ 11.13)

Când se instalează drumuri, se dezactivează deplasarea decalată acasă (bandă de margine) (⇒ 11.13) sau se instalează bucle de detecție. (⇒ 12.12)

Distanțele indicate ale firului și șablonul pentru drumuri sunt adaptate la amplasarea firului de delimitare pe suprafața gazonului. Dacă firul de delimitare este așezat la adâncime prea mare, de ex. sub un pavaj de piatră, dimensiunile pot fi diferite. Verificați funcționarea și adaptați în mod corespunzător așezarea firului.

Condiții:

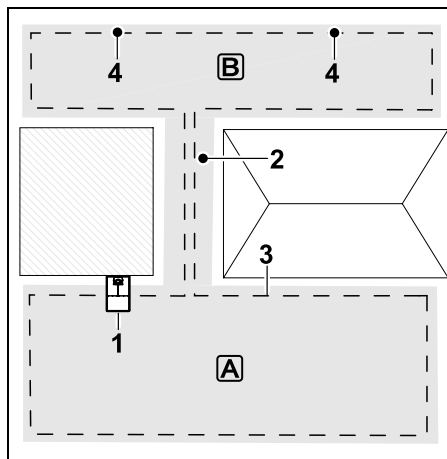
- **Lățimea minimă** între obstacolele fixe din zona drumului 88 cm, iar între drumurile circulabile 22 cm.



La drumurile mai lungi se va prevedea, în funcție de configurația terenului, un necesar de spațiu ceva mai mare. Drumurile mai lungi se vor instala, pe cât posibil, la mijlocul distanței între obstacole.

- Drumul este liber circulabil.

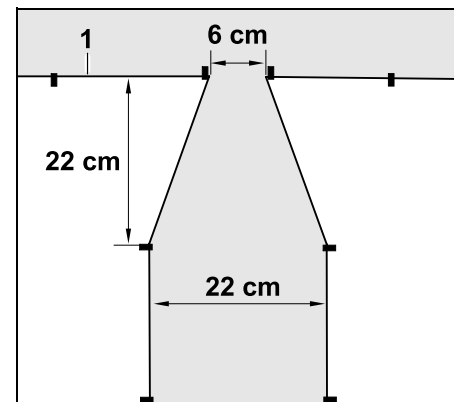
- În zona celei de a doua suprafețe de cosit, se definește cel puțin 1 **punct de pornire**. (⇒ 11.14)



Postul de andocare (1) se instalează în suprafața de cosit **A**. Suprafața de cosit **B** este legată cu un drum (2) cu suprafața de cosit **A**. Firul de delimitare (3) poate fi parcurs continuu de către robotul de tuns iarba. Pentru prelucrarea suprafeței de cosit **B** se definesc punctele de pornire (4). (⇒ 11.14)

Operațiile individuale de tundere se vor începe în funcție de setarea (frecvența pornirilor) la punctele de pornire.

Instalarea începutului și sfârșitului drumului:

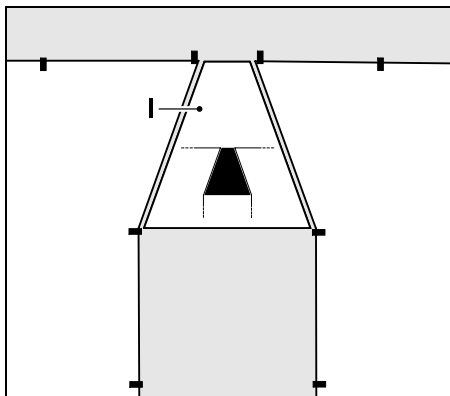


La începutul și la sfârșitul unui drum, firul de delimitare (1) se va amplasa în formă de pâlnie, ca în figură. Astfel se evită pătrunderea accidentală a robotului de tuns iarba pe drum în timpul operației de tundere.



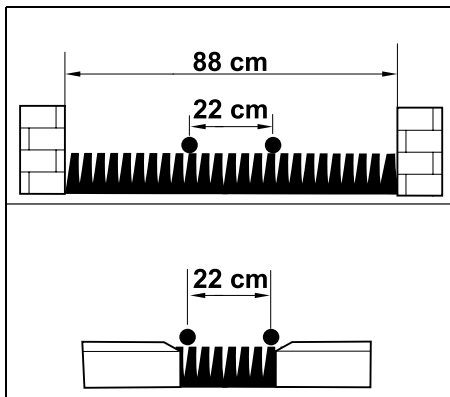
Dimensiunile depind de ambianță și de teren. La drumurile cu început, respectiv sfârșit sub formă de pâlnie trebuie verificat mereu dacă robotul de tuns iarba are loc să treacă.

Așezați firul de delimitare drept în stânga și în dreapta intrării pe un drum cam o lungime de aparat.



Pentru instalarea intrării și ieșirii în formă de pâlnie folosiți și șablonul livrat pentru drum (I).

Instalarea drumului:

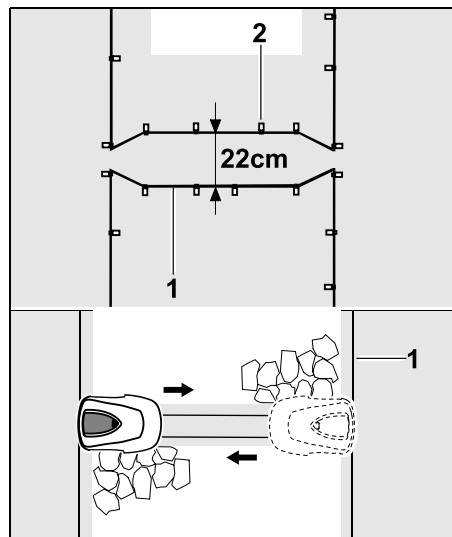


Distanța până la fir în cazul drumurilor:
22 cm

De aici rezultă următorul necesar de spațiu:

- între obstacole înalte (peste 1 cm înălțime – de ex. ziduri):
88 cm,

- între trotuare, respectiv obstacole circulabile (sub 1 cm înălțime – de ex. drumuri):
22 cm.



În zona drumurilor, firul de delimitare (1) se amplasează paralel și se fixează pe teren cu un număr suficient de cuie de fixare (2). La începutul și la sfârșitul drumului se instalează o intrare și o ieșire în formă de pâlnie.

12.12 Bucle de detecție pentru deplasarea decalată acasă

Dacă se activează deplasarea decalată acasă, trebuie prevăzute bucle de detecție

- dacă s-a instalat un post de andocare extern

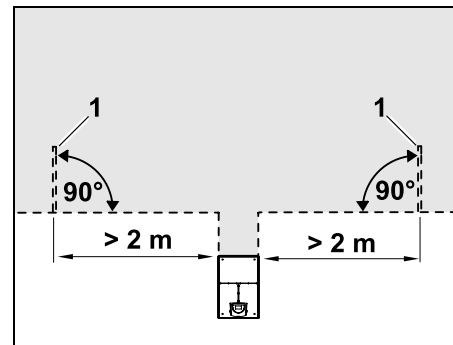
sau

- dacă în suprafața de cosit sunt drumuri sau locuri înguste.

Mod de funcționare:

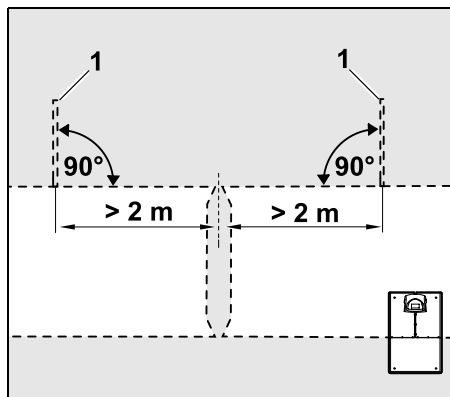
Dacă robotul de tuns iarba urmează decalat spre interior firul de delimitare atunci, cu ocazia acestei deplasări acasă, el traversează una din buclele de detecție. Apoi el merge mai departe de-a lungul firului de delimitare până la postul de andocare.

Bucle de detecție la un post de andocare extern:



Pe stânga și pe dreapta căii de acces spre postul de andocare trebuie instalate două bucle de detecție (1) dispuse într-un unghi de 90° față de firul de delimitare. Distanța minimă față de calea de acces:
2 m

Bucle de detecție la drumuri:

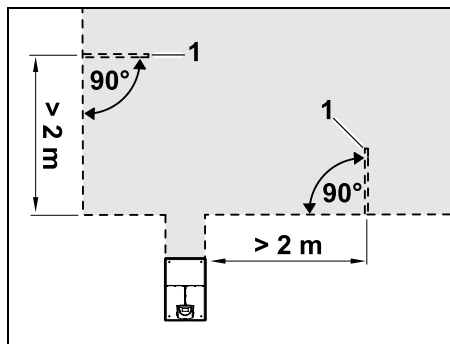


Pe stânga și pe dreapta intrării pe un drum trebuie instalate două bucle de detecție (1) dispuse într-un unghi de 90° față de firul de delimitare, și anume întotdeauna pe partea suprafeței de cosit care poate fi accesată doar dinspre un drum. Distanța minimă față de intrarea pe drum: **2 m**

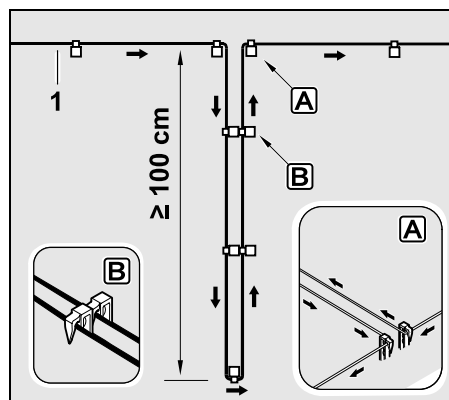


Dacă sunt instalate mai multe drumuri consecutiv, atunci pe fiecare suprafață de cosit aferentă trebuie instalate bucle de detecție.

Instalarea unei bucle de detecție:



Buclele de detecție nu trebuie instalate în apropierea colțurilor.
Distanța minimă față de colțuri: **2 m**



Bucula de se instalează în interiorul suprafeței de cosit, ca în figură. Firul de delimitare (1) trebuie fixat pe marginea **A** cu două cuie de fixare pe sol și nu trebuie amplasat încrucișat.

Lungimea minimă: **100 cm**

Amplasarea firului cui la cui **B**

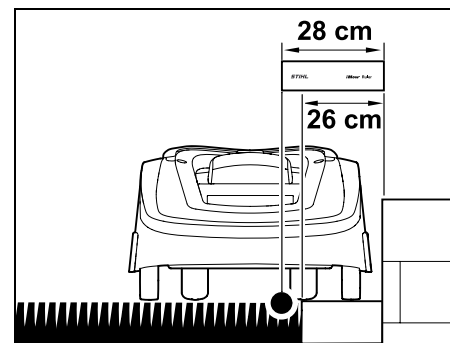
- Bucula de detecție trebuie prinsă de sol cu un număr suficient de cuie de fixare.

12.13 Tunderea precisă pe margine



De-a lungul obstacolelor înalte, se formează o fâșie de 26 cm lățime cu iarbă netunsă. Dacă este necesar, în jurul obstacolelor înalte se pot pune borduri.

Lățimea minimă a bordurilor:



Firul de delimitare se amplasează la o distanță de 28 cm față de obstacol. Pentru ca marginea gazonului să poată fi tunsă complet, trebuie ca bordurile să aibă o lățime minimă de 26 cm. Dacă se amplasează borduri mai late, marginea gazonului se prelucurează și mai precis.

12.14 Teren în pantă descendentă de-a lungul firului de delimitare



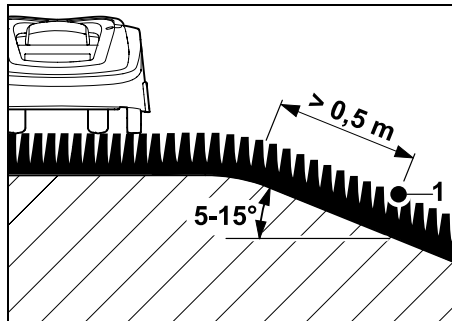
Indicație:

Pentru o instalare robustă se recomandă ca firul de delimitare să fie așezat pe pante descendente cu o înclinație de maxim 10° (17 %). Firul poate fi așezat pe pante cu diferențe de nivel de până la 15° (27 %), dar aceasta poate crește semnificativ efortul de așezare și ajustare a firului. Diferențele de nivel trebuie neapărat consemnate în schițele grădinii.

Pentru ca robotul de tuns iarba să poată tunde automat și fără erori o zonă în pantă descendentă în suprafața de cosit (pantă până la 15°), firul de delimitare trebuie instalat în pantă la o distanță minimă față de marginea terenului.

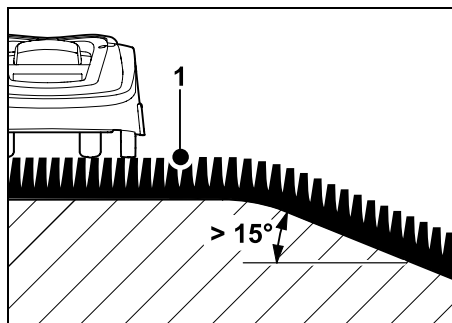
La suprafețele de apă și la locurile de răsturnare, cum ar fi muchii și praguri, trebuie păstrată o distanță de cel puțin **100 cm**.

Zonă descendentă cu o pantă de 5° - 15°:



Dacă în suprafața de cosit există o zonă descendentă cu pantă de 5° - 15°, firul de delimitare poate fi amplasat sub marginea terenului, pe suprafața în pantă, ca în figură. Distanța minimă (0,5 m) de la marginea terenului la firul de delimitare trebuie respectată pentru a se asigura o funcționare fără erori a robotului de tuns iarba.

Zonă descendentă cu o pantă > 15°:

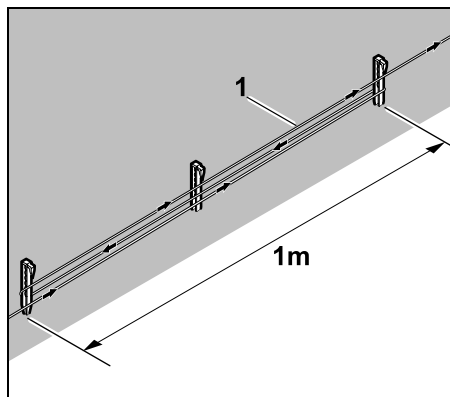


Dacă în suprafața de cosit există o zonă în pantă descendentă cu înclinație > 15°, în care urmează a fi amplasat un fir de delimitare, se recomandă ca firul de delimitare (1) să fie așezat în suprafața plană de deasupra marginii terenului, ca în figură. Marginea terenului și zona descendentă nu se tund.

12.15 Instalarea rezervelor de fir

Rezerve de fir instalate la distanță regulată ușurează corecțiile necesare, în jurul poziției postului de andocare sau pentru a modifica ulterior traseul firului de delimitare.

Rezerve de fir se vor instala în special în apropierea pasajelor dificile.



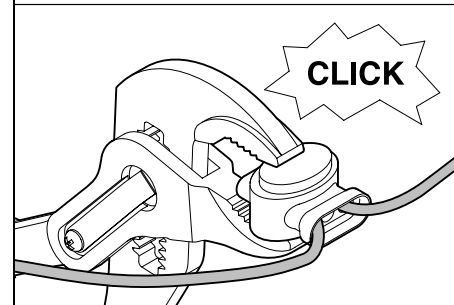
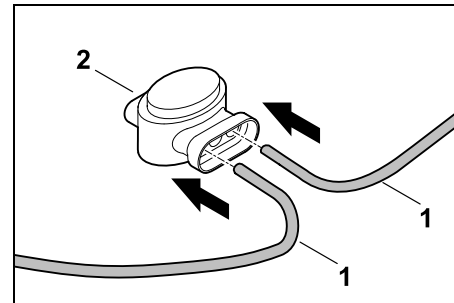
Firul de delimitare (1) se amplasează pe o lungime de cca. 1 m între 2 cuie de fixare, ca în figură. Se fixează rezerva de fir la mijloc pe sol cu un alt cui de fixare.

12.16 Utilizarea conectorilor de fir

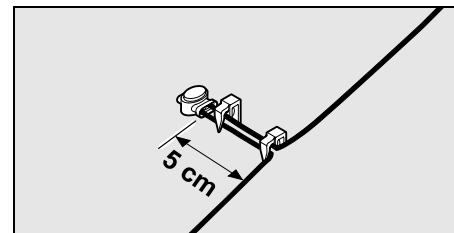
Pentru prelungirea firului de delimitare sau pentru legarea capetelor de fir libere se folosesc numai conectori de fir umplute

cu gel, livrabile ca accesorii. Ele evită uzura prematură (de exemplu, coroziunea capetelor de fir) și garantează o legătură optimă.

Poziția conectorilor de fir se marchează pe schița suprafeței de cosit. (⇒ 12.2)



Capetele de fir libere nedeizolate (1) se introduc la maximum în conectorii de fir (2). Se strânge conectorul de fir cu un clește adecvat, urmărindu-se înclichetarea corectă.



Pentru detensionare, firul de delimitare se prinde pe teren cu două cuie de fixare, ca în figură.

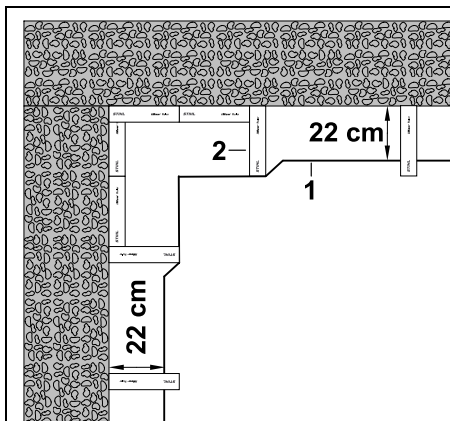
12.17 Distanțe reduse față de margine

Pe un traseu rectiliniu, nu și la colțuri, există posibilitatea de a reduce distanța firului de delimitare față de un obstacol înalt la **22 cm**. Aceasta are ca efect mărirea suprafeței cosite. La parcurgerea marginii (⇒ 9.12), (⇒ 11.13) trebuie avută în vedere păstrarea unei distanțe suficiente (minm 5 cm) între robotul de tuns iarba și obstacole. După caz, se va mări distanța firului față de obstacole.



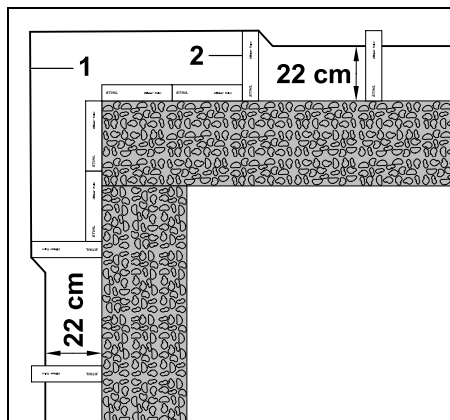
Distanțele reduse de la margine trebuie neapărat consemnate în schița grădinii. (⇒ 12.2)

Distanțe reduse față de margine la colțurile interioare:



Firul de delimitare (1) se amplasează la colțul interior ca în figură. Folosiți iMOW® Ruler (2).

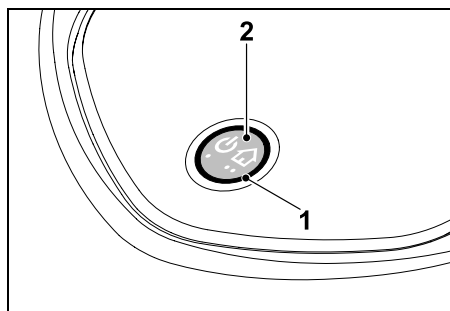
Distanțe reduse față de margine la colțurile exterioare:



Firul de delimitare (1) se amplasează la colțul exterior ca în figură. Folosiți iMOW® Ruler (2).

13. Post de andocare

13.1 Elementele de comandă ale postului de andocare



Un LED roșu de formă inelară (1) informează asupra stării postului de andocare și a semnalului de fir.

Tastă de funcții (2):

- Pornire și oprire post de andocare
- Activare chemare acasă
- Activare detectare rupere fir

LED-ul nu se aprinde:

- Postul de andocare și semnalul firului sunt dezactivate.

LED-ul este aprins continuu:

- Postul de andocare și semnalul firului sunt activate.
- Robotul de tuns iarba nu este andocat.

LED-ul clipește lent (2 secunde aprins – stins pe timp scurt):

- Robotul de tuns iarba este andocat, acumulatorul se încarcă dacă este necesar.
- Postul de andocare și semnalul firului sunt activate.

LED-ul clipește rapid:

- Firul de delimitare este întrerupt – fir rupt sau conectat greșit la postul de andocare. (⇒ 16.6)

LED aprins 3 secunde, urmate de 1 secundă pauză:

- S-a activat chemarea acasă.

LED-ul clipește de 3 ori scurt, de 3 ori lung, de 3 ori scurt, după care urmează 5 secunde pauză (semnal SOS):

- Defect în postul de andocare.

Pornirea și oprirea postului de andocare:

În regim automat, pornirea și oprirea se realizează automat.



Dacă robotul nu este andocat, postul de andocare se activează **cu o apăsare scurtă de tastă**. Semnalul firului rămâne activ 48 ore, dacă robotul nu este andocat între timp.

O apăsare de tastă de **2 secunde** oprește postul de andocare.

Activare chemare acasă:

Se apasă scurt tasta de 2 ori în interval de 2 secunde în timpul unei operații de tundere.

Robotul de tuns iarba termină operația de tundere în curs, caută firul de delimitare și revine la postul de andocare pentru a încărca acumulatorul. În timpul activ curent, nu se mai execută altă operație de tundere.



Chemarea acasă rămâne activă până când robotul de tuns iarba este andocat. Chemarea acasă se termină și printr-o nouă apăsare de 2 ori a tastei la postul de andocare.



14. Indicații referitoare la tundere

14.1 Generalități

Robotul de tuns iarba este conceput pentru prelucrarea automată a suprafețelor de gazon. Prin prelucrare continuă, iarba este menținută scurtă. Rezultatul este un gazon frumos și des.

Suprafețele de gazon care nu au fost tunse anterior cu o mașină convențională de tuns iarba, devin corespunzătoare numai după mai multe operații de tundere. Mai ales la iarba ceva mai înaltă, apare astfel un aspect corespunzător al suprafeței tunse numai după câteva operații de tundere.

Când clima este caldă și uscată, nu se tunde prea scurt gazonul deoarece, în caz contrar, acesta va fi ars de soare și va deveni neaspektuos.

Cu un cuțit ascuțit se obține un aspect mai frumos al gazonului decât cu un cuțit tocit și, din acest motiv, cuțitul trebuie înlocuit în mod regulat.

14.2 Răspândirea

Robotul de tuns iarba este o mașină de tuns iarba cu funcție de răspândire.

La răspândire, firele de iarbă sunt mărunțite în continuare după tăiere în carcasa mecanismului de cosire. Ele cad înapoi în brazda de iarbă, unde rămân și putrezesc.

Iarba fin mărunțită transferă gazonului substanțe nutritive organice și servește astfel ca îngrășământ natural. Necesarul de îngrășământ se reduce substanțial.

14.3 Timpii activi

Dacă s-a ales planul de cosire tip „Standard”, robotul de tuns iarba cosește pe durata întregului timp activ, fiind întrerupt doar de operațiile de încărcare.

Pe durata timpilor activi, în planul de tundere tip „Dinamic”, robotul de tuns iarba poate părăsi oricând postul de andocare și poate tunde gazonul. Din acest motiv, în acești timpi au loc **operații de tundere, procese de încărcare și pauze de odihnă**. Robotul de tuns iarba repartizează automat operațiile de tundere și de încărcare în fereastra de timp disponibilă.

La instalare, timpii activi se repartizează automat pe întreaga săptămână. Se prevăd rezerve de timp și astfel se garantează o îngrijire optimă a gazonului, chiar și atunci când nu pot avea loc operații separate de tundere (de exemplu, din cauza ploii).



Pe durata timpilor activi, celelalte persoane trebuie să stea la distanță de zona periculoasă. Timpii activi se vor adapta corespunzător. În afară de aceasta, aveți în vedere reglementările locale pentru utilizarea roboților de tuns iarba, precum și indicațiile din capitolul „Pentru siguranța dumneavoastră” (⇒ 6.1) și modificați timpii activi în meniul „Plan tundere”. (⇒ 11.7) În special, interesați-vă la autoritățile competente la care ore din zi și din noapte se poate folosi aparatul.

14.4 Durata de cosire

Durata de cosire indică numărul de ore pe săptămână în care se tunde gazonul. Ea poate fi prelungită sau scurtată. (⇒ 11.7)

Durata de cosire corespunde timpului în care robotul tunde iarba. Timpii în care se încarcă acumulatorul nu fac parte din durata de cosire.

La prima instalare, robotul de tuns iarba calculează automat durata de cosire din mărimea suprafeței de cosit indicate. Această valoare orientativă este adaptată pentru un gazon normal în condiții uscate.

Capacitate de lucru:

Pentru 100 m² robotul necesită în medie:

RMI 422:

120 minute

14.5 Zonă de acasă (RMI 422 PC)

Robotul de tuns iarba își recunoaște locul în care se află cu ajutorul receptorului GPS înglobat. La fiecare parcurgere a marginii pentru verificarea amplasării corecte a firului (⇒ 9.12) și la învățarea punctelor de pornire (⇒ 11.14), robotul de tuns iarba memorează coordonatele punctului plasat cel mai la vest, cel mai la est, cel mai la sud și cel mai la nord.

Această suprafață este definită ca zonă de acasă; aici poate fi folosit robotul de tuns iarba. La fiecare repetare a unei parcurgeri a marginii, coordonatele se actualizează.

În cazul **protecției GPS** activate, posesorului aparatului i se comunică dacă aparatul este pus în funcțiune în afara zonei de acasă. În afară de aceasta, pe afișajul robotului de tuns iarba se solicită codul PIN.

15. Punerea în funcțiune a aparatului

15.1 Pregătirea

i Pentru **prima instalare** este disponibil un asistent de instalare. (⇒ 9.)

i Robotul de tuns iarba trebuie încărcat și utilizat la temperaturi ambiante între +5°C și +40°C.

- Se instalează postul de andocare (⇒ 9.8)
- Se amplasează firul de delimitare (⇒ 9.9) și se conectează (⇒ 9.10)

- Se înlătură corpurile străine (de exemplu, jucării, scule) de pe suprafața de cosit
- Se încarcă acumulatorul (⇒ 15.7)
- Se setează ora și data (⇒ 11.10)
- Se verifică și, dacă este necesar, se adaptează planul de cosire – se va verifica în special ca alte persoane să staționeze la distanță de zona periculoasă pe durata timpilor activi. (⇒ 11.7)

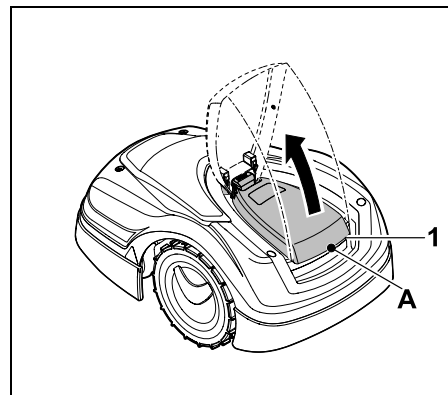
i Înainte de utilizarea robotului de tuns iarba, gazonul foarte înalt se va tunde scurt cu o mașină uzuală de tuns iarba (de exemplu, după o întrerupere mai lungă).

15.2 Clapeta

Robotul de tuns iarba este echipat cu o clapetă care protejează afișajul împotriva intemperiei și a utilizării accidentale. Dacă se deschide clapeta în timpul utilizării robotului, procesul se oprește și cuțitul și robotul intră în repaus.

Deschiderea clapetei:

i Din motive de siguranță, în timpul funcționării robotului, înaintea deschiderii clapetei, trebuie apăsată tasta Stop.



Se prinde clapeta (1) de punctul (A) și se ridică cu o smucitură ușoară. Clapeta se deschide până la maximum.

i Clapeta deschisă poate fi scoasă în sus de pe aparat. Această construcție servește pentru siguranță: Astfel se garantează că aparatul nu poate fi ridicat și purtat ținându-l de clapetă.

Închiderea clapetei:

Se coboară cu atenție clapeta și se închidează.

i Robotul de tuns iarba poate fi pus în funcțiune numai cu clapeta complet închisă.

15.3 Adaptarea programării

Programarea actuală poate fi vizualizată în **planul de tundere**, respectiv la modelul RMI 422 PC, în aplicația **iMOW®**. (⇒ 11.7)

Planul de cosire se calculează la instalare, respectiv la crearea unui plan nou de cosire, pe baza mărimii suprafeței de cosit.

Timpii activi și Durata de tundere afișate se pot modifica individual. La planul de tundere tip **Standard** robotul de tuns iarba tunde și se încarcă exact în cursul timpilor activi, iar la planul de tundere tip **Dinamic** fazele de tundere necesare se distribuie automat în cadrul timpilor activi posibili. Dacă este necesar, pe durata unui timp activ se desfășoară mai multe operații de tundere și de încărcare. Dacă se dorește, se tunde automat marginea suprafeței de cosit la intervale regulate. (⇒ 11.13)

Sunt posibili până la trei timpi activi diferiți pe zi. (⇒ 11.7)

Dacă robotul de tuns iarba trebuie să acceseze orientat anumite zone din suprafața de cosit, se definesc puncte de pornire specifice. (⇒ 11.14)



Dacă este ales planul de tundere **Dinamic**, în anumite situații (de ex. pe vreme bună sau fereastră mare de timp), pentru o îngrijire optimă a gazonului nu sunt folosiți toți timpii activi.

Modificarea **timpiilor activi**: (⇒ 11.7)

- Timpi activi suplimentari pentru alte faze de tundere
- Adaptarea ferestrei de timp, de ex., pentru a evita tunderea în timpul dimineții sau în timpul nopții.
- Omiterea de timpi activi individuali deoarece suprafața de cosit se va folosi, de ex., pentru o petrecere.

Prelungirea **duratei de tundere**: (⇒ 11.7)

- Sunt zone care nu sunt tunse suficient, de ex., pentru că suprafața de cosit are multe colțuri.
- Creșterea intensivă a ierbii în perioada de dezvoltare
- Gazon deosebit de des

Reducerea **duratei de tundere**: (⇒ 11.7)

- Creșterea redusă a ierbii din cauza căldurii, frigului sau secetei

Conceperea unui **plan de cosire nou**: (⇒ 11.7)

- S-a modificat mărimea suprafeței de tundere.

Reinstalare: (⇒ 9.6)

- Amplasament nou al postului de andocare
- Prima punere în funcțiune pe o suprafață nouă de cosit

15.4 Tunderea în sistem automat

- Pornirea sistemului automat: Când sistemul automat este activat, pe afișaj apare simbolul sistemului automat lângă simbolul acumulatorului. (⇒ 11.7)
- **Pornirea** operațiilor de tundere: La planul de tundere tip **Standard** robotul de tuns iarba pornește și tunde gazonul. La planul de tundere tip **Dinamic** fazele de tundere necesare se distribuie automat în cadrul timpilor activi posibili. (⇒ 11.7)



- **Terminarea fazelor de tundere**: Dacă acumulatorul este descărcat, robotul de tuns iarba se deplasează automat la postul de andocare. (⇒ 15.6)
Cu **Tasta STOP** sau cu meniul „**Deplasare acasă**” se poate termina manual oricând operația de tundere aflată în curs. (⇒ 5.1)
Activarea **chemării acasă** la postul de andocare încheie, de asemenea, imediat operația de tundere în curs. (⇒ 13.1)
RMI 422 PC:
În afară de aceasta, operația de tundere poate fi terminată și cu aplicația – robotul de tuns iarba se trimite la postul de andocare. (⇒ 10.)



Suprafețele de cosit la care robotul de tuns iarba poate ajunge printr-un **drum**, se prelucrează numai dacă sunt definite puncte de pornire în suprafața respectivă.

15.5 Tunderea independentă de timpii activi

- Se activează robotul de tuns iarba andocat prin apăsarea unei taste. Prin aceasta se pornește și postul de andocare.

Suprafețe de cosit cu post de andocare:

- Tundere imediată:
Se apelează comanda **Pornire tundere**. (⇒ 11.5).
Operația de tundere începe imediat și durează până la ora selectată. Dacă există, poate fi ales un punct de start.

- **RMI 422 PC:**

Se pornește tunderea cu aplicația.
(⇒ 10.)

Operația de tundere pornește la ora de pornire selectată și durează până la ora de terminare selectată. Dacă există, poate fi ales un punct de start.

- Terminarea manuală a tunderii:

Cu tasta **STOP** sau din meniul „Deplasare acasă” (⇒ 11.6) se poate termina manual oricând operația de tundere aflată în curs. (⇒ 5.1)

Prin activarea **chemării acasă** la postul de andocare se încheie, de asemenea, imediat operația de tundere în curs.
(⇒ 13.1)

RMI 422 PC:

În afară de aceasta, operația de tundere poate fi terminată și cu aplicația – robotul de tuns iarba se trimite la postul de andocare. (⇒ 10.)



Dacă este necesar, robotul de tuns iarba încarcă între timp acumulatorul și continuă apoi operația de tundere până la ora finală selectată.

Suprafețe auxiliare:

- Se activează robotul de tuns iarba aflat în postul de andocare. Prin aceasta se activează și postul de andocare.
- Se aduce robotul de tuns iarba în suprafața auxiliară.
- Se activează suprafața auxiliară.
(⇒ 11.13)
- Tundere imediată:
Se apelează comanda **Pornire tundere**. (⇒ 11.5).
Operația de tundere începe imediat și durează până la ora selectată.

- Terminare tundere:
Când s-a ajuns la ora de terminare, robotul de tuns iarba se deplasează la firul de delimitare și se oprește. Pentru încărcarea acumulatorului, se aduce aparatul la postul de andocare și se confirmă mesajul afișat. (⇒ 24.)
Cu tasta **STOP** se poate termina manual oricând operația de tundere aflată în curs. (⇒ 5.1)



Dacă acumulatorul s-a descărcat înaintea orei finale selectate, operația de tundere se scurtează corespunzător.

15.6 Andocarea robotului de tuns iarba

Andocarea în regim automat:

Robotul de tuns iarba se deplasează automat în postul de andocare după ce s-a terminat timpul activ sau s-a descărcat acumulatorul.

Forțarea andocării:

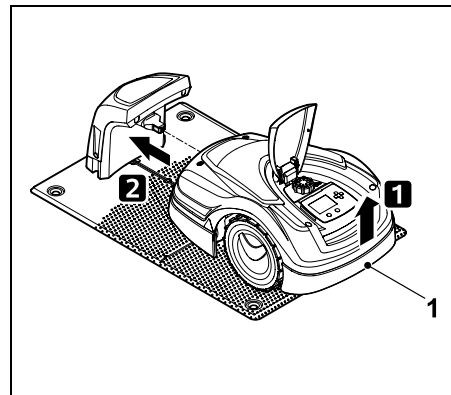
- Dacă este necesar, se pornește postul de andocare (⇒ 13.1) 
- Se activează deplasarea acasă.
(⇒ 11.6)
În timpul unei operații de tundere se poate activa și **chemarea acasă** la postul de andocare. 
- **RMI 422 PC:**
În aplicație se trimite robotul de tuns iarba la postul de andocare. (⇒ 10.)



În timpul activ curent, nu urmează altă operație de tundere după andocare.

Andocarea manuală:

- Se împinge manual robotul de tuns iarba în postul de andocare.



Se ridică puțin robotul de tuns iarba de mânerul de purtare (1) pentru a descărca roțile de acționare. Se împinge aparatul sprijinit pe roțile din față în postul de andocare.

15.7 Încărcarea acumulatorului



Acumulatorul se încarcă numai în postul de andocare.
Nu se demontează niciodată acumulatorul pentru a-l încărca cu un încărcător extern.

Încărcarea automată:

La **tundere**, încărcarea se face automat după terminarea operației de tundere, când robotul de tuns iarba este andocat în postul de andocare.

Pornirea manuală a procesului de încărcare:

- După o utilizare în **suprafețe auxiliare**, se aduce robotul în suprafața de cosit și se andochează. (⇒ 15.6)
- După **întreruperea unei operații de tundere**, robotul trebuie andocat.
(⇒ 15.6)

- Dacă este necesar, se termină regimul Standby al robotului de tuns iarba prin apăsarea unei taste. Procesul de încărcare pornește automat.

Procesul de încărcare:

În timpul procesului de încărcare se afișează în **ecranul de stare** textul „Acumulatorul se încarcă”.



În toate celelalte meniuri, în zona info a ecranului, apare un simbol de ștecher de rețea în locul simbolului acumulatorului.



Procesul de încărcare are durate diferite și se adaptează automat la următoarea utilizare.



Când există probleme de încărcare, pe afișaj apare un mesaj corespunzător. (⇒ 24.)

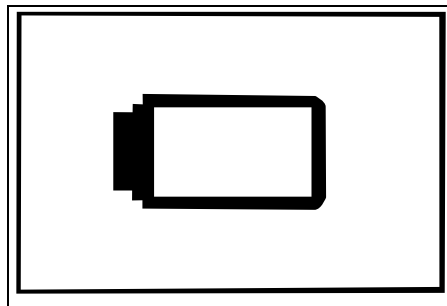
Acumulatorul se încarcă numai după ce tensiunea sa scade sub o anumită valoare.

Starea de încărcare:

În **ecranul de stare** se poate citi direct starea momentană de încărcare, dacă este selectat indicatorul corespunzător. (⇒ 11.12)



În toate celelalte meniuri, **simbolul acumulatorului** din zona info a ecranului servește pentru indicarea stării de încărcare. (⇒ 11.3)



Dacă încărcarea acumulatorului este prea mică, apare simbolul corespunzător de acumulator.

În acest caz, se plasează robotul în postul de andocare pentru a încărca acumulatorul.

16. Întreținerea



Pericol de accidentare!

Înainte de tuturor lucrărilor de întreținere sau de curățare a aparatului, citiți cu atenție capitolul „Pentru siguranța dvs.” (⇒ 6.), mai ales subcapitolul „Întreținere și reparații” (⇒ 6.9) și respectați întocmai toate instrucțiunile de siguranță.

Înainte de tuturor lucrărilor de întreținere sau curățare, se activează blocajul aparatului. (⇒ 5.2)



Înainte începerii lucrărilor de întreținere la postul de andocare, se scoate ștecherul din priză.



La toate lucrările de întreținere se vor purta mănuși, în special când se lucrează la cuțit.



16.1 Planul de întreținere

Intervalele de întreținere se orientează, între altele, după orele de funcționare. Contorul corespunzător „Ore tundere” poate fi apelat în meniul „Mai multe - Informații”. (⇒ 11.17)

Intervalele de întreținere indicate se vor respecta cu strictețe.

Lucrări de întreținere în zilele cu timp activi:

- Se verifică starea generală a aparatului și a postului de andocare prin control vizual.
- Se controlează afișajul – ora actuală și începutul următoarei operații de tundere.
- Se controlează suprafața de cosit și, dacă este necesar, se îndepărtează corpurile străine etc.
- Se verifică dacă se încarcă acumulatorul. (⇒ 15.7)

Lucrări de întreținere săptămânale:

- Se curăță aparatul. (⇒ 16.2)
- Se verifică vizual dacă nu sunt deteriorate (ciobituri, fisuri, puncte de rupere etc.) cuțitul, sistemul său de fixare și mecanismul de cosire. (⇒ 16.3)

La fiecare 200 ore:

- Se înlocuiește cuțitul. (⇒ 16.3)

Lucrări de întreținere anuale:

- STIHL recomandă o inspecție anuală în lunile de iarnă, efectuată de un distribuitor autorizat STIHL. Cu această ocazie trebuie efectuate operații de întreținere în special la acumulator, la sistemul electronic și la software.



Pentru ca distribuitorul autorizat să poată efectua corect toate lucrările de întreținere, se modifică treapta de siguranță pe „Lipsă” sau se comunică distribuitorului autorizat codul PIN folosit.

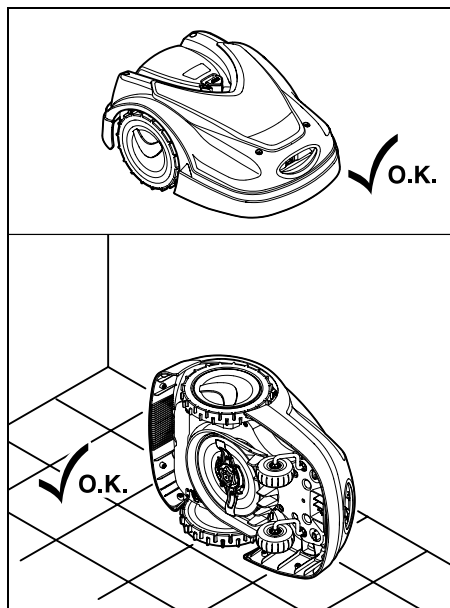
16.2 Curățarea aparatului

Îngrijirea atentă protejează aparatul contra deteriorării și îi prelungește durata de utilizare.

Poziția de curățare și întreținere:



Înainte de curățare asigurați-vă, că butonul rotativ este montat corect, deoarece în caz contrar poate pătrunde apă în aparat.



Pentru curățarea **părții superioare a aparatului** (capotă, clapetă), se așază aparatul pe un teren plan, rezistent și orizontal. Pentru curățarea **părții inferioare a aparatului** (cuțit, mecanism de cosire), se rabate robotul pe partea stângă sau dreaptă și se reazemă de un perete, ca în figură.

- Murdăria se îndepărtează cu o perie sau cu o lavetă. Se curăță în special și cuțitul și postul de andocare.
- Resturile de iarbă fixate pe carcasă și în mecanismul de cosire se vor desprinde mai întâi cu un băț de lemn.
- Dacă este necesar, se va utiliza un detergent special (de exemplu, detergent special STIHL).
- Se demontează discul de antrenare la intervale regulate și se îndepărtează resturile de iarbă. (⇒ 16.6)



Pe vreme umedă, discul de antrenare trebuie curățat mai des. Murdăria fixată între discul de antrenare și carcasa mecanismului de cosire produce frecare și, din această cauză, mărește consumul de energie.

16.3 Verificarea limitelor de uzură ale cuțitului

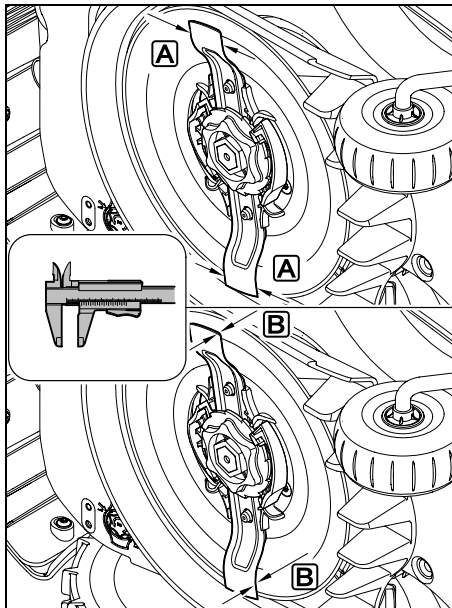


Pericol de accidentare!

Un cuțit uzat sau deteriorat se poate rupe și poate provoca răni grave. Din acest motiv, instrucțiunile de întreținere a cuțitelor trebuie respectate în mod obligatoriu. Cuțitele se uzează în mod diferit, în funcție de locul și de durata de utilizare. Dacă utilizați aparatul pe sol nisipos sau deseori în condiții uscate, cuțitele de cosire sunt solicitate mai mult și se uzează mai rapid față de media celorlalte tipuri de utilizare.

Cuțitul se înlocuiește cel puțin la fiecare 200 ore de funcționare – nu se ascute. (⇒ 16.5)

- Se activează blocajul aparatului. (⇒ 5.2)
- Se rabate lateral robotul și se sprijină sigur pe un perete stabil. Se curăță cu grijă mecanismul de cosire și cuțitul. (⇒ 16.2)



Se verifică **lățimea cuțitului A** și **grosimea cuțitului B** cu un șubler. Dacă într-un punct cuțitul este mai îngust de **25 mm** sau mai subțire de **1,3 mm**, el trebuie înlocuit.

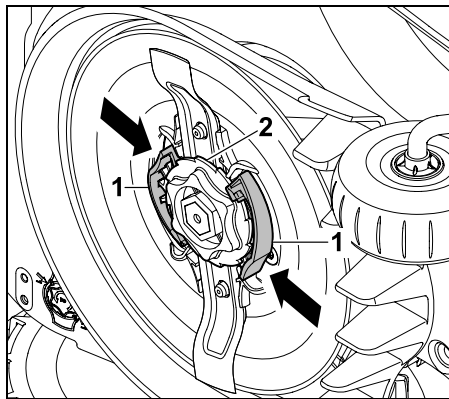
16.4 Demontarea și montarea cuțitului

- Se activează blocajul aparatului (⇒ 5.2) și se îmbracă mănușile.



- Se rabate lateral robotul și se sprijină sigur pe un perete stabil. Se curăță cu grijă mecanismul de cosire și cuțitul. (⇒ 16.2)

Demontarea cuțitului:



Se apasă cu o mână ambele cleme (1) de pe discul de antrenare și mențin apăstate. Se deșurubează cu cealaltă mână piulița de fixare (2). Se scoate cuțitul împreună cu piulița de fixare.



Montarea cuțitului:

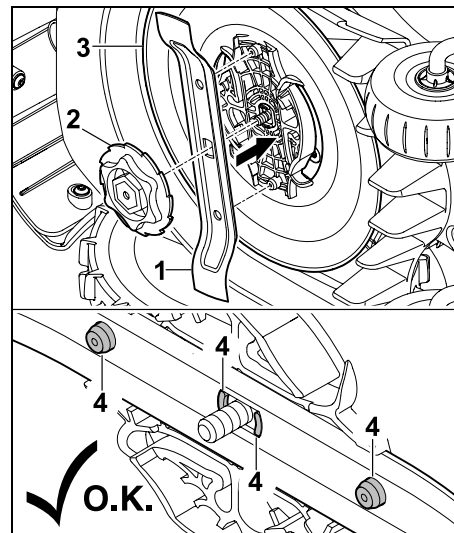


Pericol de accidentare!

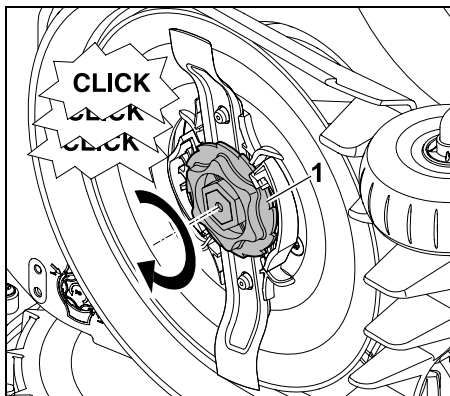
Înainte de fiecare montare se va verifica dacă cuțitul nu prezintă deteriorări. Cuțitul trebuie înlocuit dacă se pot identifica ciobituri sau fisuri, respectiv dacă într-un punct cuțitul este mai îngust de 25 mm sau mai subțire de 1,3 mm. (⇒ 16.3)

Discul de antrenare și piulița de fixare trebuie, de asemenea, înlocuite dacă sunt deteriorate (de exemplu rupte, uzate). În special piulița de fixare trebuie să se înclișeteze bine în discul de antrenare.

- Înainte de montare, se curăță cuțitul, discul de antrenare și piulița de fixare.



Se așază cuțitul (1) și piulița de fixare (2) pe discul de antrenare (3), ca în figură. Atenție la poziția corectă a ciocurilor de susținere (4) în cuțit.



Se înșurubează piulița de fixare (1) până la maximum. În timpul strângerii se aud mai multe sunete de înclichetare. Se controlează așezarea sigură a cuțitului prin vibrare atentă.

- După montarea unui cuțit nou, se confirmă Înlocuire cuțite în meniul „Service”. (⇒ 11.16)

16.5 Ascuțirea cuțitului

Nu se vor reascuți **niciodată** cuțitele.

STIHL recomandă să se înlocuiască **întotdeauna** un cuțit tocit cu unul nou.

i Numai un cuțit nou este echilibrat cu precizia necesară și garantează o funcționare corectă a aparatului, precum și emisii reduse de zgomot.

16.6 Demontarea și montarea discului de antrenare

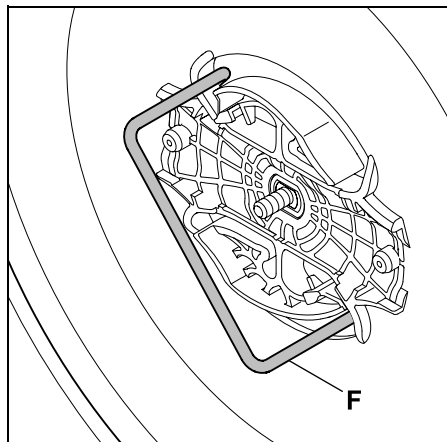
i Pentru curățarea mecanismului de cosire, discul de antrenare poate fi demontat.

- Se activează blocajul aparatului (⇒ 5.2) și se îmbracă mănușile.
- Se rabate lateral robotul și se sprijină sigur pe un perete stabil. Se curăță cu grijă mecanismul de cosire și cuțitul. (⇒ 16.2)

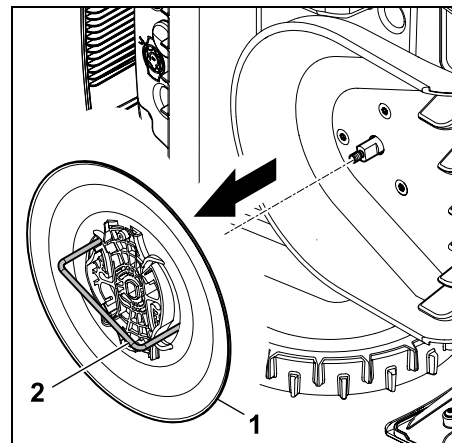


Demontarea discului de antrenare:

- Se demontează cuțitul. (⇒ 16.4)

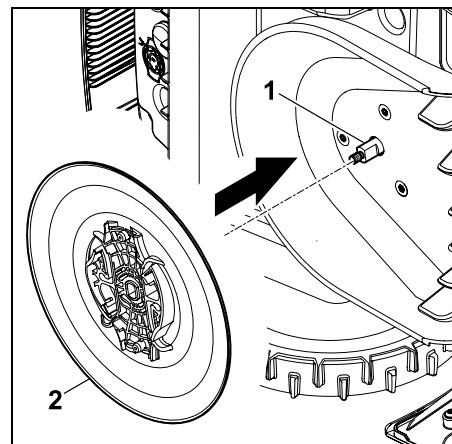


Se introduce extractorul (F) și se rotește la maximum în sens antiorar.



Se sprijină aparatul cu o mână. Se scoate discul de antrenare (1) trăgând de extractorul (2).

Montarea discului de antrenare:



Se curăță temeinic arborele (1) al cuțitului și locul de pe discul de antrenare (2). Se împinge discul de antrenare la maximum pe arborele cuțitului.

- Se montează cuțitul. (⇒ 16.4)

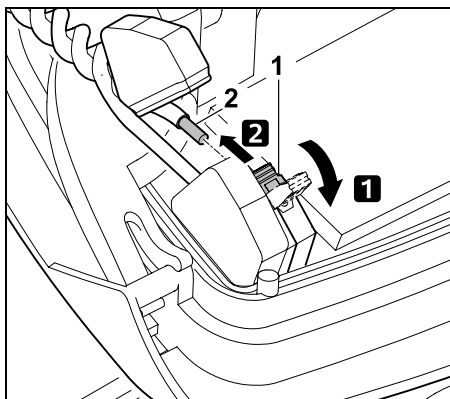
16.7 Căutarea ruperii firului



În cazul unei ruperi de fir, LED-ul roșu de pe postul de andocare clipește rapid. (⇒ 13.1) Pe ecranul robotului se afișează un mesaj corespunzător.

Dacă o rupere de fir nu poate fi găsită conform descrierii, se apelează la distribuitorul autorizat.

- Înainte de căutarea unei rupturi a firului, trebuie apăsată tasta de la postul de andocare **o dată** (LED-ul clipește rapid mai departe).
- Se scoate capacul postului de andocare și se rabate panoul. (⇒ 9.2)



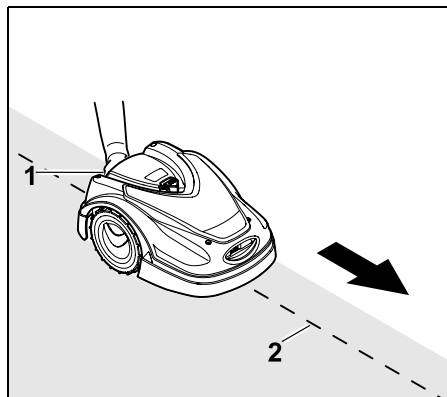
- 1** Se deschide maneta de fixare (1).
- 2** Se scoate capătul (2) al firului din blocul de terminale și apoi se închide din nou maneta de fixare.

- Se închide panoul și se așază capacul postului de andocare. (⇒ 9.2)

În cele ce urmează se descrie căutarea ruperii de fir în sens orar, adică firul de delimitare se parcurge plecând în sens orar de la postul de andocare. Dacă este

necesar, căutarea se poate face și în sens antiorar, însă în acest caz trebuie scos capătul firului din dreapta din blocul de terminale.

- În meniul „Mai mult” se selectează „Căutare rupere fir” și se confirmă cu OK. (⇒ 11.16)



Plecând de la postul de andocare, se parcurge cu robotul de tuns iarba marginea suprafeței de cosit **în sens orar**. Pentru aceasta se ridică puțin aparatul de mânerul de purtare din spate (1) pentru a descărca roțile de acționare. Cu robotul sprijinit pe roțile din față, se urmărește firul de delimitare (2). Se va avea grijă ca firul de delimitare (2) să treacă pe sub senzorii de fir. Senzorii de fir sunt montați protejat la stânga și la dreapta în zona din față a robotului de tuns iarba.

La căutarea ruperii de fir, pe afișaj este indicată **intensitatea semnalului**; senzorii de fir sunt plasați optim deasupra firului de delimitare dacă valoarea este maximă.

În timp ce senzorii de fir recepționează corect semnalul de fir, pe afișaj apare simbolul **Semnal fir OK**.



În zona firului rupt intensitatea semnalului scade și pe ecran se afișează simbolul pentru



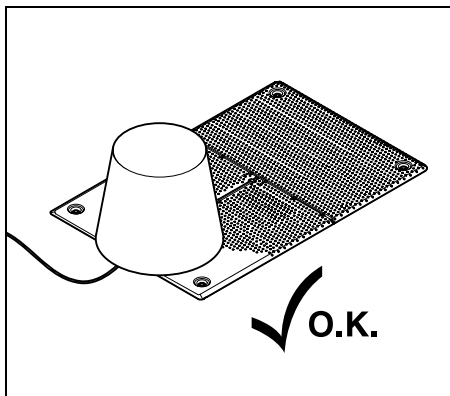
Verificare semnal fir.

- Se șuntează locul de rupere cu un conector de fir (⇒ 12.16); dacă este necesar, se reamplasează firul de delimitare în zona unde este rupt.
- Se reconectează capătul din stânga al firului. (⇒ 9.10)
- Dacă s-a remediat corect ruperea de fir, LED-ul roșu se aprinde continuu. (⇒ 13.1)

16.8 Depozitarea și pauza de iarnă

În cazul unei **oprii mai îndelungate** a robotului de tuns iarba (de exemplu, pauză de iarnă, depozitare temporară) se vor avea în vedere următoarele puncte:

- Se încarcă acumulatorul (⇒ 15.7)
- Opre sistem automat (⇒ 11.7)
- Se activează treapta cea mai înaltă de siguranță (⇒ 11.15)
- **RMI 422 PC:**
Se activează modul de energie ECO (⇒ 11.10)
- Se trece robotul de tuns iarba în hibernare. (⇒ 11.16)
- Se deconectează de la rețea ștecherul alimentatorului de rețea
- Se curăță cu atenție toate părțile exterioare ale robotului și postului de andocare



Se acoperă postul de andocare cu o calotă adecvată și se fixează calota.

- Se păstrează robotul de tuns iarba într-un spațiu uscat, închis și fără praf, fiind așezat pe roți. Asigurați-vă că aparatul este depozitat în locuri inaccesibile copiilor.
- Robotul se depozitează numai într-o stare sigură de funcționare
- Mențineți toate șuruburile bine strânse, înlocuiți plăcuțele de pericol și avertizare de pe aparat devenite ilizibile, verificați întreaga mașină cu privire la eventuale uzuri sau deteriorări. Înlocuiți piesele uzate sau deteriorate.
- Din principiu, eventualele defecțiuni ale aparatului vor fi remediate înainte de depozitare.

i Nu se așază, respectiv nu se depozitează obiecte pe robotul de tuns iarba.

Temperatura din spațiul de depozitare nu trebuie să scadă sub 5°C.

Repunerea în funcțiune a robotului de tuns iarba după o pauză mai lungă:

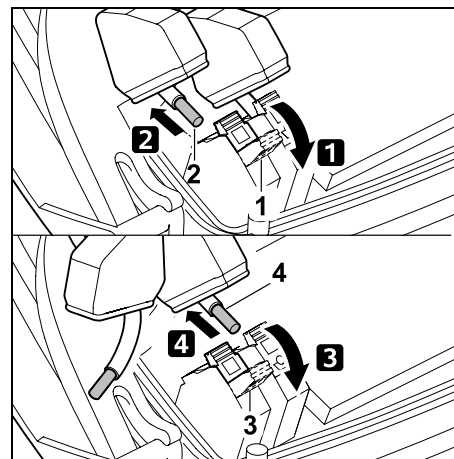
i După o pauză mai îndelungată, trebuie corectate data și ora dacă este necesar. Ferestrele de selecție corespunzătoare sunt afișate la punerea în funcțiune. Dacă ferestrele de selecție nu sunt afișate automat, se controlează și, dacă este necesar, se corectează data și ora în meniul „Setări”. (⇒ 11.10)

- Pregătirea suprafeței de tuns: Se îndepărtează corpurile străine și se tunde gazonul foarte înalt cu o mașină uzuală de tuns iarba.
- Se eliberează postul de andocare și se conectează alimentatorul la rețea.
- Se încarcă acumulatorul (⇒ 15.7)
- Se controlează planul de tundere și, dacă este necesar, se modifică. (⇒ 11.7)
- Se parcurge zona de margine și se controlează dacă drumurile și locurile înguste sunt circulabile. Se îndepărtează obstacolele și obiectele străine din zona de margine.
- Se activează sistemul automat (⇒ 11.7)
- **RMI 422 PC:** Dacă este necesar, se activează modul de energie Standard (⇒ 11.10) și se conectează protecția GPS. (⇒ 5.9)

16.9 Demontarea postului de andocare

În cazul **unui repaus mai îndelungat** al robotului de tuns iarba (de exemplu, pauza de iarnă), se poate demonta și postul de andocare.

- Pregătirea robotului de tuns iarba pentru o pauză mai lungă (⇒ 16.8)
- Se deconectează de la rețea ștecherul alimentatorului de rețea
- Se scoate capacul postului de andocare și se rabate panoul (⇒ 9.2)



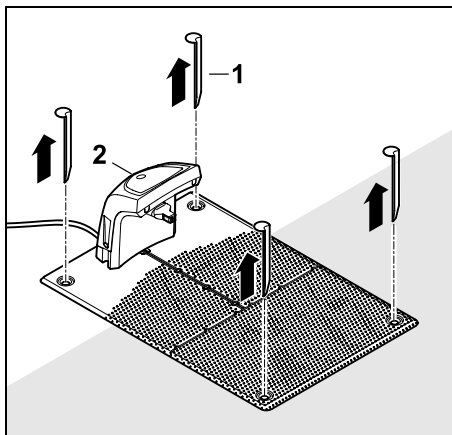
1 Se rabate în sus maneta de blocare dreapta (1).

2 Se scoate capătul de cablu din dreapta (2) din blocul de terminale. Se închide la loc maneta de blocare (1).

3 Se rabate în sus maneta de blocare stânga (3).

4 Se scoate capătul de cablu din stânga (4) din blocul de terminale. Se închide la loc maneta de blocare (3).

- Se închide panoul (⇒ 9.2)
- Se scot din postul de andocare capetele firelor din dreapta și stânga, separate unele de altele
- Se așază capacul postului de andocare (⇒ 9.2)



Se scot țăruișii (1), se îndepărtează postul de andocare (2) din suprafața gazonului împreună cu alimentatorul de rețea conectat, se curăță temeinic (cu o lavetă umedă) și se depozitează.

- Robotul de tuns iarba împreună cu postul de andocare și cu alimentatorul de rețea se păstrează în poziție normală într-o încăpere uscată, încuiată și fără praf. Robotul se andochează în postul de andocare. Asigurați-vă că aparatul este depozitat în locuri inaccesibile copiilor.
- Capetele libere ale firului de delimitare se protejează contra influențelor mediului ambiant – de exemplu, cu o bandă izolatoare adecvată.
- În cazul unei noi montări, postul de andocare se instalează ca la prima instalare – în special se conectează capătul firului de delimitare din dreapta și din stânga corespunzător părții pe care se află. (⇒ 9.8)

17. Piese de schimb cerute mai frecvent

Cuțit:
6301 702 0101

18. Accesorii

- Set **STIHL S** pentru suprafețe de cosit până la 500 m²
- Set **STIHL L** pentru suprafețe de cosit între 2000 m² – 4000 m²
- Cuie de fixare **STIHL AFN 075**
- Fir de delimitare **STIHL ARB 501**:
Lungime: 500 m
Diametru: 3,4 mm
- Conectoare fir **STIHL ADV 010**

Pentru aparat sunt disponibile mai multe accesorii.

Informații mai detaliate găsiți la distribuitorul Dvs. STIHL, pe Internet (www.stihl.com) sau în catalogul STIHL.



Din motive de siguranță, pe aparat se pot folosi numai accesorii atestate de STIHL.

19. Reducerea uzurii și evitarea deteriorărilor

Indicații importante pentru întreținerea și îngrijirea grupeii de produse

Robot de tuns iarba, acționat cu acumulator (STIHL RMI)

Firma STIHL nu își asumă nicio răspundere pentru daune materiale și vătămări corporale care se produc prin nerespectarea indicațiilor din instrucțiunile de utilizare, în special în ceea ce privește

siguranța, utilizarea și întreținerea, precum și din cauza utilizării unor accesorii sau piese de schimb neatestate.

Vă rugăm să respectați neapărat următoarele indicații importante pentru evitarea deteriorărilor sau a uzurii excesive a aparatului dumneavoastră STIHL:

1. Piese de uzură

Chiar și în cazul utilizării conform destinației, unele piese ale aparatului STIHL sunt supuse unei uzuri normale și trebuie, în funcție de modul și durata de utilizare, să fie înlocuite la timp.

Printre acestea se numără:

- Cuțitul
- Acumulator
- Pneurile

2. Respectarea indicațiilor cuprinse în aceste instrucțiuni

Utilizarea, întreținerea și depozitarea aparatului STIHL trebuie să se efectueze conform celor descrise în aceste instrucțiuni de utilizare. Toate deteriorările cauzate de nerespectarea instrucțiunilor de siguranță, exploatare și întreținere, cad în sarcina exclusivă a utilizatorului.

Acest lucru este valabil în special pentru:

- manipulare eronată a acumulatorului (încărcare, depozitare),
- racordare electrică eronată (tensiune),
- modificări ale produsului neautorizate de firma STIHL,
- utilizarea de scule sau accesorii care nu sunt permise sau nu sunt adecvate pentru aparat sau care sunt de o calitate inferioară,

- utilizarea neconformă cu destinația produsului,
- utilizarea produsului la manifestări sportive sau concursuri,
- defecte cauzate de utilizarea în continuare a produsului cu componente defecte.

3. Lucrări de întreținere

Toate lucrările prezentate în capitolul „Întreținere” trebuie executate în mod regulat.

În măsura în care aceste lucrări nu sunt efectuate de utilizatorul însuși, se va dispune efectuarea lor de către un distribuitor autorizat.

STIHL recomandă efectuarea de lucrări de întreținere și reparație numai la distribuitorul autorizat STIHL.

Distribuitorii autorizați STIHL sunt instruiți în permanență și dispun de informațiile tehnice necesare.

Dacă aceste lucrări sunt omise, pot apărea defecte care cad exclusiv în sarcina utilizatorului.

Printre acestea se numără:

- Defecțiuni la aparat ca urmare a unei curățări insuficiente sau eronate
- Coroziune și alte defecțiuni rezultate în urma unei depozitări necorespunzătoare
- Defecțiuni ale aparatului din cauza utilizării unor piese de schimb de calitate inferioară

- Defecțiunile rezultate din neefectuarea la timp sau efectuarea insuficientă a operațiilor de întreținere, respectiv defecțiuni din cauza lucrărilor de întreținere sau reparație care nu au fost efectuate în atelierele unor distribuitori de specialitate.

20. Protecția mediului

Ambalajul, aparatul și accesoriile sunt realizate din materiale reciclabile și se vor evacua la deșeuri în mod corespunzător.

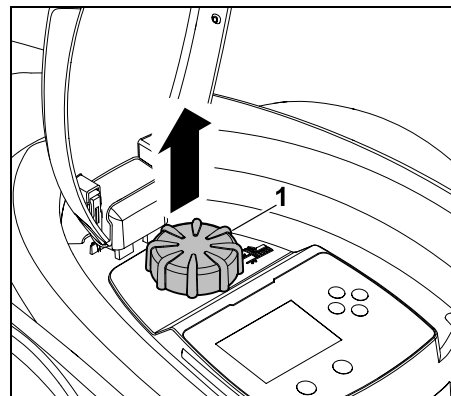
Evacuarea separată și corectă la deșeuri a resturilor de materiale stimulează reutilizarea în fabricație a materialelor de valoare. Din acest motiv, după trecerea perioadei normale de utilizare, aparatul trebuie predat la un centru de colectare a materialelor de valoare. La evacuarea la deșeuri, aveți în vedere indicațiile cuprinse în paragraful „Evacuarea la deșeuri”. (⇒ 6.11)



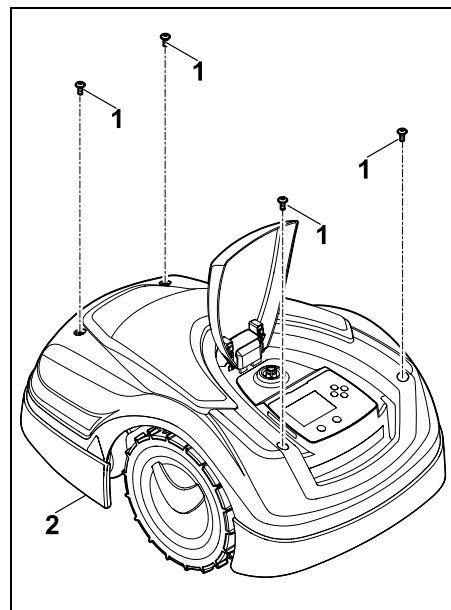
Evacuați întotdeauna la deșeuri în mod reglementar produsele devenite inutilizabile, cum sunt acumulatorii. Respectați reglementările locale.



Nu aruncați acumulatorii litiu-ion la gunoiul menajer, ci predați-i la distribuitorul autorizat sau la un centru de colectare a materialelor speciale.



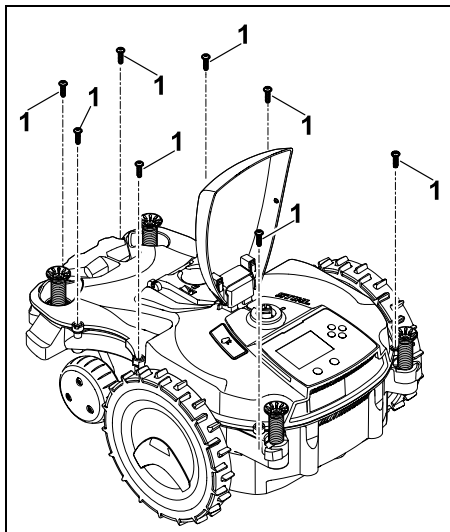
Se scoate butonul rotativ (1) în sus.



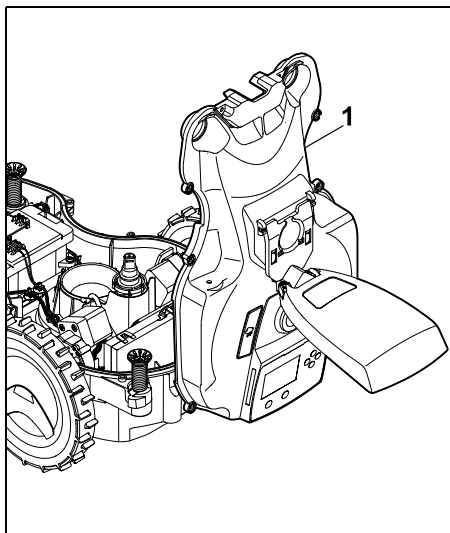
Se deșurubează și se scot șuruburile (1) de pe capacul (2). Se scoate în sus capacul (2).

20.1 Demontarea acumulatorului

- Se activează blocajul aparatului. (⇒ 5.2)
- Se deschide clapeta. (⇒ 15.2)



Se deșurubează și se scot șuruburile (1).



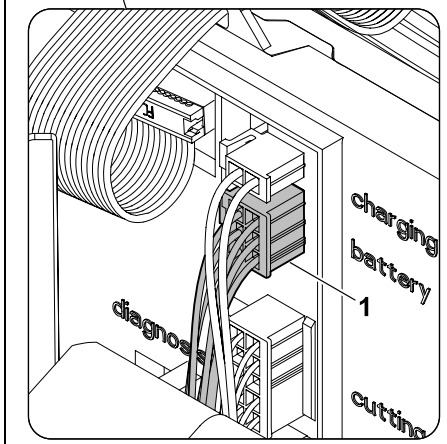
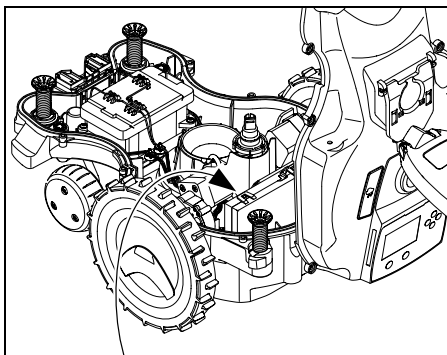
Se rabate spre spate partea superioară (1) a carcasei.



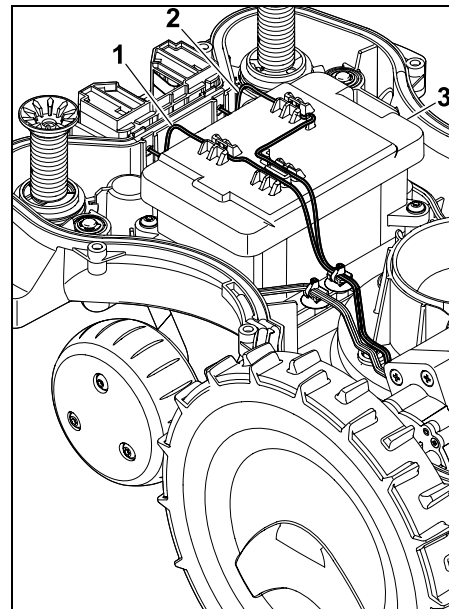
Pericol de accidentare!

Nu se permite secționarea cablurilor de la acumulatori. Pericol de scurtcircuit!

Cablurile se deconectează și se scot întotdeauna împreună cu acumulatorul.



Se scoate conectorul de cabluri (1) (battery).



Se scoate cablul (1) și cablul (2) din ghidajele de cablu, apoi se scoate acumulatorul (3).



Pericol de accidentare!

Se va evita deteriorarea acumulatorului.

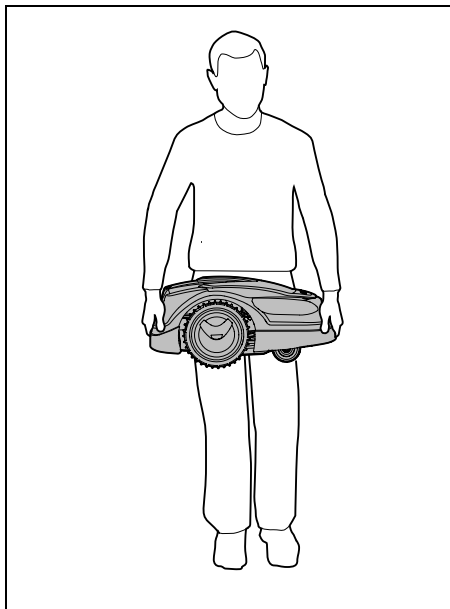
21. Transportul



Pericol de accidentare!

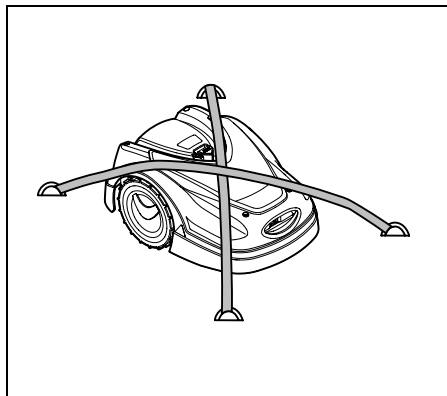
Înainte de transportul se va citi atent capitolul „Pentru siguranța dumneavoastră” (⇒ 6.), în special subcapitolul „Transportul aparatului” (⇒ 6.5) și se vor respecta instrucțiunile de siguranță – se activează întotdeauna blocajul aparatului. (⇒ 5.2)

21.1 Ridicarea sau deplasarea aparatului



Se ridică robotul de mânerul de purtare din față (1) și de cel din spate (2), după care se transportă. La această operație trebuie avut grijă ca, în permanență, cuțitul să fie plasat în partea opusă corpului și să aibă o distanță suficientă față de corp, în special față de picioare.

21.2 Ancorarea aparatului



Se asigură mașina de tuns iarba pe suprafața de încărcare. În acest scop, aparatul se fixează ca în figură, folosind mijloace de fixare adecvate (chingi, cabluri).

Componentele aparatului care se transportă împreună cu acesta (de exemplu, postul de andocare, piesele mici), se asigură, de asemenea, contra alunecării.

22. Declarația de conformitate UE

22.1 Robot de tuns iarba (RMI), electric, acționat de acumulator cu post de andocare (ADO)

Fabricat de:

STIHL Tirol GmbH
Hans Peter Stihl-Straße 5
Langkampfen, 6336.
Austria

ANDREAS STIHL AG & Co. KG declară pe proprie răspundere, că

Tipul constructiv: Mașină de tuns iarba, automată și acționată de acumulator

Marca de fabricație: STIHL

Tip: RMI 422.1
RMI 422.1 P
RMI 422.1 PC

Număr de identificare de serie: 6301

Tipul constructiv: Post de andocare

Marca de fabricație: STIHL

Tip: ADO 401.1
Firmware V 1.02 - 1.07

Număr de identificare de serie: 6301

respectă dispozițiile relevante ale Directivelor 2006/42/EC, 2011/65/EU, 2006/66/EC, 2014/53/EU și au fost proiectate și produse în conformitate cu versiunile valabile la data fabricației ale următoarelor norme:
EN 50636-2-107, EN 60335-1 Ed 5, EN 55014-1, EN 55014-2, EN 61000-3-2, EN 61000-3-3

ETSI EN 301 489-1 V 2.2.0 (2017-03)
ETSI EN 301 489-3 V 2.2.1 (2017-03)
ETSI EN 303 447 V 1.1.1 (2017-09)
suplimentar pentru RMI 422.1 PC:

ETSI EN 301 489-52 V 1.1.0 (2016-11)
ETSI EN 301 511 V 12.5.1 (2018-02)
ETSI EN 303 413 V 1.1.1 (2017-12)

Organismul notificat TÜV Rheinland LGA Products GmbH, Nr. 0197 a efectuat verificarea conformității prevăzută în modulul B, anexa III, din Directiva 2014/53/EU și a emis următorul Certificat CE de examinare de tip:
RT 60146397 0001

Păstrarea documentației tehnice:
Andreas STIHL AG & Co. KG
Certificarea produsului

Anul de fabricație și numărul de serie (Nr. serie) sunt indicate pe aparat.

Waiblingen, 02.01.2020

ANDREAS STIHL AG & Co. KG

pentru



Dr. Jürgen Hoffmann, Șef serviciu date,
prevederi și autorizare produse

23. Specificații tehnice

RMI 422.1, RMI 422.1 P, RMI 422.1 PC:

Număr de identificare serie	6301
Sistem de cosire	Mecanism de cosire cu răspândire
Dispozitiv de tăiere	Suport cuțit
Lățime de tăiere	20 cm

RMI 422.1, RMI 422.1 P, RMI 422.1 PC:

Turație dispozitiv de tăiere	4450 rot/min
Tip acumulator	Litiu-ion
Tensiune acumulator U_{CC}	18,5 V
Înălțime de tăiere	20 - 60 mm
Clasă de protecție	III
Grad de protecție	IPX4
Conform directivei 2006/42/EC și standardului EN 50636-2-107:	
Nivel de putere acustică măsurat L_{WA}	60 dB(A)
Incertitudine K_{WA}	2 dB(A)
$L_{WA} + K_{WA}$	62 dB(A)
Nivel de presiune acustică L_{pA}	52 dB(A)
Incertitudine K_{pA}	2 dB(A)
Lungime	60 cm
Lățime	43 cm
Înălțime	27 cm

RMI 422.1:

Putere	60 W
Denumire acumulator	AAI 50
Energie acumulator	42 Wh
Capacitate acumulator	1,9 Ah
Greutate	9 kg

RMI 422.1 P:

Putere	60 W
Denumire acumulator	AAI 100
Energie acumulator	83 Wh
Capacitate acumulator	3,8 Ah

RMI 422.1 P:

Greutate	10 kg
----------	-------

RMI 422.1 PC:

Putere	60 W
Denumire acumulator	AAI 100
Energie acumulator	83 Wh
Capacitate acumulator	3,8 Ah
Greutate	10 kg

Telefonie mobilă:

Benzi de frecvență acceptate:	E-GSM-900 și DCS-1800
-------------------------------	-----------------------

Putere maximă radiată:

E-GSM-900:	880 - 915 MHz: 33,0 dBm
DCS-1800:	1710 - 1785 MHz: 30,0 dBm

Post de andocare ADO 401.1:

Tensiune U_{CC}	27 V
Clasă de protecție	III
Grad de protecție	IPX4
Greutate	3 kg

Fir de delimitare și buclă de detecție:

Domeniul de frecvență:	1,0 kHz - 90 kHz
Intensitate maximă a câmpului	< 72 μ A/m

Alimentator de rețea:

	OWA-60E-27 2,23 A
Tensiune de rețea U_{CA}	100-240 V
Frecvență	50/60 Hz

Alimentator de rețea:

Tensiune continuă	
U _{CC}	27 V
Clasă de protecție	II
Grad de protecție	IP67

Transportul acumulatorilor STIHL:

Acumulatorii STIHL îndeplinesc condițiile din manualul UN ST/SG/AC.10/11/Rev.5 partea III, subcapitolul 38.3.

Utilizatorul poate transporta pe cale rutieră acești acumulatori STIHL la locul de utilizare a aparatului, fără restricții suplimentare.

În cazul transportului aerian sau maritim, se vor respecta prevederile naționale specifice.

Pentru alte indicații privind transportul, a se vedea <http://www.stihl.com/safety-data-sheets>

REACH:

REACH este o ordonanță CE pentru înregistrarea, clasificarea și autorizarea substanțelor chimice. Pentru informații privind îndeplinirea ordonanței REACH (CE) nr. 1907/2006, a se vedea www.stihl.com/reach

24. Mesaje

Mesajele informează asupra erorilor, defectelor și recomandărilor active. Ele sunt afișate într-o fereastră de dialog și, după apăsarea tastei OK, pot fi apelate în meniul „Mai mult - Informații - Mesaje”. (⇒ 11.17)

Recomandările și mesajele active apar și în indicatorul de stare. (⇒ 11.2)

În detaliile mesajului pot fi apelate codul mesajului, momentul apariției, prioritatea și frecvența de apariție.

- **Recomandările** au prioritatea „Redusă” sau „Info”; ele apar în indicatorul de stare alternativ cu textul „iMOW® pregătit de lucru”. Robotul de tuns iarba poate fi pus în continuare în funcțiune, regimul automat funcționează în continuare. 
- **Defecțiunile** au prioritatea „Medie” și necesită o acțiune a utilizatorului. 
Robotul de tuns iarba poate fi pus în continuare în funcțiune, regimul automat funcționează în continuare.
- La **defecte** cu prioritatea „Mare”, pe afișaj apare textul „Contactați distrib. autorizat”. 
Robotul de tuns iarba poate fi repus în funcțiune numai după remedierea defecțiunii de către distribuitorul autorizat STIHL.

 Dacă, în pofida remediei propus, un mesaj rămâne activ, se va apela la distribuitorul autorizat STIHL.

Defectele care pot fi remediate numai de un distribuitor autorizat STIHL nu sunt listate în cele ce urmează. Dacă apare un astfel de defect, se va transmite distribuitorului autorizat codul de eroare din 4 cifre și textul de eroare.



RMI 422 PC:

Mesajele care afectează regimul normal se transmit și către aplicație. (⇒ 10.)

După expedierea mesajului, robotul de tuns iarba trece în Standby și dezactivează traficul pe telefonie mobilă pentru a proteja acumulatorul.

Mesaj:

0001 – date actualizate

Pentru deblocare se apasă OK

Cauză posibilă:

- S-a efectuat actualizarea softului din aparat
- Pierdere de tensiune
- Eroare de software, respectiv de hardware

Remediu:

- După apăsarea tastei OK robotul funcționează cu setările anterioare – se verifică și se corectează setările (data, ora, planul de cosire)

Mesaj:

0100 – Descărcare acumulat.

Încărcați acumulatorul

Cauză posibilă:

- Tensiunea acumulatorului este prea mică

Remediu:

- Se aduce robotul la postul de andocare pentru a încărca acumulatorul (⇒ 15.7)

Mesaj:

0180 – Temperatură prea redusă
placă principală

Cauză posibilă:

- Temperatura din interiorul robotului este prea mică

Remediu:

- Se lasă robotul de tuns iarba să se încălzească
-

Mesaj:

0181 – Temperatură ridicată
placă principală

Cauză posibilă:

- Temperatura din interiorul robotului este prea mare

Remediu:

- Se lasă să se răcească robotul de tuns iarba
-

Mesaj:

0183 – Temperatură prea ridicată
Placă comandă încărcare

Cauză posibilă:

- Temperatura din interiorul robotului este prea mare

Remediu:

- Se lasă să se răcească robotul de tuns iarba
-

Mesaj:

0185 – Temperatură prea ridicată
placă comandă deplasare

Cauză posibilă:

- Temperatura din interiorul robotului de tuns iarba este prea mare

Remediu:

- Se lasă să se răcească robotul de tuns iarba
-

Mesaj:

0186 – Temperatură redusă
acumulator

Cauză posibilă:

- Temperatură acumulatorului prea redusă

Remediu:

- Se lasă robotul de tuns iarba să se încălzească
-

Mesaj:

0187 – Temperatură ridicată
acumulator

Cauză posibilă:

- Temperatură acumulatorului prea ridicată

Remediu:

- Se lasă să se răcească robotul de tuns iarba
-

Mesaj:

0302 – Defect motor de acțion.
Domeniu de temperatură depășit

Cauză posibilă:

- Temperatura din motorul de acționare stângă este prea mare

Remediu:

- Se lasă să se răcească robotul de tuns iarba
-

Mesaj:

0305 – Defect motor acțion.
Roata stângă blocată

Cauză posibilă:

- Suprasarcină la roata stângă de acționare

Remediu:

- Se curăță robotul de tuns iarba (⇒ 16.2)
 - Se îndepărtează denivelările (găuri, adâncituri) din suprafața de cosit
-

Mesaj:

0402 – Defect motor acțion.
Domeniu de temperatură depășit

Cauză posibilă:

- Temperatura din motorul de acționare dreapta este prea mare

Remediu:

- Se lasă să se răcească robotul de tuns iarba
-

Mesaj:

0405 – Defect motor acțion.
Rota dreaptă blocată

Cauză posibilă:

- Suprasarcină la roata de acționare dreaptă

Remediu:

- Se curăță robotul de tuns iarba (⇒ 16.2)
- Se îndepărtează denivelările (găuri, adâncituri) din suprafața de cosit

Mesaj:

0502 – Eroare motor tundere
Domeniu de temperatură depășit

Cauză posibilă:

- Temperatura din motorul de tundere este prea mare

Remediu:

- Se lasă să se răcească robotul de tuns iarba

Mesaj:

0505 – Defect motor tundere
Suprasarcină la motorul de tundere

Cauză posibilă:

- Murdărie între discul de antrenare și carcasa mecanismului de tundere
- Motorul de tundere nu poate fi pornit
- Suprasarcină la motorul de tundere

Remediu:

- Se curăță mecanismul de cosire și cuțitul (⇒ 16.2)
Se curăță discul de antrenare (⇒ 16.6)
- Se reglează o înălțime mai mare de tăiere (⇒ 9.5)
- Se îndepărtează denivelările (găuri, adâncituri) din suprafața de cosit

Mesaj:

0701 – Temperatură acumulator
Depășire domeniu temperatură

Cauză posibilă:

- Temperatura din acumulator este prea mică, respectiv prea mare

Remediu:

- Se așteaptă să se încălzească, respectiv să se răcească robotul de tuns iarba – se va respecta domeniul admis de temperatură al acumulatorului (⇒ 6.4)

Mesaj:

0703 – Descărcare acumulator
Tensiune acumulator prea redusă

Cauză posibilă:

- Tensiunea acumulatorului este prea mică

Remediu:

- Se aduce robotul la postul de andocare pentru a încărca acumulatorul (⇒ 15.7)

Mesaj:

0704 – Descărcare acumulator
Tensiune acumulator prea redusă

Cauză posibilă:

- Tensiunea acumulatorului este prea mică

Remediu:

- Se aduce robotul la postul de andocare pentru a încărca acumulatorul (⇒ 15.7)

Mesaj:

1000 – Răsturnare
Înclinația admisă depășită

Cauză posibilă:

- Senzorul de înclinare a detectat o răsturnare

Remediu:

- Se așază robotul pe roți, se verifică lipsa deteriorărilor și se confirmă mesajul cu OK

Mesaj:

1010 – iMOW® ridicat
Pentru deblocare apăsați OK

Cauză posibilă:

- Robotul de tuns iarba a fost ridicat de capotă

Remediu:

- Se verifică mobilitatea capotei și se confirmă mesajul cu OK

Mesaj:

1030 – Defect capotă
Se controlează capota
Apoi se apasă OK

Cauză posibilă:

- Nicio capotă detectată

Remediu:

- Se controlează capota (mobilitatea, fixarea bună) și se confirmă mesajul cu OK

Mesaj:

1105 – Clapetă deschisă
Operație anulată

Cauză posibilă:

- Clapetă deschisă în timpul regimului automat

- Clapetă deschisă în timpul parcurgerii automate a marginii

Remediu:

- Se închide clapeta (⇒ 15.2)

Mesaj:

1120 – Capotă blocată
Se controlează capota
Apoi se apasă OK

Cauză posibilă:

- S-a detectat o coliziune permanentă

Remediu:

- Se eliberează robotul de tuns iarba; dacă este necesar, se înlătură obstacolul, respectiv se modifică traseul firului de delimitare – apoi se confirmă mesajul cu OK
- Se verifică mobilitatea capotei și se confirmă mesajul cu OK

Mesaj:

1125 – Îndepărtați obstacolul
Verificați așezarea firului

Cauză posibilă:

- Firul de delimitare amplasat imprecis

Remediu:

- Se verifică amplasarea firului de delimitare; se controlează distanțele cu iMOW® Ruler (⇒ 12.5)

Mesaj:

1130 – Blocat
Eliberați iMOW®
Apoi apăsați OK

Cauză posibilă:

- Robotul de tuns iarba este înțepenit

- Roțile de acționare se rotesc

Remediu:

- Se eliberează robotul de tuns iarba, se înlătură denivelările din suprafața de tundere respectiv se modifică traseul firului de delimitare – apoi se confirmă mesajul cu OK
- Se curăță roțile de acționare; dacă este necesar, se împiedică funcționarea pe ploaie – apoi se confirmă mesajul cu OK (⇒ 11.10)

Mesaj:

1135 – Plasare
iMOW® în afara suprafeței de cosit

Cauză posibilă:

- Robotul de tuns iarba este în afara suprafeței de cosit

Remediu:

- Se aduce robotul de tuns iarba în suprafața de cosit

Mesaj:

1140 – Prea abrupt
Se verifică amplasarea firului

Cauză posibilă:

- RMI 422:
Senzorul de înclinație a detectat o înclinație a pantei mai mare de 35%
- RMI 422 P:
Senzorul de înclinație a detectat o înclinație a pantei mai mare de 40%

Remediu:

- RMI 422:
Se modifică traseul firului de delimitare; suprafețele de gazon cu o înclinație a pantei mai mare de 35% se exclud din zona de delimitare

- RMI 422 P:

Se modifică traseul firului de delimitare; suprafețele de gazon cu o înclinație a pantei mai mare de 40% se exclud din zona de delimitare

Mesaj:

1170 – Lipsă semnal
Porniți postul de andocare

Cauză posibilă:

- Postul de andocare este oprit.
- Semnalul de fir nu se mai recepționează în timpul funcționării
- Robotul de tuns iarba este în afara suprafeței de cosit
- Postul de andocare, respectiv componente electronice au fost înlocuite

Remediu:

- Porniți postul de andocare și dați comanda de cosire.
- Se verifică alimentarea electrică a postului de andocare
- Se verifică LED-ul de la postul de andocare – LED-ul roșu trebuie să fie aprins permanent în timpul funcționării (⇒ 13.1)
- Se aduce robotul de tuns iarba în suprafața de cosit
- Se cuplează robotul de tuns iarba cu postul de andocare (⇒ 9.11)

Mesaj:

1180 – Andocare iMOW®
Andocare automată
imposibilă

Cauză posibilă:

- Postul de andocare nu a fost găsit

- S-a instalat greșit un început, respectiv un sfârșit de drum.

Remediu:

- Se verifică LED-ul de la postul de andocare; dacă este necesar, se pornește postul de andocare (⇒ 13.1)
- Se verifică andocarea (⇒ 15.6)
- Se verifică intrarea și ieșirea în formă de pâlnie dintr-un drum (⇒ 12.11)

Mesaj:

1190 – Eroare de andocare
Post de andocare ocupat

Cauză posibilă:

- Postul de andocare este ocupat de un al doilea robot

Remediu:

- Se andochează robotul de tuns iarba când postul de andocare devine din nou liber

Mesaj:

1200 – Defect motor tundere
Pornire motor tundere de 5 ori nereușită

Cauză posibilă:

- Murdărie între discul de antrenare și carcasa mecanismului de tundere
- Motorul de tundere nu poate fi pornit
- Suprasarcină la motorul de tundere

Remediu:

- Se curăță mecanismul de cosire și cuțitul (⇒ 16.2)
- Se curăță discul de antrenare (⇒ 16.6)
- Se reglează o înălțime mai mare de tăiere (⇒ 9.5)
- Se îndepărtează denivelările (găuri, adâncituri) din suprafața de cosit

Mesaj:

1210 – Defect motor de acțion.
Roată blocată

Cauză posibilă:

- Suprasarcină la o roată de acționare

Remediu:

- Se curăță robotul de tuns iarba (⇒ 16.2)
- Se îndepărtează denivelările (găuri, adâncituri) din suprafața de cosit

Mesaj:

1220 – Ploaie detectată
Tundere întreruptă

Cauză posibilă:

- Operația de tundere s-a întrerupt, respectiv nu a început din cauza ploii

Remediu:

- Nu este necesară nicio acțiune; dacă este necesar, se setează senzorul de ploaie (⇒ 11.11)

Mesaj:

1230 – Eroare andocare
Andocare iMOW®

Cauză posibilă:

- Postul de andocare s-a găsit dar andocarea automată nu este posibilă

Remediu:

- Se verifică andocarea; dacă este necesar, robotul se andochează manual (⇒ 15.6)
- Se verifică firul de delimitare – se va avea în vedere traseul corect din zona postului de andocare (⇒ 9.9)

Mesaj:

2000 – Problemă cu semnalul
Andocare iMOW®

Cauză posibilă:

- Semnal fir eronat; necesar un acord fin

Remediu:

- Se aduce robotul la postul de andocare – apoi se apasă OK

Mesaj:

2020 – Recomandare
Service anual prin distribuitor

Cauză posibilă:

- Se recomandă o operație de service la aparat

Măsurile de remediere:

- Se apelează la distribuitorul autorizat STIHL pentru operațiile anuale de service

Mesaj:

2030 – Acumulator
Durata de viață admisă atinsă

Cauză posibilă:

- Este necesară înlocuirea acumulatorului

Măsurile de remediere:

- Se apelează la distribuitorul autorizat STIHL pentru înlocuirea acumulatorului

Mesaj:

2031 – Eroare de încărcare
Se controlează contactele de încărcare

Cauză posibilă:

- Procesul de încărcare nu poate fi pornit

Remediu:

- Se controlează contactele de încărcare la postul de andocare și la robotul de tuns iarba și, dacă este necesar, se curăță; apoi se confirmă mesajul cu OK

Mesaj:

2032 – Temper. acumulator
Depășire domeniu temperatură

Cauză posibilă:

- Temperatura din acumulator este prea mică, respectiv prea mare, în timpul procesului de încărcare

Remediu:

- Se așteaptă să se încălzească, respectiv să se răcească robotul de tuns iarba – se va respecta domeniul admis de temperatură al acumulatorului

Mesaj:

2040 – Temperatură acumulator
Depășire domeniu temperatură

Cauză posibilă:

- Temperatura din acumulator este prea mică, respectiv prea mare la pornirea în regim de tundere

Remediu:

- Se așteaptă să se încălzească, respectiv să se răcească robotul de tuns iarba – se va respecta domeniul admis de temperatură al acumulatorului (⇒ 6.4)

Mesaj:

2050 – Adaptarea tundere
Prelungire timpii activi

Cauză posibilă:

- Timpii activi au fost scurtați/șterși, respectiv durata de cosire s-a prelungit – timpii activi memorați nu sunt suficienți pentru operațiile de tundere necesare

Remediu:

- Se prelungesc timpii activi, (⇒ 11.7) respectiv se reduce durata de cosire (⇒ 11.7)

Mesaj:

2060 – Tunderea terminată
Pentru deblocare apăsați OK

Cauză posibilă:

- Tunderea în suprafața auxiliară terminată cu succes

Remediu:

- Se aduce robotul de tuns iarba în suprafața de cosit și se andochează pentru încărcarea acumulatorului (⇒ 15.6)

Mesaj:

2070 – Semnal GPS
Lipsă recepție la margine

Cauză posibilă:

- Toată marginea suprafeței de cosit se află într-o zonă de tăcere radio

Măsuri de remediere:

- Se repetă parcurgerea marginii (⇒ 11.13)
- Se contactează distribuitorul autorizat STIHL pentru o diagnoza detaliată

Mesaj:

2071 – Semnal GPS
Lipsă recepție la punctul de start 1

Cauză posibilă:

- Punctul de start 1 este într-o zonă ecranată

Remediu:

- Se modifică poziția punctului de start 1 (⇒ 11.14)

Mesaj:

2072 – Semnal GPS
Lipsă recepție la punctul de start 2

Cauză posibilă:

- Punctul de start 2 este într-o zonă ecranată

Remediu:

- Se modifică poziția punctului de start 2 (⇒ 11.14)

Mesaj:

2073 – Semnal GPS
Lipsă recepție la punctul de start 3

Cauză posibilă:

- Punctul de start 3 este într-o zonă ecranată

Remediu:

- Se modifică poziția punctului de start 3 (⇒ 11.14)

Mesaj:

2074 – Semnal GPS

Lipsă recepție la punctul de start 4

Cauză posibilă:

- Punctul de start 4 este într-o zonă ecranată

Remediu:

- Se modifică poziția punctului de start 4 (⇒ 11.14)
-

Mesaj:

2075 – Semnal GPS

Lipsă recepție în zona dorită

Cauză posibilă:

- Zona dorită este ecranată

Remediu:

- Se redefiniște zona dorită (⇒ 10.)
-

Mesaj:

2076 – Semnal GPS

Zona dorită nu a fost găsită

Cauză posibilă:

- Zona dorită nu s-a putut găsi la deplasarea pe margine

Remediu:

- Se redefiniște zona dorită. Se va avea în vedere ca zona dorită și firul de delimitare să se intersecteze (⇒ 10.)
-

Mesaj:

2077 – Zona dorită

Zona dorită în afara zonei de domiciliu

Cauză posibilă:

- Zona dorită se află în afara zonei de domiciliu memorată

Remediu:

- Se redefiniște zona dorită (⇒ 10.)
-

Mesaj:

2090 – Modul radio

Contactați distrib. autorizat

Cauză posibilă:

- Comunicația cu modulul radio perturbată

Măsuri de remediere:

- Nu este necesară nicio acțiune; dacă este necesar, Firmware se actualizează automat
 - Dacă problema persistă, se contactează distribuitorul autorizat STIHL
-

Mesaj:

2100 – Protecție GPS

Părăsire domeniu de acasă

Aparat blocat

Cauză posibilă:

- Robotul de tuns iarba a fost îndepărtat din zona de acasă

Remediu:

- Se readuce robotul de tuns iarba în zona de acasă și se introduce codul PIN (⇒ 5.9)
-

Mesaj:

2110 – Protecție GPS

Loc nou de amplasare

Necesită reinstalarea

Cauză posibilă:

- Robotul de tuns iarba a fost pus în funcțiune pe o altă suprafață de tundere. Semnalul firului celui de al doilea post de andocare este deja memorat.

Remediu:

- Se efectuează reinstalarea (⇒ 11.13)
-

Mesaj:

2400 – iMOW® a fost resetat cu succes la setările din fabrică

Cauză posibilă:

- Robotul de tuns iarba a fost resetat la setările din fabrică

Remediu:

- Se confirmă mesajul cu OK
-

Mesaj:

4000 – Eroare de tensiune

Tensiune acumulator peste sau sub limită

Cauză posibilă:

- Tensiune la acumulator peste sau sub limită

Remediu:

- Nu este necesară nicio acțiune; dacă este necesar, Firmware se actualizează automat
 - Dacă problema persistă, se contactează distribuitorul autorizat STIHL
-

Mesaj:

4001 – Defect acumulator

Depășire domeniul de temperatură

Cauză posibilă:

- Temperatura din acumulator, respectiv din interiorul aparatului este prea mică, respectiv prea mare

Remediu:

- Se așteaptă să se încălzească, respectiv să se răcească robotul de tuns iarba – se va respecta domeniul admis de temperatură al acumulatorului (⇒ 6.4)
-

Mesaj:

4002 – Răsturnare
a se vedea mesajul 1000

Mesaj:

4003 – Capotă ridicată
Se controlează capota
Apoi se apasă OK

Cauză posibilă:

- Capota a fost ridicată.

Remediu:

- Se controlează capota și se confirmă mesajul cu OK.
-

Mesaj:

4004 – Roată înfrânată prea mult timp
Pentru deblocare apăsați OK

Cauză posibilă:

- Eroare în derularea programului
- Amplasare incorectă a firului
- Obstacole în calea firului de delimitare

Remediu:

- Se confirmă mesajul cu OK
 - Se verifică amplasarea firului, cu ajutorul iMOW® Ruler, în special în zonele de la colțuri. (⇒ 12.5)
 - Se înlătură obstacolele
-

Mesaj:

4005 – Cuțit înfrânat prea mult timp
Pentru deblocare apăsați OK

Cauză posibilă:

- Eroare în derularea programului
- Întrerupere semnal (de ex. din cauza unei căderi de tensiune) în timpul regimului automat de tundere

Remediu:

- Se confirmă mesajul cu OK

- Se verifică alimentarea electrică a postului de andocare – LED-ul roșu trebuie să fie aprins permanent în timpul funcționării, apoi se apasă tasta OK (⇒ 13.1)
-

Mesaj:

4006 – Operație Încărcare întreruptă
Pentru deblocare apăsați OK

Cauză posibilă:

- Eroare în derularea programului
- Întrerupere alimentare electrică în timpul operației de încărcare
- Se robotul a ieșit din postul de andocare

Remediu:

- Se confirmă mesajul cu OK
 - Se verifică alimentarea electrică a postului de andocare. Dacă robotul de tuns iarba este andocat, LED-ul de lucru de pe postul de andocare trebuie să clipească lent. (⇒ 13.1)
 - Se verifică poziția corectă a postului de andocare (⇒ 9.1)
-

Mesaj:

4008 – Contact unitate de comandă defect
Pentru deblocare apăsați OK

Cauză posibilă:

- Consola de comandă introdusă incorect

Remediu:

- Se introduce consola de comandă
- Se confirmă mesajul cu OK

Mesaj:

4009 – Pentru deblocare
apăsați OK

Cauză posibilă:

- Capotă deplasată

Remediu:

- Se verifică poziția capotei.
 - Se verifică mobilitatea capotei și eventual se curăță suportii capotei
 - Se confirmă mesajul cu OK
-

Mesaj:

4016 – Abatere senzor tastă STOP
Pentru deblocare apăsați OK

Cauză posibilă:

- Eroare în derularea programului

Remediu:

- Se confirmă mesajul cu OK
-

Mesaj:

4027 – Tasta STOP acționată
Pentru deblocare apăsați OK

Cauză posibilă:

- Tasta STOP a fost acționată

Remediu:

- Se confirmă mesajul cu OK

25. Identificarea cauzelor defecțiunilor

Asistență și ajutor pentru aplicație

Asistență și ajutor se pot obține de la un distribuitor autorizat STIHL.

Posibilitățile de contact și alte informații se pot găsi la <https://support.stihl.com/> sau <https://www.stihl.com/>.

- ✖ apelați eventual la un distribuitor autorizat; STIHL recomandă distribuitorii autorizați STIHL.

Defecțiuni:

Robotul de tuns iarba lucrează la o oră eronată

Cauză posibilă:

- Ora și data sunt setate greșit
- Timpii activi sunt setați greșit
- Aparatul a fost pus în funcțiune de persoane neautorizate

Remediu:

- Se setează ora și data (⇒ 11.10)
- Se setează timpii activi (⇒ 11.7)
- Se setează treapta de siguranță „Medie” sau „Mare” (⇒ 11.15)

Defecțiuni:

Robotul de tuns iarba nu lucrează pe perioada unui timp activ

Cauză posibilă:

- Acumulatorul se încarcă
- Sistemul automat este oprit
- Timpul activ este dezactivat
- Ploaie detectată
- Dacă este activat planul de tundere tip „Dinamic”: S-a atins durata săptămânală de cosire; nu mai este necesară altă operație de tundere în această săptămână
- Un mesaj este activ
- Clapeta este deschisă sau nu există
- Postul de andocare nu este conectat la rețeaua electrică
- Domeniul de temperatură admis este depășit
- Întrerupere a alimentării electrice

Remediu:

- Se lasă acumulatorul să termine încărcarea (⇒ 15.7)

- Se activează sistemul automat (⇒ 11.7)
- Se deblochează timpul activ (⇒ 11.7)
- Setarea senzorului de ploaie (⇒ 11.11)
- Nu este necesară altă acțiune; fazele de tundere se repartizează automat în planul de tundere tip „Dinamic” pe durata unei săptămâni – dacă este necesar, se pornește operația de tundere cu comanda „Start” (⇒ 11.5)
- Se remediază defecțiunea afișată și se confirmă mesajul cu OK (⇒ 24.)
- Se închide clapeta (⇒ 15.2)
- Se verifică alimentarea electrică a postului de andocare (⇒ 9.3)
- Se așteaptă să se încălzească, respectiv să se răcească robotul de tuns iarba – domeniul normal de temperatură pentru funcționarea robotului de tuns iarba: +5°C până la +40°C. Distribuitorul poate pune la dispoziție informații detaliate. ✖
- Se verifică alimentarea electrică. Dacă, după o verificare periodică, robotul de tuns iarba recunoaște din nou un semnal de fir, el își reia operația de tundere întreruptă. Din acest motiv, pot trece mai multe minute până ce regimul de tundere este reluat automat după întreruperea alimentării electrice. Distanțele dintre verificările individuale periodice devin cu atât mai mari cu cât întreruperea alimentării electrice durează mai mult.

Defecțiuni:

Robotul de tuns iarba nu funcționează după apelarea meniului „Start”

Cauză posibilă:

- Încărcarea acumulatorului este insuficientă
- Ploaie detectată
- Clapeta nu este închisă sau nu există
- Un mesaj este activ

- La postul de andocare s-a activat chemarea acasă

Remediu:

- Se încarcă acumulatorul (⇒ 15.7)
- Setarea senzorului de ploaie (⇒ 11.11)
- Se închide clapeta (⇒ 15.2)
- Se remediază defecțiunea afișată și se confirmă mesajul cu OK (⇒ 24.)
- Se termină chemarea acasă, respectiv se execută din nou comanda după andocare

Defecțiuni:

Robotul de tuns iarba nu funcționează și pe ecran nu este afișat nimic

Cauză posibilă:

- Aparatul este în Standby
- Acumulator defect

Remediu:

- Se apasă orice tastă pentru activarea robotului – apare ecranul de stare (⇒ 11.2)
- Se înlocuiește acumulatorul (✖)

Defecțiuni:

Robotul de tuns iarba este zgomotos și vibrează

Cauză posibilă:

- Cuțitul este deteriorat
- Mecanismul de cosire este foarte murdar

Remediu:

- Se înlocuiește cuțitul – se înlătură obstacolele de pe gazon (⇒ 16.4), (✖)
- Se curăță mecanismul de cosire (⇒ 16.2)

Defecțiune:

Rezultat defectuos al răspândirii, respectiv tunderii

Cauză posibilă:

- Înălțimea gazonului este prea mare în raport cu înălțimea de tundere
- Gazonul este foarte ud
- Cuțitul este tocit sau uzat
- Timpii activi sunt insuficienți, durata de cosire este prea scurtă
- Mărimea suprafeței de tundere este setată incorect
- Suprafața de cosit are un gazon foarte înalt
- Perioade lungi cu ploaie

Remediu:

- Se reglează înălțimea de tăiere (⇒ 9.5)
- Se setează senzorul de ploaie (⇒ 11.11)
Se decalează timpii activi (⇒ 11.7)
- Se înlocuiește cuțitul (⇒ 16.4), (✖)
- Se prelungesc, respectiv se completează timpii activi (⇒ 11.7)
Se prelungește durata de cosire (⇒ 11.7)
- Se creează un nou plan de tundere (⇒ 11.7)
- Pentru un rezultat curat al tunderii, robotul de tuns iarba are nevoie, în funcție de mărimea suprafeței de cosit, de până la 2 săptămâni
- Se permite tunderea pe timp de ploaie (⇒ 11.11)
Se prelungesc timpii activi (⇒ 11.7)

Defecțiune:

Textul afișajului este într-o limbă străină

Cauză posibilă:

- S-a modificat setarea limbii

Remediu:

- Se setează limba (⇒ 9.7)

Defecțiune:

În suprafața de cosit apar locuri maro (pământ)

Cauză posibilă:

- Durata de cosire este prea lungă în raport cu suprafața de cosit
- Firul de delimitare a fost amplasat cu raze prea strânse
- Mărimea suprafeței de tundere este setată incorect

Remediu:

- Se reduce durata de cosire (⇒ 11.7)
- Se corectează traseul firului de delimitare (⇒ 12.)
- Se creează un nou plan de tundere (⇒ 11.7)

Defecțiune:

Operațiile de tundere sunt semnificativ mai scurte ca în mod uzual

Cauză posibilă:

- Iarba este foarte înaltă sau foarte udă
- Aparatul (mecanismul de cosire, roțile de acționare) este foarte murdar
- Acumulatorul este la sfârșitul duratei sale de viață

Remediu:

- Se reglează înălțimea de tăiere (⇒ 9.5)
Se setează senzorul de ploaie (⇒ 11.11)
Se decalează timpii activi (⇒ 11.7)
- Se curăță aparatul (⇒ 16.2)
- Se înlocuiește acumulatorul – se va avea în vedere o recomandare corespunzătoare de pe afișaj (✖), (⇒ 24.)

Defecțiune:

Robotul de tuns iarba este andocat dar acumulatorul nu se încarcă

Cauză posibilă:

- Încărcarea acumulatorului nu este necesară
- Postul de andocare nu este conectat la rețeaua electrică
- Andocare defectuoasă
- Contactele de încărcare sunt corodate
- Aparatul este în Standby

Remediu:

- Nu este necesară nicio acțiune – încărcarea acumulatorului se face automat după ce tensiunea scade sub o anumită valoare.
- Se verifică alimentarea electrică a postului de andocare (⇒ 9.8)
- Se plasează robotul în suprafața de cosit și se trimite la postul de andocare (⇒ 11.6); cu această ocazie se verifică andocarea corectă – dacă este necesar, se corectează poziția postului de andocare (⇒ 9.1)
- Se înlocuiesc contactele de încărcare (✖)
- Se apasă oricare tastă pentru activarea robotului - apare ecranul de stare (⇒ 11.2)

Defecțiune:

Andocarea nu funcționează

Cauză posibilă:

- Denivelări în zona de intrare a postului de andocare
- Roți de acționare, respectiv placă de bază, murdare
- Firul de delimitare este amplasat greșit în zona postului de andocare

- Capetele firului de delimitare nu sunt scurtate

Remediu:

- Se înlătură denivelările din zona de intrare (⇒ 9.1)
- Se curăță roțile de antrenare și placa de bază a postului de andocare (⇒ 16.2)
- Se amplasează din nou firul de delimitare – se va avea în vedere traseul corect din zona postului de andocare (⇒ 9.9)
- Se scurtează firul de delimitare conform descrierii și se amplasează fără rezerve de fir – capetele ieșite în afară nu se înfășoară (⇒ 9.10)

Defecțiune:

Robotul de tuns iarba trece prin fața postului de andocare sau se andochează oblic

Cauză posibilă:

- Semnalul de fir este perturbat de influențe din mediul înconjurător
- Firul de delimitare este amplasat greșit în zona postului de andocare

Remediu:

- Se cuplează din nou robotul de tuns iarba cu postul de andocare – se va avea în vedere ca, la cuplare, robotul să stea drept în postul de andocare (⇒ 9.11)
- Se amplasează din nou firul de delimitare – se va avea în vedere traseul corect din zona postului de andocare (⇒ 9.9)
Se controlează conectarea corectă a capetelor firului de delimitare la postul de andocare (⇒ 9.10)

Defecțiune:

Robotul de tuns iarba a trecut peste firul de delimitare

Cauză posibilă:

- Firul de delimitare este amplasat greșit, distanțele nu corespund
- Suprafața de cosit are o pantă prea mare
- Câmpuri electromagnetice perturbatoare influențează robotul

Remediu:

- Se verifică amplasarea firului de delimitare (⇒ 11.13); se controlează distanțele cu iMOW® Ruler (⇒ 12.5)
- Se verifică amplasarea firului de delimitare, se blochează zonele cu pantă prea mare (⇒ 11.13)
- Se contactează distribuitorul autorizat STIHL (✂)

Defecțiune:

Robotul de tuns iarba se blochează frecvent

Cauză posibilă:

- Înălțimea de tăiere este prea mică
- Roțile de acționare sunt murdare
- Adâncituri, obstacole în suprafața de cosit

Remediu:

- Se mărește înălțimea de tăiere (⇒ 9.5)
- Se curăță roțile de acționare (⇒ 16.2)
- Se umplu găurile din suprafața de cosit, se instalează zone de blocare în jurul obstacolelor, cum ar fi rădăcini aparente, se înlătură obstacolele (⇒ 9.9)

Defecțiune:

Senzorul de ciocnire nu se activează când robotul de tuns iarba lovește un obstacol

Cauză posibilă:

- Obstacol de înălțime redusă (înălțime mai mică de 8 cm)
- Obstacolul nu este fixat rigid pe teren – de exemplu fructe căzute sau o minge de tenis

Remediu:

- Se înlătură obstacolul sau se exclude printr-o suprafață interzisă (⇒ 12.9)
- Se înlătură obstacolul

Defecțiune:

Urme de circulație la marginea suprafeței de cosit

Cauză posibilă:

- Tundere prea frecventă a marginii
- Durata de cosire prea lungă
- Puncte de pornire în uz
- Acumulatorul se încarcă foarte des spre sfârșitul duratei sale de viață
- Deplasarea decalată acasă (bandă margine) neactivată

Remediu:

- Se oprește tunderea marginii sau se reduce la o dată pe săptămână (⇒ 11.13)
- Se reduce durata de cosire
- În suprafețele de cosire adecvate, toate operațiile de tundere se pornesc de la postul de andocare (⇒ 11.14)
- Se înlocuiește acumulatorul – se va avea în vedere o recomandare corespunzătoare de pe afișaj (✂), (⇒ 24.)
- Se activează deplasare decalată acasă (bandă margine) (⇒ 11.13)

Defecțiuni:

Iarbă netunsă la marginea suprafeței de cosit

Cauză posibilă:

- Tunderea marginii dezactivată
- Firul de delimitare amplasat imprecis
- Iarba este în afara razei de acțiune a cuțitului

Remediu:

- Se tunde marginea o dată, respectiv de două ori pe săptămână (⇒ 11.13)
- Se verifică amplasarea firului de delimitare (⇒ 11.13); se controlează distanțele cu iMOW® Ruler (⇒ 12.5)
- Zonele netunse se prelucurează regulat cu un trimer adecvat de gazon

Defecțiuni:

Lipsă semnal fir

Cauză posibilă:

- Postul de andocare este oprit – LED-ul este stins
- Postul de andocare nu este conectat la rețeaua electrică – LED-ul este stins
- Firul de delimitare nu este conectat la postul de andocare – LED-ul roșu clipește (⇒ 13.1)
- Firul de delimitare este întrerupt – LED-ul roșu clipește (⇒ 13.1)
- Robotul de tuns iarba și postul de andocare nu sunt cuplate
- Defecțiune a sistemului electronic – LED-ul clipește în modul SOS (⇒ 13.1)

Remediu:

- Se pornește postul de andocare (⇒ 13.1)
- Se verifică alimentarea electrică a postului de andocare (⇒ 9.8)
- Se conectează firul de delimitare la postul de andocare (⇒ 9.10)

- Se caută ruperea de fir (⇒ 16.7), apoi se repară firul de delimitare cu conectoare de fir (⇒ 12.16)
- Se cuplează robotul de tuns iarba cu postul de andocare (⇒ 9.11)
- Se contactează distribuitorul autorizat (✖)

Defecțiuni:

LED-ul de la postul de andocare clipește în sistem SOS

Cauză posibilă:

- Lungimea firului de delimitare sub lungimea minimă impusă
- Defecțiune a sistemului electronic

Remediu:

- Se instalează AKM 100 (✖)
- Se contactează distribuitorul autorizat (✖)

Defecțiuni:

Robotul nu recepționează niciun semnal GPS

Cauză posibilă:

- Legătura la sateliți tocmai e în curs de realizare
- 3 sau mai puțini sateliți în raza de acțiune
- Aparatul este într-o zonă ecranată

Remediu:

- Nu este necesară altă acțiune, realizarea legăturii poate dura câteva minute
- Se ocolesc respectiv se înlătură obstacolele care ecranează (de ex. pomii, copertinele).

Defecțiuni:

Robotul de tuns iarba nu poate realiza nicio legătură de telefonie mobilă

Cauză posibilă:

- Zona de tundere se găsește într-o zonă de tăcere radio
- Modulul radio nu este activat

Măsuri de remediere:

- Se apelează la distribuitorul autorizat STIHL pentru verificarea modulului radio (✖)

Defecțiuni:

Robotul de tuns iarba nu poate fi accesat prin intermediul aplicației

Cauză posibilă:

- Modulul radio este inactiv
- Robotul de tuns iarba este în Standby
- Lipsă conexiune la internet
- Robotul de tuns iarba nu este alocat adresei de e-mail corecte

Remediu:

- Modulul radio se dezactivează în timpul cuplării, apoi se reactivează și robotul de tuns iarba poate fi din nou accesat
- Se activează robotul de tuns iarba printr-o apăsare de tastă, se setează modul de energie „Standard” (⇒ 11.10)
- Se conectează la internet aparatul pe care este instalată aplicația
- Se corectează adresa de e-mail (⇒ 10.)

26. Planul de întreținere

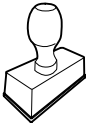
26.1 Confirmare de predare

Model: _____

Număr de serie:

--	--	--	--	--	--	--	--	--

Data: _ _ _ _ _ _ _ _



Următoarea operație de întreținere

Data: _ _ _ _ _ _ _ _

26.2 Confirmare de service



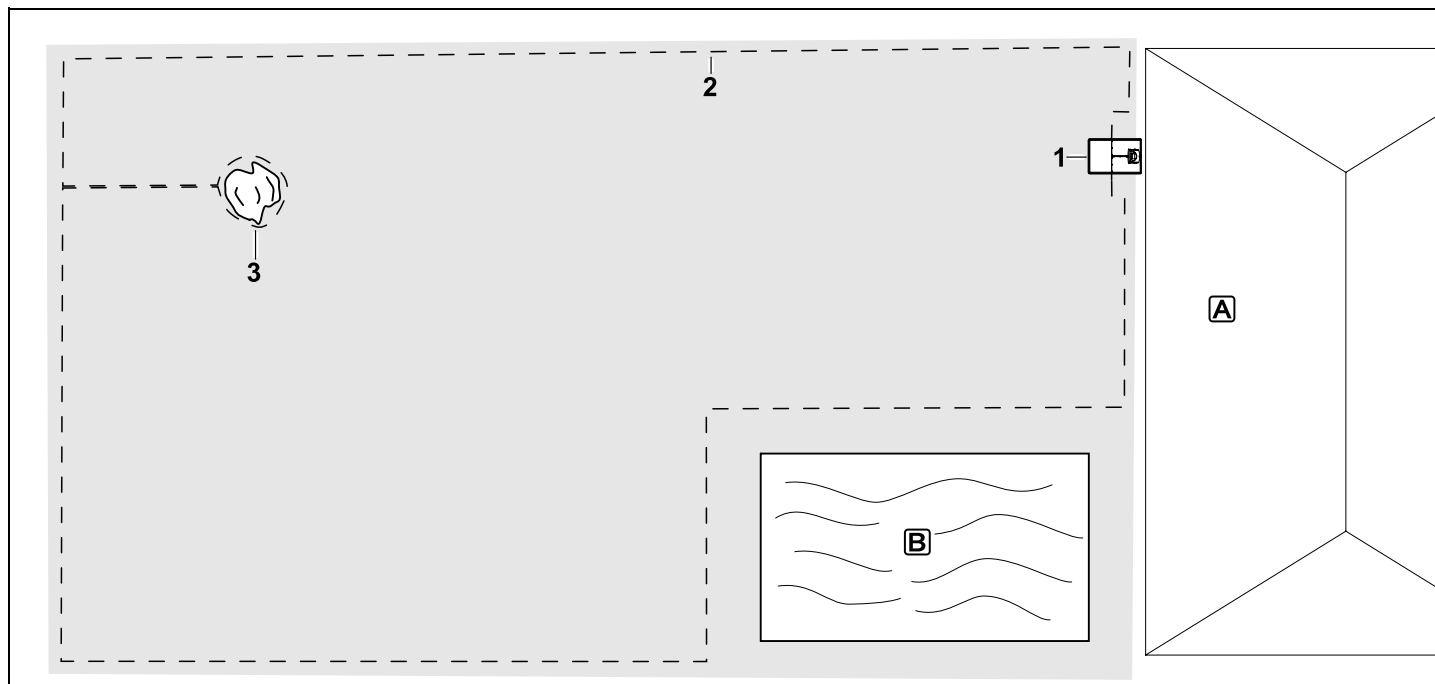
Cu ocazia lucrărilor de întreținere, prezentați aceste instrucțiuni de utilizare distribuitorului dvs. autorizat STIHL.

Acesta confirmă în rubricile formularului efectuarea lucrărilor de service.

 Operație de service efectuată la data de

 Data următoarei operații de service

27. Exemple de instalare



Suprafață de cosit dreptunghiulară, cu pom izolat și piscină

Post de andocare:

Poziția (1) în imediata apropiere a casei **A**

Suprafață interzisă:

Instalare în jurul pomului izolat (3), plecând de la un traseu de legătură instalat în unghi drept față de margine.

Piscină:

Din motive de siguranță (distanța prescrisă a firului) firul de delimitare (2) se amplasează în jurul piscinei **B**.

Distanțe fir: (⇒ 12.5)

Distanță față de margine: **28 cm**

Distanța până la suprafața adiacentă, circulabilă (de ex. trotuar) cu o diferență de nivel din teren mai mică de +/- 1 cm: **0 cm**
În jurul copacului: **28 cm**

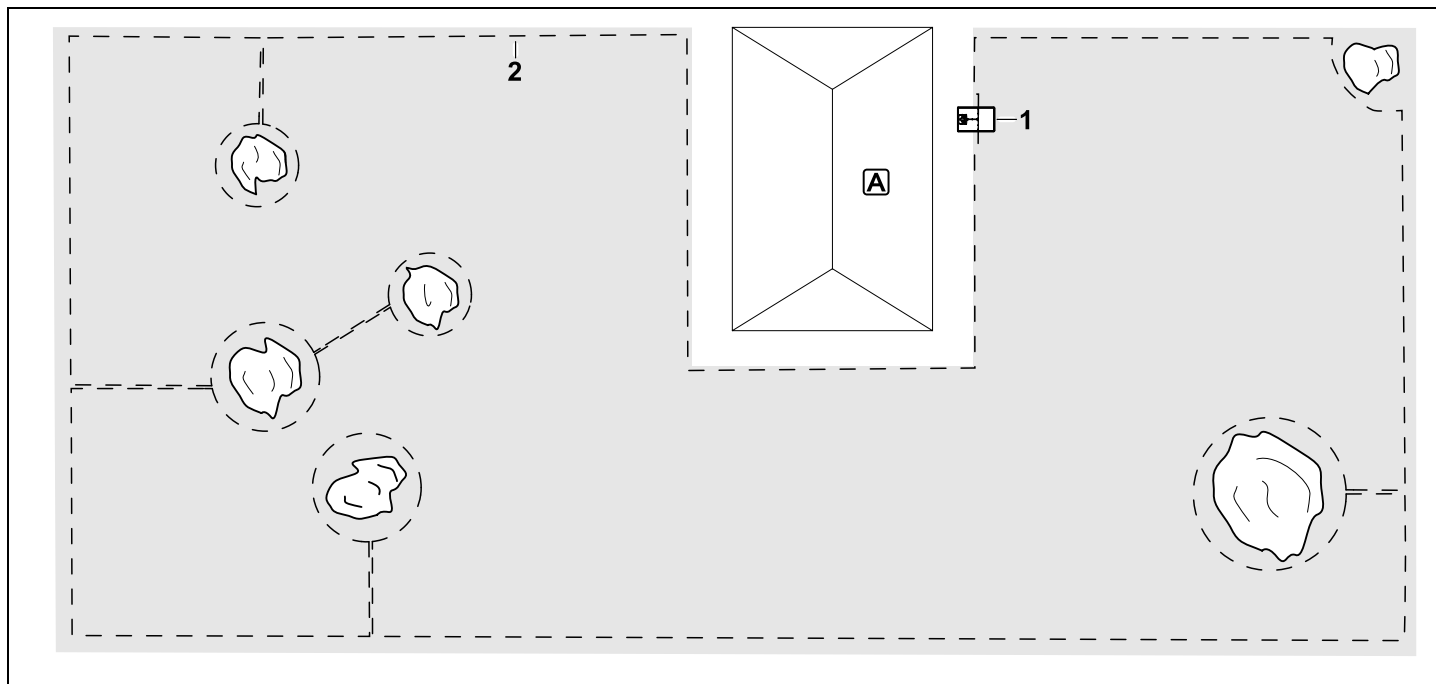
Distanță față de suprafața de apă: **100 cm**

Programare:

După stabilirea mărimii suprafeței de cosit, nu sunt necesare alte adaptări.

Particularități:

Zonele netunse din jurul piscinei se cosesc regulat în mod manual, respectiv cu un trimer adecvat de gazon.



Suprafață de cosit în formă de U cu mai mulți pomi izolați

Post de andocare:

Poziția (1) în imediata apropiere a casei **A**

Suprafețe interzise:

Instalare în jurul pomilor izolați, plecând de la traseele de legătură instalate în unghi drept față de marginea (2), 2 suprafețe interzise sunt legate printr-un traseu de legătură.

Distanțe fir: (⇒ 12.5)

Distanța până la margine: **28 cm**

Distanța până la suprafața adiacentă, circulabilă (de ex. trotuar) cu o diferență de nivel din teren mai mică de +/- 1 cm: **0 cm**

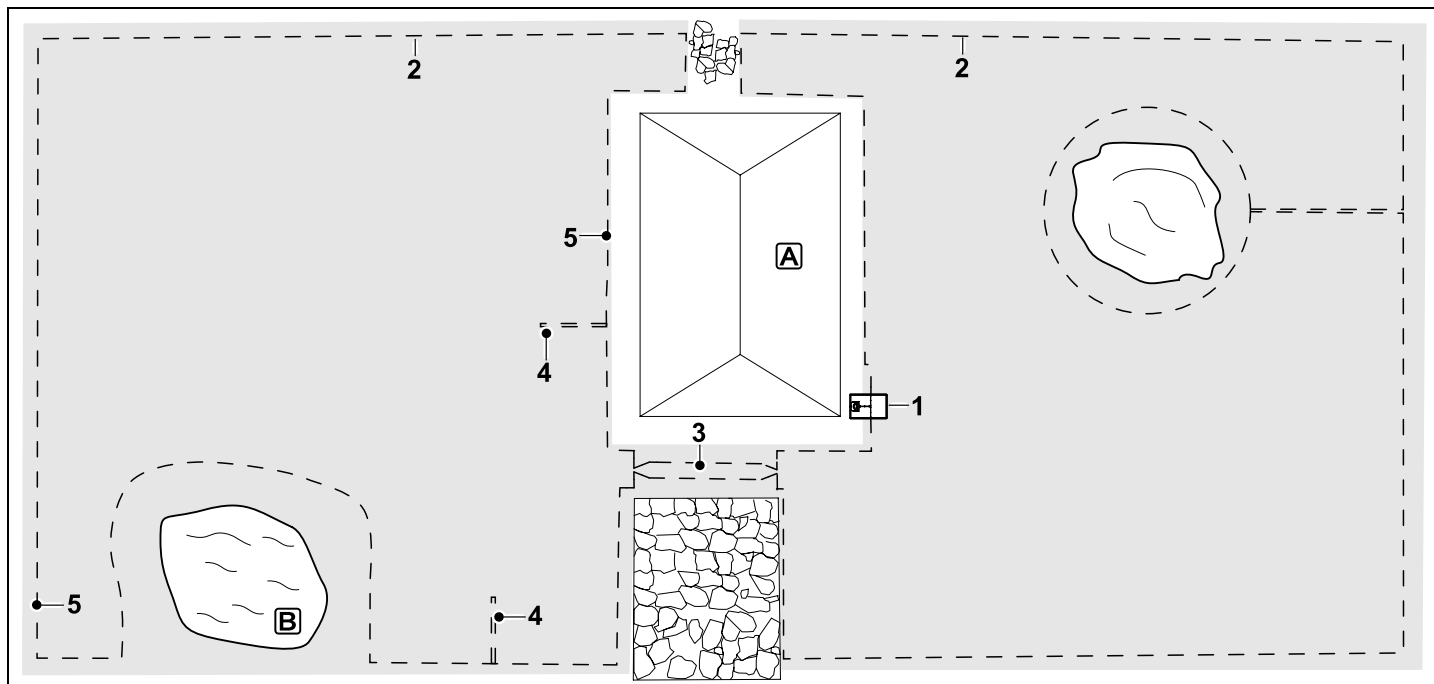
Distanță în jurul pomilor: **28 cm**

Programare:

După stabilirea mărimii suprafeței de cosit, nu sunt necesare alte adaptări.

Particularități:

Pomul din colțul suprafeței de cosit – zona din spatele pomului delimitat se prelucrează regulat cu un trimer de gazon adecvat sau se lasă ca pajiște cu iarbă înaltă.



Suprafața de cosit împărțită în două părți printr-un lac și un pom izolat

Post de andocare:

Poziția (1) în imediata apropiere a casei [A]

Suprafață interzisă:

Instalare în jurul pomului izolat, plecând de la un traseu de legătură instalat în unghi drept față de margine.

Teich:

Din motive de siguranță (distanța prescrisă a firului) firul de delimitare (2) se amplasează în jurul lacului [B].

Distanțe fir: (⇒ 12.5)

Distanță față de margine: **28 cm**

Distanța până la suprafața adiacentă, circulabilă (de ex. trotuar) cu o diferență de

nivel din teren mai mică de +/- 1 cm: **0 cm**
În jurul copacului: **28 cm**
Distanță față de suprafața de apă: **100 cm**

Drum:

Instalarea unui drum (3). Distanță fir: **22 cm** (⇒ 12.11)

Bucle de detecție:

Instalarea a două bucle de detecție (4) pentru utilizarea funcției de deplasare decalată acasă. (⇒ 11.13)
Distanța minimă de la intrarea pe drum: **2 m**

Se va respecta distanța minimă față de colțuri. (⇒ 11.13)

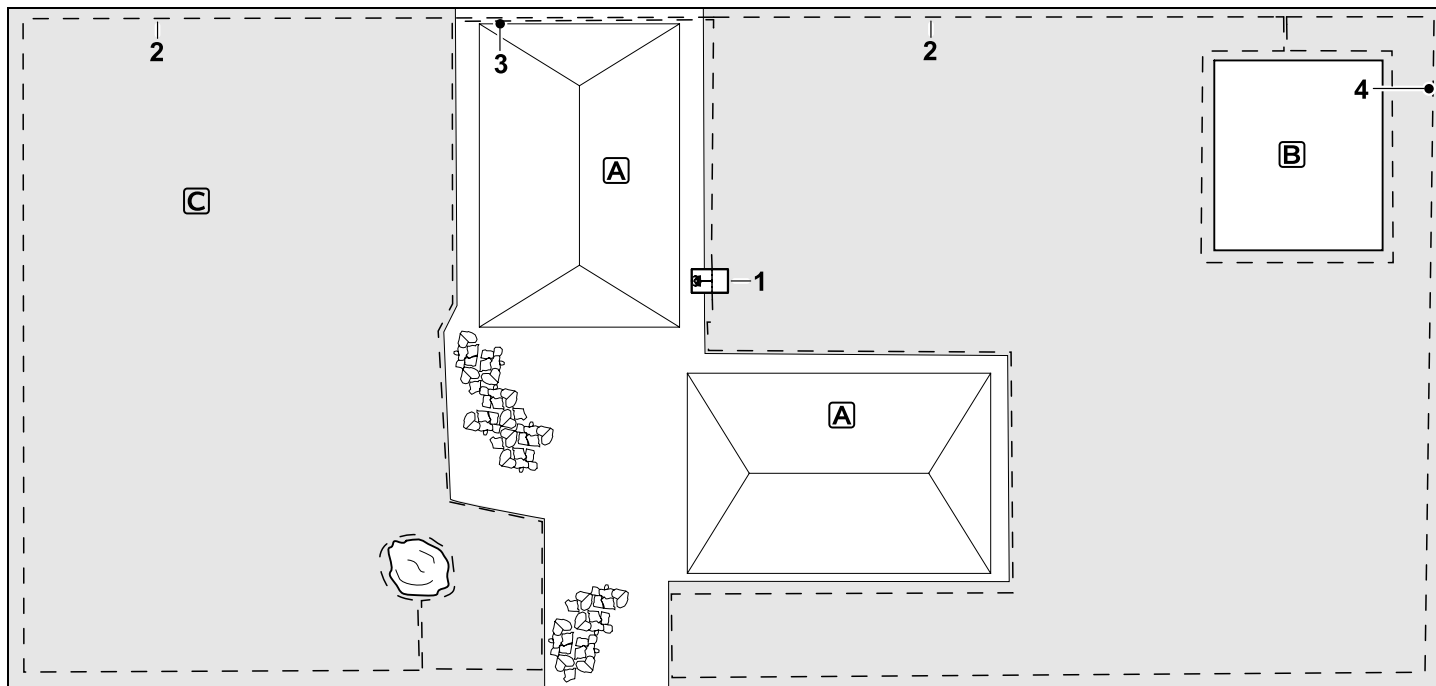
Programare:

Se stabilește mărimea totală a suprafeței de cosit, se programează 2 puncte de

pornire (5) (în apropierea postului de andocare și în zona cu multe colțuri de la lac) (⇒ 11.14)

Particularități:

Zonele netunse, de ex. în jurul lacului, se tund în mod regulat manual, respectiv se prelucrează cu un trimer de gazon adecvat.



Suprafață de tundere împărțită în două – robotul de tuns iarba nu se poate deplasa independent de la o suprafață de tundere la alta.

Post de andocare:

Locul de amplasare (1) în imediata vecinătate a caselor [A]

Suprafețe interzise:

Instalare în jurul pomului izolat și în jurul grădinii de legume [B], plecând de la un traseu de legătură instalat în unghi drept față margine.

Distanțe fir: (⇒ 12.5)

Distanța până la suprafața adiacentă, circulabilă (de ex. trotuar) cu o diferență de nivel din teren mai mică de +/- 1 cm: **0 cm**
Distanță față de obstacole înalte: **28 cm**

Distanță față de pom: **28 cm**

Distanța minimă a firului în locurile înguste în spatele grădinii de legume: **44 cm**

Suprafață auxiliară:

Instalarea unei suprafețe auxiliare [C], traseul de legătură (3) se dispune pe terasa casei într-un canal de cablu.

Programare:

Se stabilește mărimea suprafeței de tundere (fără suprafața auxiliară), se programează 1 punct de pornire (4) în locul îngust pentru folosirea funcției de deplasare decalată acasă (⇒ 11.13) – frecvența pornirilor 2 din 10 ieșiri (⇒ 11.14)

Particularități:

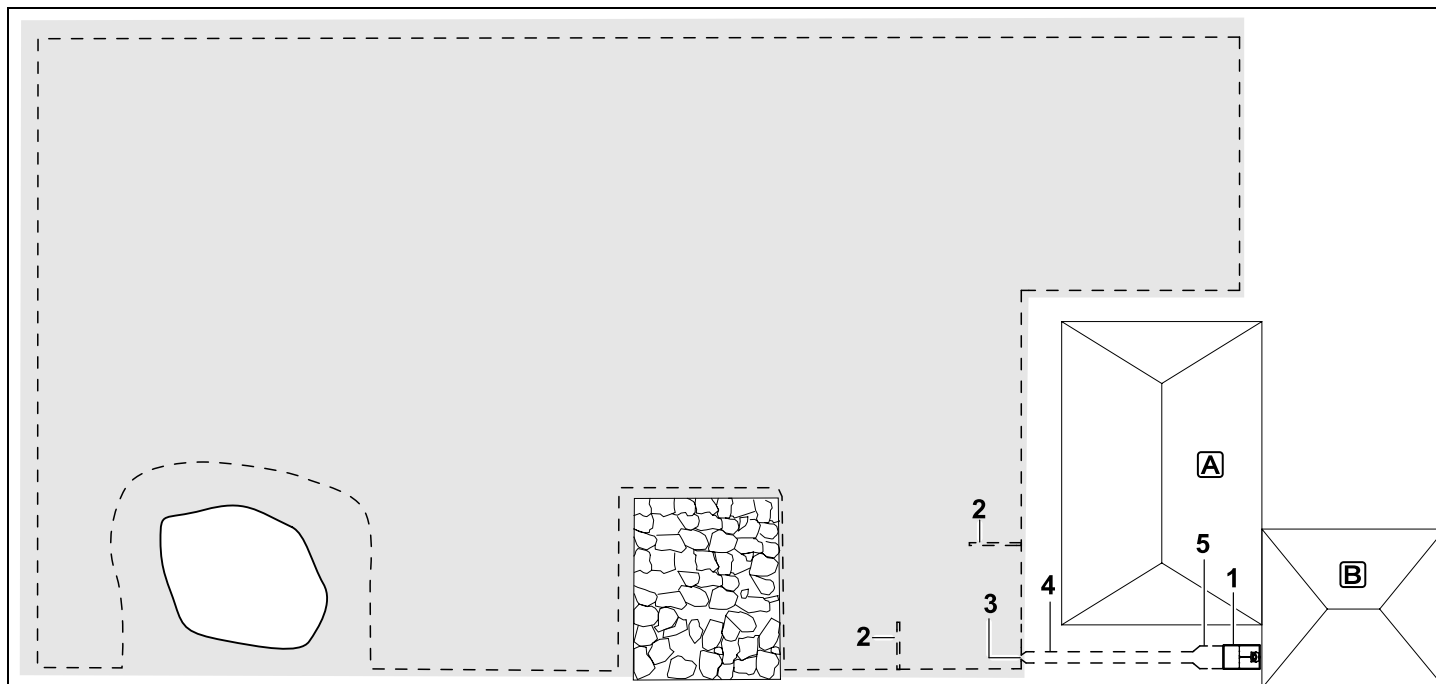
Se aduce robotul de tuns iarba în suprafața auxiliară de mai multe ori pe săptămână și se activează meniul „Start”.

(⇒ 11.5)

Se urmărește capacitatea de lucru.

(⇒ 14.4)

Dacă este necesar se instalează două suprafețe de tundere cu 2 posturi de andocare.



Suprafață de tuns cu post extern de andocare (1):

Postul de andocare:

Poziția (1) în imediata apropiere a garajului **B** și în spatele casei **A**.

Distanțe fir: (⇒ 12.5)

Distanță față de margine: **28 cm**

Distanță până la suprafața adiacentă, circulabilă (de ex. terasă) cu o diferență de nivel din teren mai mică de +/- 1 cm: **0 cm**

Distanță față de suprafața de apă: **100 cm**

Bucle de detecție:

Instalarea a două bucle de detecție (2) pentru utilizarea funcției de deplasare decalată acasă. (⇒ 11.13)

Distanță minimă de la intrarea drumului:

2 m

Se va respecta distanța minimă față de colțuri. (⇒ 12.12)

Programare:

Stabilirea mărimii suprafeței de cosit și stabilirea a cel puțin unui punct de pornire în afara drumului spre postul de andocare. (⇒ 11.14)

Particularități:

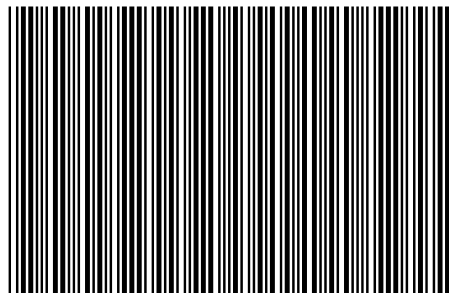
Instalarea unui drum (4) cu intrare în formă de pâlnie (3). (⇒ 12.11)

Distanță fir: 22 cm

Drumul (4) duce la postul extern de andocare (1). La un metru în fața postului de andocare se mărește distanța firului din drum la lățimea plăcii de bază (5). (⇒ 9.9)
Se respectă necesarul de spațiu în drum și lângă postul de andocare.

STIHL RMI 422, RMI 422 P, RMI 422 PC

STIHL



0478 131 9657 A

A



OST 3